

```

In[1]:= m = 1.0; (*masa*)
alf = 3.75 ;(*alfa*)
rpoc = 1.0; (*poczatkowa odleglosc*)
rpocd = 0.0; (*poczatkowa radialna predkosc*)
kappa = 1.0 / 4.0(*parametr kappa*)
l = Sqrt[m * alf / (1 - kappa * kappa)] (*skladowa z-owa momentu pedu*)

$$[\text{pierwiastek kwadratowy}]$$

vefek = l * l / (2.0 * m * rpoc * rpoc) - alf / (2.0 * rpoc * rpoc);
(*potencjał efektywny w chwili początkowej *)
ener = m * rpocd * rpocd / 2.0 + vefek (*energia będąca stałą ruchu*)

sol = NDSolve[{m * r''[t] - l * l / (m * r[t] * r[t] * r[t]) == -alf * Power[r[t], -3],

$$[\text{rozwiąż numerycznie równanie różniczkowe}]$$


$$[\text{potęga}]$$

fi'[t] == l / (m * r[t] * r[t]), r[0] == rpoc, r'[0] == rpocd, fi[0] == 0},
{r, fi}, {t, 0, 60}] (*rozwiązywanie równań różniczkowych ;*r-
odleglosc od centrum siły,fi-kar biegunowy*)

```

Out[5]= 0.25

Out[6]= 2.

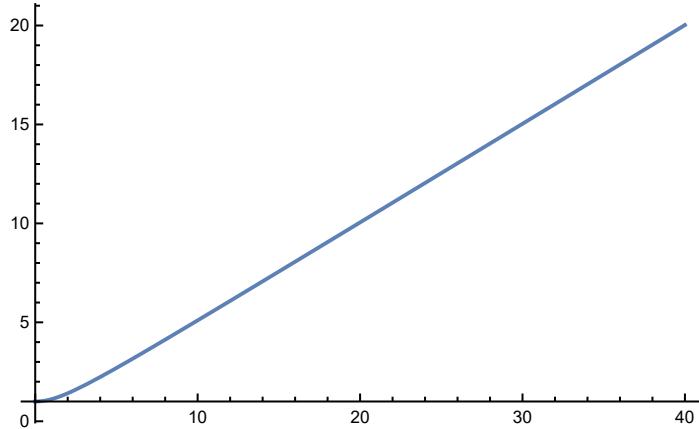
Out[8]= 0.125

Out[9]= $\left\{ \begin{array}{l} r \rightarrow \text{InterpolatingFunction} \left[\begin{array}{c} \text{+ } \text{Line} \text{ Domain: } \{0., 60.\} \\ \text{Output: scalar} \end{array} \right], \\ fi \rightarrow \text{InterpolatingFunction} \left[\begin{array}{c} \text{+ } \text{Curve} \text{ Domain: } \{0., 60.\} \\ \text{Output: scalar} \end{array} \right] \end{array} \right\}$

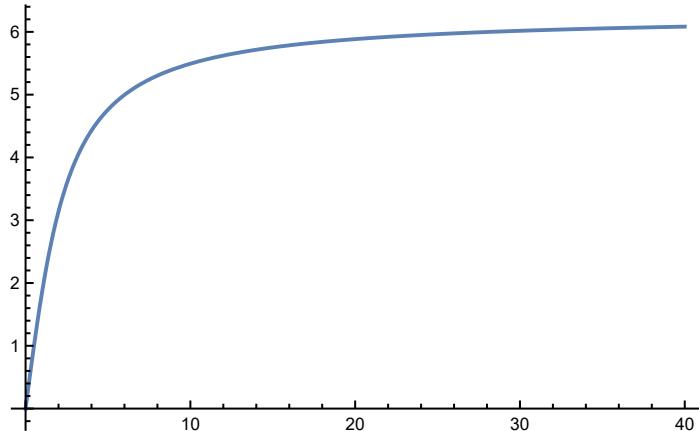
In[10]:=

```
In[11]:= Plot[Evaluate[{r[t]} /. sol], {t, 0, 40}, PlotRange -> All]
  |wyk...|oblicz
  |zakres wykresu|wszystk
Plot[Evaluate[{fi[t]} /. sol], {t, 0, 40}, PlotRange -> All]
  |wyk...|oblicz
  |zakres wykresu|wszystk
```

