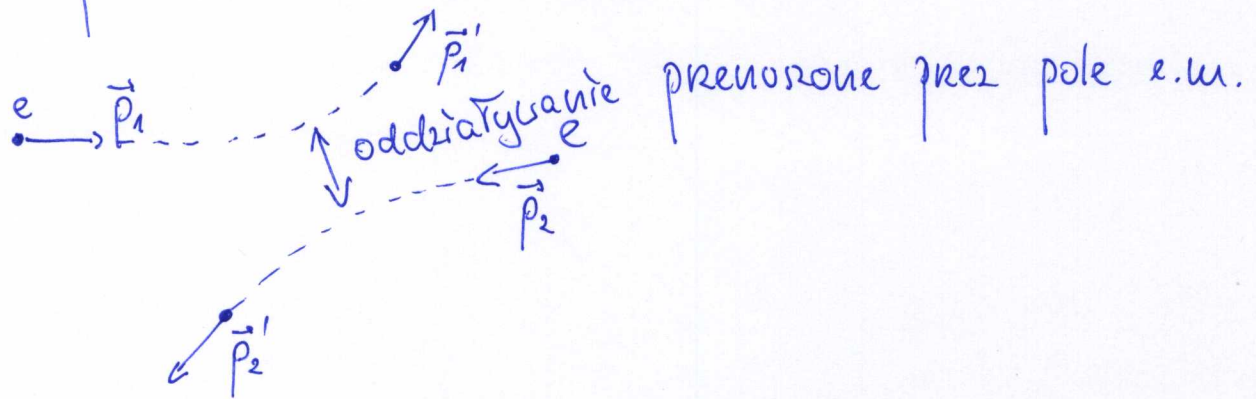


# Wprowadzenie do kwantowej teorii pola

- 1) Quantum Field Theory in a Nutshell, A. Zee
- 2) Klasyczna teoria pola, K.A. Meissner

# I Dlaczego potrzebujemy kwantowej teorii pola? (2)

1. Zgodnie z teorią względności informacja (energia, pęd, ...) nie mogą się przemieszczać z prędkością większą od  $c$ .  
Zatem natychmiastowe oddziaływanie na odległość jest sprzeczne z teorią względności.



Do przenoszenia oddziaływania pomiędzy cząstkami potrzebne jest pewne medium, czyli pole.

Tak jak w przypadku oddziaływania naładowanych elektrycznie cząstek, gdzie tym medium jest pole elektromagnetyczne.

2. Zgodnie z teorią względności zachodzi równowaga masy i energii.

Dlatego np. powinien zachodzić proces powstawania (krecji) cząstek kosztem energii pola e.m.

Równanie Schrödingera, którym posługujemy się przy opisie cząstek kwantowych, nie przewiduje takiej możliwości. Funkcja falowa  $\Psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N, t)$  opisująca układ  $N$  cząstek nie może "zmienić" liczby cząstek w wyniku ewolucji:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi = \hat{H} \Psi$$



### 3. Kwantowa teoria pola w opisie układów wielu ciał <sup>(3)</sup>

Przyjmijmy, że chcemy zastosować mechanikę kwantową do opisu np. ciała stałego.

Funkcja falowa dla takiego układu będzie zależeć od  $N \sim 10^{23}$  zmiennych.

Jeżeli jednak interesują nas jedynie wzbudzenia układu o niewielkich energiach to wygodnie jest wprowadzić opis układu przy pomocy pól. Pola te będą opisywać zaburzenia (wzbudzenia) układu w odniesieniu do konfiguracji stanu podstawowego.

W ten sposób unikamy użycia funkcji falowej

$\Psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N, t)$  gdzie  $N \sim 10^{23}$  wprowadzając

mniejszą liczbę stopni swobody (pól):  $\Phi_\alpha(\vec{r}, t)$

$\alpha = 1, \dots, M$  ( $M \ll N$ ), które pozwolą opisać wzbudzenia układu o niewielkich energiach.

Dla pól  $\Phi_\alpha(\vec{r}, t)$  musimy wprowadzić prawa ruchu.

Oczywiście przy przejściu:

$$\Psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_N, t) \rightarrow \Phi_\alpha(\vec{r}, t), \quad \alpha = 1, \dots, M$$

tracimy dużo informacji. Tzn. mając jedynie informacje o  $\Phi_\alpha$  nie jesteśmy w stanie odzyskać pełnej informacji o układzie.



## Przykład

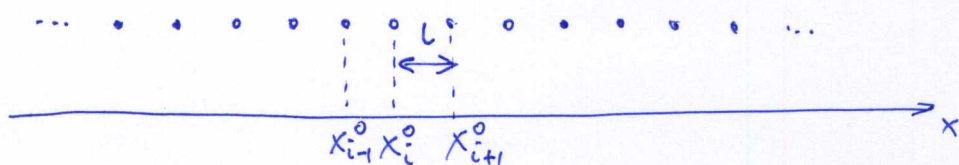
(4)

Rozważmy jednowymiarowy układ  $N$  oddziaływujących cząstek. Klasyczna funkcja Lagrange'a jest postaci:

$$L(\vec{x}, \dot{\vec{x}}) = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2} m \dot{x}_i^2 - V(\vec{x})$$

$$\vec{x} = (x_1, x_2, \dots, x_N)$$

Przyjmijmy, że konfiguracją o najniższej energii (odpowiednik stanu podstawowego w mechanice kwantowej) jest układ równoodległych cząstek:



