

Zestaw 04: Siły bezwładności

Maciej J. Mrowiński

1 stycznia 2019

Zestaw do samodzielnego rozwiązania po wykładzie z sił bezwładności. Nie jest obowiązkowy i nie oddajecie mi tych rozwiązań. Jeżeli ktoś ma problemy/pytania, to oczywiście zapraszam na konsultacje.

Pytania

- Jak jest zdefiniowana transformacja Galileusza i jak należy ją interpretować?
- O czym mówi zasada względności Galileusza?
- Czy w układach nieinercjalnych spełniona jest druga zasada dynamiki Newtona?
- Czym są siły bezwładności? Czy są to „prawdziwe” siły? Jak możemy wytłumaczyć ich genezę?
- Jak definiujemy siłę d’Alemberta?
- Jak definiujemy siłę odśrodkową?
- Jak definiujemy siłę Coriolisa?

Problemy obliczeniowe

- Na skutek awarii winda o masie m_w zaczyna spadać w szybie, którego wysokość wynosi h_s . Załóżmy, że działa na nią siła tarcia o stałej wartości T_w . Jeżeli wysokość kabiny windy wynosi h_w , to z jaką prędkością początkową musi podskoczyć znajdujący się w kabinie obserwator, aby przed zderzeniem z dnem szybu dotknąć sufitu windy? Załóż, że obserwator jest punktem materialnym i nie wpływa na ruch windy, a winda w chwili początkowej znajdowała się na szczycie szybu.

Problemy numeryczne

- Na początku spróbujemy zademonstrować mechanizm powstawania w układach nieinercjalnych przyspieszeń, które nie są powiązane z żadnymi siłami. Wyobraźmy sobie, że na dwuwymiarowym placu zabaw znajduje się karuzela, która wiruje wokół własnej osi z prędkością kątową ω_0 . Dla uproszczenia załóżmy, że środek karuzeli¹ pokrywa się ze środkiem układu współrzęd-

¹ Jej oś obrotu.

nych. Na karuzeli, po przeciwległych stronach, siedzi dwójka dzieci - jedno dziecko w chwili początkowej znajduje się w punkcie $\vec{r}_d = [0, -r_{dx}]$, a drugie w punkcie $-\vec{r}_d$. Dziecko znajdujące się „na dole”² rzuca w kierunku dziecka „na górze” piłkę, nadając jej prędkość początkową $\vec{v}_0 = [0, v_{0x}]$ ³. Stwórzcie procedurę⁴, która narysuje z punktu widzenia układu inercyjnego⁵ pozycję dzieci na karuzeli po upływie czasu t oraz, na tym samym obrazku, tor piłki od chwili 0 do t . Następnie stwórzcie drugą procedurę, która narysuje ten sam rysunek - czyli pozycję dzieci i tor piłki, ale z punktu widzenia układu nieinercyjnego, którego środek pokrywa się ze środkiem karuzeli, i który wiruje wokół własnej osi⁶ z tą samą prędkością kątową ω_0 . To drugie zadanie z pozoru wygląda na skomplikowane, ale można je wykonać korzystając jedynie z prostych przekształceń algebraiczno-geometrycznych⁷. Podczas robienia rysunków przyjmijcie $\omega_0 = 1 \text{ rad/s}$, $r_{dx} = 1 \text{ m}$ i $v_{0x} = 2 \text{ m/s}$. Bonus za zrobienie animacji przedstawiającej ruch piłki. Porównajcie tory w obu układach. Czy jesteście w stanie wyjaśnić dlaczego tor piłki wygląda inaczej dla różnych obserwatorów⁸?

- W poprzednim podpunkcie pokazaliśmy, że w zakrzywieniu toru piłki w układzie nieinercyjnym nie ma nic mistycznego, a jego odtworzenie wymaga jedynie dwóch prostych rzutowań.⁹ Ten sam problem można jednak rozwiązać z punktu widzenia obserwatora w układzie nieinercyjnym w sposób bardziej skomplikowany, ale jednocześnie przy tym bardziej ekscytujący - całkując równania ruchu piłki z uwzględnieniem sił bezwładności.¹⁰ Podejźmy do tego zagadnienia oczywiście nie od strony analitycznej, ale od numerycznej, jednak wcześniej musimy jeszcze pokonać jedną przeszkodę.