Out[11]=



Out[12]=



```
In[13]:= x[t] = r[t] * Cos[fi[t]]
  |cosinus
y[t] = r[t] * Sin[fi[t]]
  |sinus
```

Out[13]=

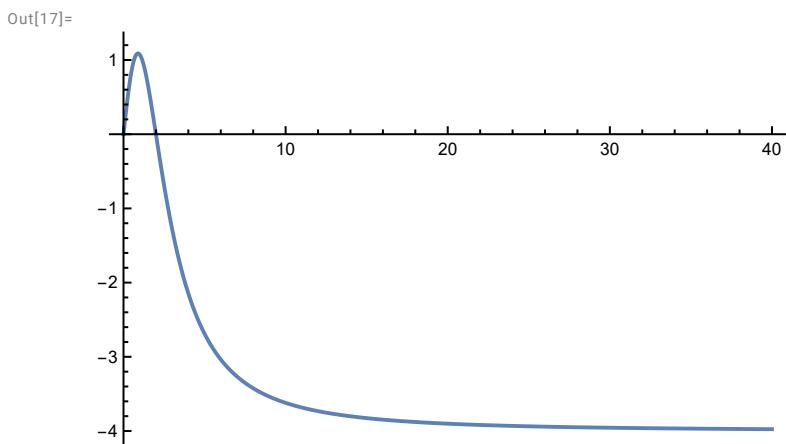
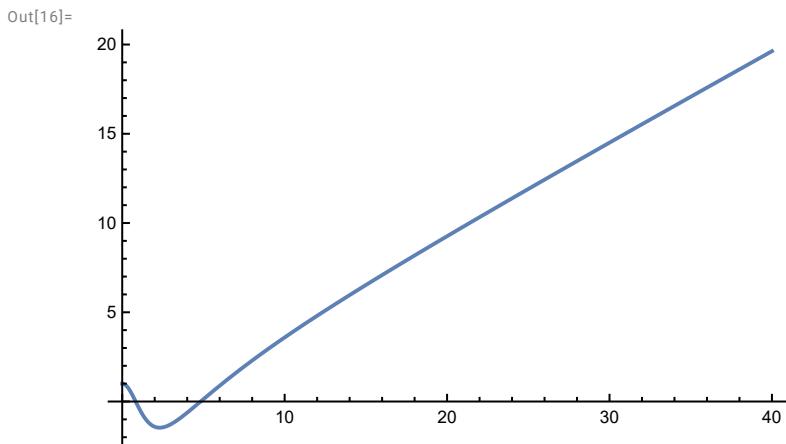
$$\text{Cos}[\text{fi}[t]] \times \text{r}[t]$$

Out[14]=

$$\text{r}[t] \times \text{Sin}[\text{fi}[t]]$$

```
In[15]:= r[t] × Sin[fi[t]]
          |sinus
Plot[Evaluate[{x[t]} /. sol], {t, 0, 40}, PlotRange -> All]
|wyk... |oblicz |zakres wykresu |wszyst
Plot[Evaluate[{y[t]} /. sol], {t, 0, 40}, PlotRange -> All]
|wyk... |oblicz |zakres wykresu |wszyst
```

Out[15]=
 $r[t] \times \sin[\phi[t]]$



```
In[18]:= ParametricPlot[Evaluate[{x[t], y[t]} /. sol], {t, 0.0, 40.0}, PlotRange -> All]
          |wykres parametry... |oblicz |zakres wykresu |wszyst
```