Pozycje dla tej konfiguracji oznaczmy przez  $\vec{x}^0 = (x_1^0, \dots, x_N^0)$

Rozważmy teraz małe zaburzenie z pozycji równowagi:

$$\delta \vec{x} = \vec{x} - \vec{x}^0$$

$$V(\vec{x}) = V(\vec{x}^0) + \sum_i \left. \frac{\partial V}{\partial x_i} \right|_{\vec{x}^0} \delta x_i + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \left. \frac{\partial^2 V}{\partial x_i \partial x_j} \right|_{\vec{x}^0} \delta x_i \delta x_j + \dots$$

Dla małych zaburzeń: "0 - bo w stanie równowagi siły znikają

$$L(\vec{x}, \dot{\vec{x}}) = L(\delta \vec{x}, \delta \dot{\vec{x}}) \approx \sum_i \frac{1}{2} m (\delta \dot{x}_i)^2 - V(\vec{x}^0) - \frac{1}{2} \sum_{i,j} k_{ij} \delta x_i \delta x_j$$

$$\text{gdzie } k_{ij} = k_{ji} = \left. \frac{\partial^2 V}{\partial x_i \partial x_j} \right|_{\vec{x}^0}$$

Ponieważ  $V(\vec{x}^0)$  jest stałe zatem możemy je pominąć:

$$(*) \quad L_h(\delta \vec{x}, \delta \dot{\vec{x}}) = \sum_i \frac{1}{2} m (\delta \dot{x}_i)^2 - \frac{1}{2} \sum_{i,j} k_{ij} \delta x_i \delta x_j$$

$L_h$  - oznacza f. Lagrange'a w przybliżeniu harmonicznym



Funkcja Lagrange'a  $L_n$  opisuje układ w przybliżeniu małych drgań wokół konfiguracji odpowiadającej najniższej energii.

Niech  $k_{ij} \neq 0$  tylko dla  $j = i-1, i, i+1$

$$k_{ii} = k_1, \quad k_{i, i+1} = k_2$$

$$\text{Wtedy } L_n(\vec{\delta x}, \dot{\vec{\delta x}}) = \frac{1}{2} m \sum_i (\dot{\delta x}_i)^2 - \frac{1}{2} k_1 \sum_i (\delta x_i)^2 - \frac{1}{2} k_2 \sum_i \delta x_i (\delta x_{i-1} + \delta x_{i+1})$$

Przyjmijmy, że chcemy zbadać zachowanie układu w skali dużo większej od  $l$ .

Możemy zatem potraktować "i" jako zmienną ciągłą i zamiast ująć  $N$  zmiennych:  $\delta x_1, \dots, \delta x_N$  wprowadzić pole  $\Phi(x, t)$

Wartość pola  $\Phi$  dla ustalonego  $x$  będzie zatem równa wart.  $\delta x_i$  dla "i" odpowiadającego  $x$ .

$$\sum_i \frac{1}{2} m (\dot{\delta x}_i)^2 \rightarrow \frac{1}{l} \int_{-\infty}^{+\infty} dx \frac{1}{2} m \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2$$

$$\frac{1}{2} k_1 \sum_i (\delta x_i)^2 \rightarrow \frac{1}{2l} k_1 \int_{-\infty}^{+\infty} dx \Phi^2$$

$$+ \frac{1}{2} k_2 \sum_i \delta x_i (\delta x_{i-1} + \delta x_{i+1}) = \frac{1}{2} k_2 \sum_i \left[ l^2 \delta x_i \frac{\delta x_{i+1} - \delta x_{i-1}}{l} + 2(\delta x_i)^2 \right]$$

$$\rightarrow \frac{1}{2} k_2 \frac{1}{l} \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \Phi \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} l^2 + 2\Phi^2 \right] =$$

$$= \frac{1}{2l} k_2 \left[ l^2 \Phi \frac{\partial \Phi}{\partial x} \Big|_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left( l^2 \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \right)^2 - 2\Phi^2 \right) \right]$$

Czyli

$$L_n(\vec{\delta x}, \dot{\vec{\delta x}}) \rightarrow L_n(\Phi, \partial_t \Phi, \partial_x \Phi)$$

gdzie

$$L_n(\Phi, \partial_t \Phi, \partial_x \Phi) = \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \frac{m}{l} \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 + k_2 l \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \right)^2 - \left( \frac{2k_2}{l} + \frac{k_1}{l} \right) \Phi^2 \right]$$

przy czym pominięliśmy człon powierzchniowy.



Przekalujemy  $\Phi \rightarrow \sqrt{\frac{m}{L}} \Phi$  otrzymujemy:

$$L_h = \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 + \frac{k_2 L^2}{m} \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \right)^2 - \frac{2k_2 + k_1}{m} \Phi^2 \right]$$

Warunki stabilności:  $k_2 < 0$ ,  $k_1 \geq -2k_2$

Określenia:  $c^2 = -\frac{k_2 L^2}{m}$ ,  $\alpha^2 = \frac{2k_2 + k_1}{m}$

Jednostki:  $c^2 \left[ \left( \frac{m}{s} \right)^2 \right]$ ,  $\alpha^2 \left[ \frac{1}{s^2} \right]$

Zatem

$$L_h(\Phi, \partial_t \Phi, \partial_x \Phi) = \int_{-\infty}^{+\infty} dx \mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \partial_x \Phi)$$

↑ gęstość (liniowa) f. Lagrange'a.

$$\mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \partial_x \Phi) = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \right)^2 - \alpha^2 \Phi^2 \right]$$