W poprzednim zestawie wprowadziliśmy algorytm velocity Verlet i wykorzystaliśmy go do numerycznego całkowania równań ruchu dla ciał, na które działa siła centralna. Jeżeli chcielibyśmy wykorzystać ten algorytm również i tutaj, to napotkamy na pewną trudność, która zaszyta jest w równaniu 6.¹¹ Wartość prędkości w chwili $t + 1$ określana jest zgodnie z tym równaniem na podstawie wartości przyspieszenia również w chwili $t + 1$. Nie jest to problematyczne, jeżeli przyspieszenie zależy *explicitie* jedynie od czasu i położenia¹², ale jeżeli zależy również od prędkości, to siłą rzeczy mamy problem. Problem, który musimy jakoś rozwiązać, ponieważ w naszym przypadku siła od prędkości w istocie zależy. Dlatego skorzystamy ze zmodyfikowanej wersji algorytmu velocity Verlet, która wygląda następująco:

$$v_{i+1/2} = v_i + \frac{1}{2} \Delta t a(t_i, v_i, x_i), \quad (1)$$

² Czyli w punkcie \vec{r}_d .

³ Oczywiście względem karuzeli.

⁴ Napiszcie program, który będzie generował rysunek albo dane, na podstawie których rysunek zostanie wygenerowany w innym narzędziu.

⁵ Czyli nieruchomego układu związane go z placem zabaw.

⁶ Siłą rzeczy jest to ta sama oś obrotu, co oś karuzeli.

⁷ Hint: przypomnijcie sobie, w jaki sposób przechodziliśmy z układu inercyjnego do nieinercyjnego na wykładzie. Jak w tym problemie powiązany jest wektor wodzący w układzie inercyjnym i w nieinercyjnym? Jakie dwie liczby podałyby Stefan, gdybyśmy go spytali o położenie piłki w układzie nieinercyjnym? Znając tor w układzie inercyjnym, można go łatwo przekształcić w tor w układzie nieinercyjnym - czysta geometria. I właśnie chciałbym, żebyście tak do tego podeszli.

⁸ W tym wyjaśnieniu słowo „siła” nie powinno się pojawić - na oko widać, że tu nie ma żadnych sił.

⁹ Tak, to był drugi hint!

¹⁰ Tu należy jeszcze raz podkreślić, że nie są to realne siły, lecz korekty do przyspieszenia wynikające z nieinercyjności układu.

¹¹ Oczywiście równaniu 6 z poprzedniego zestawu.

¹² Położenie w chwili $t + 1$ na tym etapie już znamy.

$$x_{i+1} = x_i + \Delta t v_{i+1/2}, \quad (2)$$

$$v'_{i+1} = v_i + \Delta t a(t_i, v_i, x_i), \quad (3)$$

$$v_{i+1} = v_{i+1/2} + \frac{1}{2} \Delta t a(t_{i+1}, v'_{i+1}, x_{i+1}). \quad (4)$$

Główna modyfikacja polega jak widać na dodaniu równania 3, w którym wprowadzamy pomocniczą wartość prędkości w chwili $t + 1$ estymowaną po Eulerowsku na podstawie przyspieszenia w chwili t . Ta estymowana wartość jest następnie używana do wyznaczenia właściwej wartości prędkości w równaniu 4.

Uzbrojeni w tę poprawioną, działającą również w przypadku sił zależnych od prędkości wersję velocity Verlet, możemy w końcu przejść do kolejnej części zadania. Spróbujcie numerycznie rozwiązać równania ruchu dla problemu z poprzedniego podpunktu - czyli takie równania, jakie opisują ruch piłki w nieinercyjnym układzie odniesienia związanym z karuzelą. Pamiętajcie, że należy uwzględnić zarówno siłę odśrodkową, jak i siłę Coriolisa. Nanieście uzyskany tor piłki na rysunek. Czy pokrywa się on z torem wyznaczonym geometrycznie?¹³

Rozpatrując ruch w rzeczywistych układach nieinercyjnych nie jesteśmy w stanie rozseparować sił Coriolisa i odśrodkowej¹⁴, ale podczas symulacji numerycznej oczywiście możemy zrealizować każdy szalony pomysł, jaki nam tylko wpadnie do głowy. Rozwiążcie więc z osobna równania ruchu uwzględniające tylko jedną z tych sił. Która z sił ma większy wpływ na trajektorię ciała?

¹³ Musi! Jeżeli się nie pokrywają, to znaczy, że gdzieś jest błąd.

¹⁴ Czy potraficie wyobrazić sobie układ inercyjny poruszający się w taki sposób, że występuje w nim tylko jedna z tych sił?