

**Zad. 6 (seria I).** Samochód porusza się z szybkością  $V_0 = 25 \frac{m}{s}$ . Na drodze  $S_l = 40m$  zmniejsza swoją szybkość do  $V_1 = 15 \frac{m}{s}$ . Zakładając, że ruch samochodu jest jednostajnie opóźniony, znaleźć przyspieszenie samochodu i czas przebycia przez samochód drogi  $S_l$ .

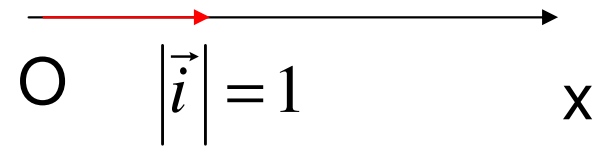
Gdy ruch odbywa się wzdłuż osi Ox w kierunku wyznaczonym przez zwrot wektora  $\vec{i}$  to wektory przyspieszenia, prędkości i wzdęcia można zapisać wzorami

$$\vec{a} = a_x \vec{i} = a\vec{i}, \vec{V} = V_x \vec{i} = V\vec{i}, \vec{r} = x\vec{i}, \text{ przy czym szybkość ciała } |\vec{V}| = V$$

W ruchu jednostajnie zmiennym

$$a = \text{const}$$

$$V(t) = V_0 + at \quad V_0 = V(t=0)$$



$$x(t) = x_0 + V_0 t + \frac{1}{2} at^2 \quad x_0 = x(t=0) \quad S(t) = x(t) - x(t=0) = V_0 t + \frac{1}{2} at^2$$

Widać iż zachodzi  $a = \frac{dV}{dt} = \frac{d(V_0 + at)}{dt} = \frac{d(V_0)}{dt} + \frac{ad(t^1)}{dt} = 0 + at^0 = a$

$$\frac{d(f+g)}{dt} = \frac{df}{dt} + \frac{dg}{dt} \quad \frac{d(cf(t))}{dt} = c \frac{d(f(t))}{dt} \quad \frac{d(t^p)}{dt} = pt^{p-1}$$

*c-stała*                      *p-stała*

$$V = \frac{dx}{dt} = \frac{d(x_0 + V_0 t + \frac{1}{2} at^2)}{dt} = \frac{d(x_0)}{dt} + \frac{V_0 d(t^1)}{dt} + \frac{1}{2} a \frac{d(t^2)}{dt} = 0 + V_0 t^0 + \frac{1}{2} a 2t =$$

$$= V_0 + at$$

Dane:  $V_0 = 25 \frac{m}{s}$        $V_1 = 15 \frac{m}{s}$        $S_1 = 40m$

Szukane:  $a = ?$        $t_1 = ?$

$$V(t) = V_0 + at =$$

$$S(t) = V_0 t + \frac{1}{2} at^2$$

Uwaga W ruchu jednostajnie opóźnionym ( w którym  $a < 0$ ) można by wprowadzić opóźnienie  $a_{op} = -a$  i zapisać wzory z wykorzystaniem  $a_{op}$  zamiast  $a$  (czego nie będziemy robić w tym zadaniu)

Z treści zadania wynika iż

$$V(t = t_1) = V_1 \Rightarrow V_0 + at_1 = V_1 \Rightarrow a = \frac{V_1 - V_0}{t_1}$$

$$S(t = t_1) = S_1 \Rightarrow V_0 t_1 + \frac{1}{2} at_1^2 = S_1 \Rightarrow V_0 t_1 + \frac{1}{2} \cdot \frac{V_1 - V_0}{t_1} t_1^2 = S_1 \Rightarrow V_0 t_1 + \frac{1}{2} (V_1 - V_0) t_1 = S_1 \Rightarrow$$

$$\frac{2V_0 t_1 + (V_1 - V_0) t_1}{2} = S_1 \Rightarrow \frac{(V_0 + V_1) t_1}{2} = S_1 \Rightarrow t_1 = \frac{2S_1}{(V_0 + V_1)}$$

$$t_1 = \frac{2S_1}{(V_0 + V_1)}$$

$$a = \frac{V_1 - V_0}{t_1} = \frac{(V_1 - V_0)(V_0 + V_1)}{2S_1} = \frac{V_1^2 - V_0^2}{2S_1}$$

$$V_0 = 25 \frac{m}{s} \quad V_1 = 15 \frac{m}{s} \quad S_1 = 40m \Rightarrow$$

$$a = \frac{V_1^2 - V_0^2}{2S_1} = \frac{(15^2 - 25^2) \frac{m^2}{s^2}}{2 \cdot 40m} = \frac{225 - 625}{80} \frac{m}{s^2} = -\frac{400}{80} \frac{m}{s^2} = -5 \frac{m}{s^2}$$

$$t_1 = \frac{2 \cdot 40m}{(25 + 15) \frac{m}{s}} = \frac{2 \cdot 40}{40} s = 2s$$