R-nia dla pola  $\Phi$  możemy otrzymać minimalizując działanie

$$S = \int_0^T dt \int_{-\infty}^{+\infty} dx \mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \partial_x \Phi)$$

gdzie jako zmienne niezależne traktujemy  $\Phi$ ,  $\partial_t \Phi$  i  $\partial_x \Phi$

$$\delta S = \int_0^T dt \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta \Phi} \delta \Phi + \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta (\partial_t \Phi)} \delta (\partial_t \Phi) + \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta (\partial_x \Phi)} \delta (\partial_x \Phi) \right] =$$

$$\delta (\partial_t \Phi) = \partial_t \delta \Phi, \quad \delta (\partial_x \Phi) = \partial_x \delta \Phi$$

$$= \int_0^T dt \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta \Phi} \delta \Phi \right] + \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta (\partial_t \Phi)} \delta \Phi \Big|_0^T \right] - \int_0^T dt \partial_t \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta (\partial_t \Phi)} \delta \Phi \right] + \int_0^T dt \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta (\partial_x \Phi)} \delta \Phi \Big|_{-\infty}^{+\infty} \right] - \int_{-\infty}^{+\infty} dx \partial_x \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta (\partial_x \Phi)} \delta \Phi \right]$$

Ponieważ wariacje pól  $\Phi$  muszą zniknąć na brzegach obszaru czasoprzestrzennego, tzn dla  $t=0, t=T$ , oraz  $x = \pm \infty$  zatem



$$\delta S = \int_0^T dt \int_{-\infty}^{+\infty} dx \left[ \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta \Phi} - \partial_t \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta(\partial_t \Phi)} - \partial_x \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta(\partial_x \Phi)} \right] \delta \Phi = 0$$

Zatem szukane r-nia Eulera - Lagrange'a sę postaci :

$$\frac{\partial}{\partial t} \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta(\partial_t \Phi)} + \frac{\partial}{\partial x} \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta(\partial_x \Phi)} - \frac{\delta \mathcal{L}_h}{\delta \Phi} = 0$$

Dla naszego  $\mathcal{L}_h$  otrzymamy zatem :

$$\left[ \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + \alpha^2 \Phi \right] = 0$$

klasyczne r-nia ruchu dla pola  $\Phi$

Dla przypadku trójwymiarowego :

$$(*) \left[ \frac{\partial^2}{\partial t^2} - c^2 \nabla^2 + \alpha^2 \right] \Phi(\vec{r}, t) = 0$$

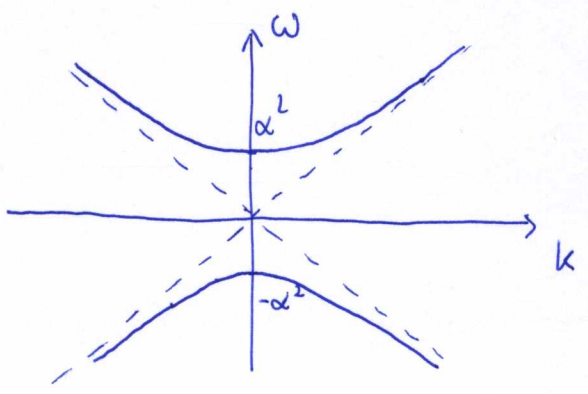
Szukamy rozwiązania w postaci :

$$\Phi(\vec{r}, t) = e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + c.c. \quad (\text{bo } \Phi \in \mathbb{R})$$

Podstawiając do (\*) otrzymujemy :

$$[-\omega^2 + c^2 k^2 + \alpha^2] (e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + c.c.) = 0$$

zatem  $\omega(k) = \pm \sqrt{c^2 k^2 + \alpha^2}$  - r-nie dyspersyjne (tęczy częstość fali z długością)





Ogólne rozwiązanie r-nia (\*):

$$\Phi(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \frac{\sqrt{\hbar}}{2\omega(\vec{k})} \left[ a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + a^*(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} \right]$$

$\Phi(\vec{r}, t) \in \mathbb{R}$ ,  $\sqrt{\hbar}$  dodamy dla późniejszej wygody.

$a(\vec{k})$  - amplituda fali o wektorze falowym  $\vec{k}$ .

Gęstość f. Lagrange'a

$$\mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \vec{\nabla} \Phi) = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 - \alpha^2 \Phi^2 \right]$$

opisuje pole swobodne (nieoddziaływające)

R-nie (\*) nazywamy r-niem Kleina-Gordona.

$$L_h(\Phi, \partial_t \Phi, \vec{\nabla} \Phi) = \int d^3r \mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \vec{\nabla} \Phi)$$

### Kwantowanie pola $\Phi$

Aby skwantować pole  $\Phi$  wrócimy do układu wyjściowego:

$$L_h(\vec{\sigma}\dot{\vec{x}}, \vec{\sigma}\dot{\vec{x}}) = \frac{1}{2} m \sum_i (\dot{\sigma}x_i)^2 - \frac{1}{2} \sum_{i,j} k_{ij} \sigma x_i \sigma x_j$$

### I Kwantowanie kanoniczne

- Uprowadzamy pędy kanonicznie sprzężone do  $\vec{\sigma}\dot{\vec{x}}$
- Zastępujemy  $\vec{\sigma}\dot{\vec{x}}$  i  $\vec{p}$  operatorami tak aby zachodziła zależność:  $[\hat{\sigma}x_i, \hat{p}_j] = i\hbar \delta_{ij}$

c) konstruujemy Hamiltonian:

$$L_h(\vec{\sigma}\dot{\vec{x}}, \vec{\sigma}\dot{\vec{x}}) \rightarrow H(\vec{\sigma}\dot{\vec{x}}, \vec{p}) \rightarrow \hat{H}(\hat{\sigma}\hat{\vec{x}}, \hat{\vec{p}})$$

d) ewolucja czasowa stanu  $|\psi(t)\rangle$  jest dana przez:

$$|\psi(t)\rangle = e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H}(t-t_0)} |\psi(t_0)\rangle$$



Postępujemy analogicznie dla pól:

Ad a)  $p_i = \frac{\partial L_h}{\partial(\dot{x}_i)}$

czyli analogicznie:

$$\pi(\vec{r}, t) = \frac{\delta L_h}{\delta(\partial_t \Phi)} = \frac{\partial \Phi}{\partial t}$$

Ad b)  $[\delta \hat{x}_i, \hat{p}_j] = i\hbar \delta_{ij}$

czyli analogicznie:

$$[\hat{\Phi}(\vec{r}', t), \hat{\pi}(\vec{r}, t)] = i\hbar \delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

gdzie  $\pi(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \hbar \omega(\vec{k}) \left[ -i a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + i a^*(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} \right]$

Przejdzie  $\Phi \rightarrow \hat{\Phi}, \pi \rightarrow \hat{\pi}$  oznacza:  $a(\vec{k}) \rightarrow \hat{a}(\vec{k})$  i  $a^*(\vec{k}) \rightarrow \hat{a}^\dagger(\vec{k})$

Wtedy

$$\begin{aligned} [\hat{\Phi}(\vec{r}, t), \hat{\pi}(\vec{r}', t)] &= \\ &= \int \frac{d^3k d^3k'}{(2\pi)^3} \hbar \frac{\omega(\vec{k}')}{\omega(\vec{k})} \left( -i [a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + a^\dagger(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}, a(\vec{k}')] e^{i(\vec{k}'\cdot\vec{r}' - \omega' t)} + \right. \\ &\quad \left. + i [a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + a^\dagger(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}, a^\dagger(\vec{k}')] e^{-i(\vec{k}'\cdot\vec{r}' - \omega' t)} \right) \end{aligned}$$

Niech  $[a(\vec{k}), a^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{k} - \vec{k}')$  wtedy

$$\begin{aligned} [\hat{\Phi}(\vec{r}, t), \hat{\pi}(\vec{r}', t)] &= \int \frac{d^3k d^3k'}{2(2\pi)^3} \hbar \frac{\omega(\vec{k}')}{\omega(\vec{k})} \left( +i \delta(\vec{k} - \vec{k}') e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r}' - \vec{r})} + i \delta(\vec{k} - \vec{k}') e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r} - \vec{r}')} \right) = \\ &= \frac{1}{2} i\hbar \int d^3k \left( e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r} - \vec{r}')} + e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r}' - \vec{r})} \right) \frac{1}{(2\pi)^3} = i\hbar \delta(\vec{r} - \vec{r}') \end{aligned}$$

Czyli otrzymujemy żądany relację:  $[\hat{\Phi}(\vec{r}, t), \hat{\pi}(\vec{r}', t)] = i\hbar \delta(\vec{r} - \vec{r}')$  jeśli  $[a(\vec{k}), a^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{k} - \vec{k}')$



$$\text{Ad c) } H(\vec{\partial x}, \vec{p}) = \sum_i \vec{\partial x}_i p_i - L_h(\vec{\partial x}, \vec{\dot{x}}) =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_i \frac{p_i^2}{m} + \frac{1}{2} \sum_{i,j} k_{ij} \partial x_i \partial x_j$$

czyli analogicznie:

$$H(\Phi, \pi) = \int d^3r \left[ \frac{\partial \Phi}{\partial t} \pi - \mathcal{L}_h \right] =$$

$$= \int d^3r \left[ \pi^2 - \frac{1}{2} \pi^2 + \frac{1}{2} c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 + \alpha^2 \Phi^2 \right]$$

Zatem

$$H(\Phi, \pi) = \int d^3r \mathcal{H}(\Phi, \pi)$$

gdzie  $\mathcal{H}(\Phi, \pi) = \frac{1}{2} \left[ \pi^2 + c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 + \alpha^2 \Phi^2 \right]$  - gęstość f. Hamiltona

Podstawiając ogólne wyrażenia na  $\hat{\Phi}$  i  $\hat{\pi}$  otrzymujemy:

$$\hat{H} = \frac{1}{2} \int d^3r \int \frac{d^3k d^3k'}{2(2\pi)^3} \hbar \omega(\vec{k}) \omega(\vec{k}') \left( -i a(\vec{k}) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + i a^\dagger(\vec{k}) e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \right) \times$$

$$\times \left( -i a(\vec{k}') e^{i(\vec{k}' \cdot \vec{r} - \omega' t)} + i a^\dagger(\vec{k}') e^{-i(\vec{k}' \cdot \vec{r} - \omega' t)} \right) + \dots =$$

$$= \frac{1}{4(2\pi)^3} \int d^3k d^3k' \hbar \omega(\vec{k}) \omega(\vec{k}') \left( -a(\vec{k}) a(\vec{k}') (2\pi)^3 \delta(\vec{k} + \vec{k}') e^{-i(\omega + \omega')t} + \right.$$

$$+ a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}') (2\pi)^3 \delta(\vec{k} - \vec{k}') e^{i(\omega - \omega')t} + a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') (2\pi)^3 \delta(\vec{k} - \vec{k}') e^{-i(\omega - \omega')t} -$$

$$\left. - a^\dagger(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') (2\pi)^3 \delta(\vec{k} + \vec{k}') e^{i(\omega + \omega')t} \right) + \dots =$$

$$= \frac{1}{4} \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) \left( -a(\vec{k}) a(-\vec{k}) - a^\dagger(\vec{k}) a(-\vec{k}) \right) e$$

$$= \frac{1}{4} \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) \left( -a(\vec{k}) a(-\vec{k}) e^{-2i\omega(\vec{k})t} - a^\dagger(\vec{k}) a(-\vec{k}) e^{2i\omega(\vec{k})t} \right)$$

$$+ \frac{1}{4} \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) \left( a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) \right) + \dots =$$

$$= \frac{1}{4} \int d^3k \left( \hbar \omega(\vec{k}) + c^2 \frac{\hbar (-k^2)}{\omega(\vec{k})} - \alpha^2 \frac{\hbar}{\omega(\vec{k})} \right) \left( -a(\vec{k}) a(-\vec{k}) e^{-2i\omega t} - a(\vec{k}) a(-\vec{k}) e^{2i\omega t} \right)$$

$$+ \frac{1}{4} \int d^3k \left( \hbar \omega(\vec{k}) + c^2 \frac{\hbar k^2}{\omega(\vec{k})} + \alpha^2 \frac{\hbar}{\omega(\vec{k})} \right) \left( a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) \right) =$$



$$= \left\{ \begin{array}{l} \omega^2 = c^2 k^2 + \alpha^2 \\ \omega = \pm \sqrt{c^2 k^2 + \alpha^2} \end{array} \right\} =$$

$$= \frac{1}{2} \int d^3k \, \hbar \omega(\vec{k}) \left( a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) \right)$$

Czyli

$$\hat{H} = \int d^3k \, \frac{\hbar \omega(\vec{k})}{2} \left[ a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) \right]$$

lub stosując  $[a(\vec{k}), a^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{k} - \vec{k}')$

$$\hat{H} = \int d^3k \, \hbar \omega(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + \text{nieskończoność}$$

↑  
energia drgań zerowych próżni.

### Uwagi

1) Nieskończoność bierze się stąd, że w stanie podstawowym cząstki drgają z energią  $\sim \frac{\hbar \omega}{2}$

Zatem energia stanu podstawowego to jest  $\int d^3k \, \frac{\hbar \omega(\vec{k})}{2} = \infty$  jeśli przechodzimy do granicy  $N \rightarrow \infty$ .

W kwantowej teorii pola jesteśmy zainteresowani tylko różnicami energii (te powinny być skończone).

2) Operatory  $a(\vec{k})$  i  $a^\dagger(\vec{k})$  spełniają reguły komutacyjne jak dla oscylatora harmonicznego.

Zastąpiliśmy zatem ujęciowy układ, układem niezależnych oscylatorów harmonicznych o częstościach  $\omega(\vec{k})$

(było to możliwe tylko dlatego, że ograniczyliśmy się do członów  $\frac{\partial^2 V}{\partial x_i \partial x_j}$  w rozwinięciu  $V$ ).



3) Możemy wprowadzić bazy stanów własnych  $\hat{H}$  postaci:

$$|n_{\vec{k}_1} n_{\vec{k}_2} \dots\rangle, \text{ takich że}$$

$$a(\vec{k}_i) | \dots n_{\vec{k}_i} \dots \rangle = \sqrt{n_{\vec{k}_i}} | \dots n_{\vec{k}_i} - 1 \dots \rangle$$

$$a^\dagger(\vec{k}_i) | \dots n_{\vec{k}_i} \dots \rangle = \sqrt{n_{\vec{k}_i} + 1} | \dots n_{\vec{k}_i} + 1 \dots \rangle$$

czyli  $a^\dagger_{\vec{k}_i} a_{\vec{k}_i} | \dots n_{\vec{k}_i} \dots \rangle = n_{\vec{k}_i} | \dots n_{\vec{k}_i} \dots \rangle$

gdzie  $n_{\vec{k}_i}$  jest liczbą obsadzeń stanu o wektorem falowym  $\vec{k}_i$ ,  $n_{\vec{k}_i} = 0, 1, 2, \dots$

$$\hat{H} |n_{\vec{k}_1} \dots\rangle = \int d^3k \, \hbar \omega(\vec{k}) n_{\vec{k}} |n_{\vec{k}_1} \dots\rangle \quad (\text{bez drgań zerowych})$$

Stan  $|00\dots\rangle = |0\rangle$  będziemy nazywać stanem próżni (stan o najniższej energii). Jego klasycznym odpowiednikiem jest stan pola:  $\Phi(\vec{r}, t) = 0$ .

4) Operatory  $a^\dagger(\vec{k})$  i  $a(\vec{k})$  nazywamy operatorami kreacji i anihilacji (bosonowymi).

~~XXXXXX~~

$a^\dagger(\vec{k})$  tworzy kwant pola o energii  $\hbar \omega(\vec{k})$  i wektorem falowym  $\vec{k}$ .

Zauważmy różnicę pomiędzy klasycznym i kwantowym wyrażeniem na energię:

klasycznie:

$$H = \int d^3k \, \hbar \omega(\vec{k}) |a(\vec{k})|^2$$

dla ustalonej czystości  $\omega$  można wykreować dowolnie dużą energię, bo  $|a(\vec{k})|^2$  jest ciągłe

kwantowo:

$$\langle \hat{H} \rangle = \int d^3k \, \hbar \omega(\vec{k}) n_{\vec{k}}$$

↑  
w stanie własnym  $\hat{H}$       $n_{\vec{k}} = 0, 1, 2, \dots$   
↑

dla ustalonego  $\omega(\vec{k})$  minimalna energia jaką można wykreować to  $\hbar \omega(\vec{k})$ .

2) (por. promieniowanie ciała doskonale czarnego)



5) Analogicznie do  $a^\dagger(\vec{k})$  i  $a(\vec{k})$  można zdefiniować operatory kreacji i anihilacji np. w reprezentacji położeniowej:  $a^\dagger(\vec{r}), a(\vec{r})$  takie że:

$$(*) [a(\vec{r}), a^\dagger(\vec{r}')] = \delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

$a^\dagger(\vec{r})$  kreuje kwant pola w punkcie  $\vec{r}$ .

Czyli jeśli:  $a^\dagger(\vec{k})|0\rangle = |\dots 0 1_{\vec{k}} 0 \dots\rangle = |\vec{k}\rangle$

to  $a^\dagger(\vec{r})|0\rangle = |\dots 0 1_{\vec{r}} 0 \dots\rangle = |\vec{r}\rangle$

Relacje pomiędzy  $a^\dagger(\vec{k})$  i  $a^\dagger(\vec{r})$  łatwo znaleźć zauważając, że  $\langle \vec{r} | \vec{k} \rangle = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$

czyli ponieważ:

$$|\vec{r}\rangle = \int d^3k |\vec{k}\rangle \langle \vec{k} | \vec{r} \rangle$$

$$a^\dagger(\vec{r})|0\rangle = \int d^3k \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} a^\dagger(\vec{k})|0\rangle$$

zatem

$$\begin{cases} a^\dagger(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3k e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} a^\dagger(\vec{k}) \\ a(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3k e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} a(\vec{k}) \end{cases}$$

łatwo sprawdzić że tak zdefiniowane operatory spełniają relacje (\*).

Zauważamy, że:

~~$$\hat{\Phi}(\vec{r}, t) = \int d^3k \frac{\hbar}{(2\pi)^3 2\omega_k} [a(\vec{k}) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + a^\dagger(\vec{k}) e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}]$$
  
$$= \frac{\hbar}{2\omega_k} [a(\vec{r}) e^{-i\omega t} + a^\dagger(\vec{r}) e^{i\omega t}]$$~~



5a) Często wygodniej jest postąpić się dyskretnym zestawem wektorów  $\vec{k}$  i dokonać przejścia do granicy ciągłej na końcu.

Dyskretyzacji  $\vec{k}$  dokonujemy zamknięcie układu  $U$  obj.  $V$  i narzucając periodyczne warunki brzegowe:

$$\int d^3k \rightarrow \frac{(2\pi)^3}{V} \sum_{n_x, n_y, n_z} \stackrel{ozn.}{=} \frac{(2\pi)^3}{V} \sum_{\vec{k}}$$

wtedy 
$$\delta(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} = \frac{1}{V} \sum_{\vec{k}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

Relacje dotyczące różnych wielkości modyfikują się w następujący sposób:

$$\Phi(\vec{r}, t) = \int d^3k \sqrt{\frac{\hbar}{(2\pi)^3 2\omega(\vec{k})}} [a(\vec{k}) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + c.c.] - \vec{k} - \text{ciągłe}$$

przechodzi w:

$$\Phi(\vec{r}, t) = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{k}} \sqrt{\frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})}} [a_{\vec{k}} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + c.c.] - \vec{k} - \text{dyskretne}$$

$$[a(\vec{k}), a^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{k} - \vec{k}') \Rightarrow [a_{\vec{k}}, a_{\vec{k}'}^\dagger] = \delta_{\vec{k}\vec{k}'} = \delta_{n_x n_x'} \delta_{n_y n_y'} \delta_{n_z n_z'}$$

stąd 
$$a(\vec{k}) = \sqrt{\frac{V}{(2\pi)^3}} a_{\vec{k}}$$

$$\hat{H} = \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) \rightarrow \frac{(2\pi)^3}{V} \sum_{\vec{k}} \hbar \omega(\vec{k}) \frac{V}{(2\pi)^3} a_{\vec{k}}^\dagger a_{\vec{k}} = \sum_{\vec{k}} \hbar \omega(\vec{k}) a_{\vec{k}}^\dagger a_{\vec{k}}$$

$$a(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3k e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} a(\vec{k}) \rightarrow \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \frac{(2\pi)^3}{V} \sum_{\vec{k}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} \sqrt{\frac{V}{(2\pi)^3}} a_{\vec{k}} = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{k}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} a_{\vec{k}}$$



6) Ewolucja pola

Klasycznie : 
$$\left[ \frac{\partial^2}{\partial t^2} - c^2 \nabla^2 + \alpha^2 \right] \Phi(\vec{r}, t) = 0$$

Kwantowo :

Dowolny stan pola można utworzyć przez kombinację liniową stanów własnych  $\hat{H}$  :

$$(*) \quad |\psi(0)\rangle = \sum_{\{n_{\vec{k}}\}} |\dots n_{\vec{k}_i} \dots\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} |\psi(0)\rangle$$

Ponieważ w praktyce interesuj się nas wyrażenia typu :

$$\langle \psi_1(t) | \hat{O} | \psi_2(t) \rangle$$

to wygodniej jest ewoluować  $\hat{O}(t)$  zamiast  $|\psi\rangle$  :

$$\langle \psi_1(0) | \underbrace{e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{O} e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}}_{\hat{O}(t)} | \psi_2(0) \rangle = \langle \psi_1 | \hat{O}(t) | \psi_2 \rangle$$

gdzie 
$$\hat{O}(t) = e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{O} e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}$$

czyli

$$\frac{d\hat{O}}{dt} = \frac{i}{\hbar} \hat{H} \hat{O}(t) - \hat{O}(t) \frac{i}{\hbar} \hat{H}$$

$$(**) \quad \frac{d\hat{O}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\hat{O}(t), \hat{H}]$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{por. z klasycznym} \\ \text{wyrażeniem} \\ \frac{dO}{dt} = \{O, H\} \end{array} \right\}$$

Wygodniej jest używać (\*\*), niż (\*) z uwagi na to, że stany pola są o wiele bardziej skomplikowane niż operatory.



Np. operator  $a(\vec{k}, t) = e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} a(\vec{k}) e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}$

ewoluuje zgodnie z  $\Gamma$ -niem

$$\begin{aligned} \frac{da}{dt} &= \frac{1}{i\hbar} [a(\vec{k}, t), \hat{H}] = \frac{1}{i\hbar} [e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} a(\vec{k}) e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}, \hat{H}] = \\ &= \int d^3k' \hbar \omega(\vec{k}') \frac{1}{i\hbar} e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} (a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') a(\vec{k}') - a^\dagger(\vec{k}') a(\vec{k}') a(\vec{k})) \\ &\quad \times e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} = \left\{ \begin{aligned} a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') &= \\ &= \delta(\vec{k} - \vec{k}') + a^\dagger(\vec{k}') a(\vec{k}) \end{aligned} \right\} = \\ &= \hbar \omega(\vec{k}) \frac{1}{i\hbar} e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} a(\vec{k}) e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} = -i\omega(\vec{k}) a(\vec{k}, t) \end{aligned}$$

Zatem  $a(\vec{k}, t) = a(\vec{k}) e^{-i\omega_{\vec{k}} t}$   
 analogicznie  $a^\dagger(\vec{k}, t) = a^\dagger(\vec{k}) e^{i\omega_{\vec{k}} t}$

### 2) Funkcje falowe

- Pojedynczy kwant

$$\psi_{\vec{k}}(\vec{r}) = \langle \vec{r} | \vec{k} \rangle = \langle 0 | a(\vec{r}) a^\dagger(\vec{k}) | 0 \rangle = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

funkcja ta bszkie ewoluować w czasie zgodnie z

relacją:  $\psi_{\vec{k}}(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega_{\vec{k}} t)}$

i spełnia klasyczne  $\Gamma$ -nie pola:  $(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c^2 \nabla^2 + \alpha^2) \psi_{\vec{k}}(\vec{r}, t) = 0$

W ogólności jeśli kwant jest superpozycją kwantów o ustalonym  $\vec{k}$ , tzn.

$$\int d^3k f(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) | 0 \rangle \quad \text{to}$$

$$\psi(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3k f(\vec{k}) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega_{\vec{k}} t)}$$

gdzie  $\psi(\vec{r}, t)$  również spełnia klasyczne  $\Gamma$ -nie pola.



- Dwa kwanty

$$\begin{aligned}
 \varphi_{\vec{k}_1, \vec{k}_2}(\vec{r}_1, \vec{r}_2) &= \langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 | \vec{k}_1, \vec{k}_2 \rangle = \\
 &= \langle 0 | a(\vec{r}_1) a(\vec{r}_2) a^\dagger(\vec{k}_1) a^\dagger(\vec{k}_2) | 0 \rangle = \\
 &= \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k'_1 d^3k'_2 e^{i\vec{k}'_1 \cdot \vec{r}_1 + i\vec{k}'_2 \cdot \vec{r}_2} \langle 0 | a(\vec{k}'_1) a(\vec{k}'_2) a^\dagger(\vec{k}_1) a^\dagger(\vec{k}_2) | 0 \rangle \\
 &= \int \langle 0 | a(\vec{k}'_1) (\delta(\vec{k}'_2 - \vec{k}_1) + a^\dagger(\vec{k}_1) a(\vec{k}'_2)) a^\dagger(\vec{k}_2) | 0 \rangle \frac{1}{(2\pi)^3} e^{i\vec{k}'_1 \cdot \vec{r}_1 + i\vec{k}'_2 \cdot \vec{r}_2} \\
 &= \int \langle 0 | (\delta(\vec{k}'_1 - \vec{k}_2) \delta(\vec{k}'_2 - \vec{k}_1) + \delta(\vec{k}_1 - \vec{k}'_1) \delta(\vec{k}_2 - \vec{k}'_2)) | 0 \rangle e^{i\vec{k}'_1 \cdot \vec{r}_1 + i\vec{k}'_2 \cdot \vec{r}_2} = \\
 &= \frac{1}{(2\pi)^3} \left( e^{i\vec{k}_2 \cdot \vec{r}_1} e^{i\vec{k}_1 \cdot \vec{r}_2} + e^{i\vec{k}_1 \cdot \vec{r}_1} e^{i\vec{k}_2 \cdot \vec{r}_2} \right)
 \end{aligned}$$

Zatem  $\varphi_{\vec{k}_1, \vec{k}_2}(\vec{r}_1, \vec{r}_2) = \varphi_{\vec{k}_1, \vec{k}_2}(\vec{r}_2, \vec{r}_1)$  - bosony.

Analogicznie można skonstruować funkcje falowe dla wielu kwantów.

Zauważmy, że kwantowa teoria pola automatycznie staje się teorią wielu ciał (kwantów), przy czym dopuszczona zostaje możliwość kreacji i anihilacji ciał (kwantów).

8) Granica klasyczna odpowiada warunkowi, że  $n_{\vec{k}} \gg 1$ . Klasycznie nie warunkujemy stanów kwantowych wiążących się wieloma liczbami obsadzeń. Wobec tego o ile w ~~istnieje~~ stanie kwantowym będącym stanem własnym  $\hat{H}$ :  $\langle \hat{\Phi} \rangle = 0$  to w przypadku klasycznym stan pola jest nieszanke stanem z nieco wiążącymi liczbami obsadzeń i wtedy

$$\langle \hat{\Phi} \rangle = \Phi(\vec{r}, t)$$



g) Pole w obecności źródła

(17)

Gęstość funkcji Lagrange'a

$$\mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \vec{\nabla} \Phi) = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 - \alpha^2 \Phi^2 + J \Phi \right]$$

gdzie  $J = J(\vec{r}, t)$

Z r-ów Eulera - Lagrange'a mamy:

$$\left( \frac{\partial^2}{\partial t^2} - c^2 \nabla^2 + \alpha^2 \right) \Phi(\vec{r}, t) = J(\vec{r}, t)$$

Po skwantowaniu:

$$\hat{H} = \hat{H}_0 + \hat{V}(\vec{r}, t)$$

$$\hat{H}_0 = \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k})$$

$$\hat{V}(\vec{r}, t) = J(\vec{r}, t) \hat{\Phi}(\vec{r}, t)$$

Zauważmy, że  $|0\rangle$  nie jest już stanem własnym  $\hat{H}$ .

10) Jak policzyć energię stanu podstawowego (nowej próżni) w obecności źródła.

Interesuje nas energia nowej próżni względnie do energii starej próżni, tzn. pomijamy energie drgań zerowych.

Rozważmy wyrażenie:  $e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} |0\rangle$

Chcielibyśmy aby operator ewolucji  $e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}$  dokonał ewolucji starej próżni (chwila  $t=0$ ) do nowej próżni (chwila  $t \rightarrow +\infty$ ).



Aby tak się stało musimy do  $t$  dodać mały element urojony:  $t \rightarrow t(1-i\epsilon)$ ,  $\epsilon > 0$

Wtedy  $\lim_{t \rightarrow +\infty} e^{+\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t(1-i\epsilon)} |0\rangle = \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t(1-i\epsilon)} \sum_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n | 0\rangle$

gdzie  $\hat{H} |\psi_n\rangle = E_n |\psi_n\rangle$

Niech  $|\psi_0\rangle$  oznacza najniż prężenie, tzn  $E_0 < E_n$ ,  $n \neq 0$ .

Wtedy  $\lim_{t \rightarrow +\infty} e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t(1-i\epsilon)} \sum_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n | 0\rangle =$

$= \lim_{t \rightarrow +\infty} \sum_n e^{\frac{1}{i\hbar} E_n t(1-i\epsilon)} |\psi_n\rangle \langle \psi_n | 0\rangle =$

$= \lim_{t \rightarrow +\infty} \sum_n e^{\frac{1}{i\hbar} E_n t} e^{-\frac{1}{\hbar} E_n t \epsilon} |\psi_n\rangle \langle \psi_n | 0\rangle =$

$= \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-\frac{1}{\hbar} E_0 t \epsilon} \left( \sum_{n \neq 0} e^{\frac{1}{i\hbar} E_n t} e^{-\frac{1}{\hbar} (E_n - E_0) t \epsilon} |\psi_n\rangle \langle \psi_n | 0\rangle + e^{\frac{1}{i\hbar} E_0 t} |\psi_0\rangle \langle \psi_0 | 0\rangle \right) = \left\{ E_n - E_0 > 0 \right\}$

$= \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{\frac{1}{i\hbar} E_0 t - \frac{1}{\hbar} E_0 t \epsilon} |\psi_0\rangle \langle \psi_0 | 0\rangle$

Czyli  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t(1-i\epsilon)} |0\rangle}{\langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t(1-i\epsilon)} |0\rangle} =$

$= \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{e^{\frac{1}{i\hbar} E_0 t - \frac{1}{\hbar} E_0 t \epsilon} |\psi_0\rangle \langle \psi_0 | 0\rangle}{e^{\frac{1}{i\hbar} E_0 t - \frac{1}{\hbar} E_0 t \epsilon} \langle 0 | \psi_0\rangle \langle \psi_0 | 0\rangle} = \frac{|\psi_0\rangle}{\langle 0 | \psi_0\rangle}$

Ważne jest to że...



Ponieważ

$$E_0 = \frac{\langle 0 | \hat{H} | \psi_0 \rangle}{\langle 0 | \psi_0 \rangle}$$

zatem możemy zapisać:

$$\begin{aligned}
 E_0 &= \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\langle 0 | \hat{H} e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t (1-i\epsilon)} | 0 \rangle}{\langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t (1-i\epsilon)} | 0 \rangle} = \\
 &= \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{i\hbar \frac{d}{dt} \langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t (1-i\epsilon)} | 0 \rangle}{\langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t (1-i\epsilon)} | 0 \rangle} = \\
 &= \lim_{t \rightarrow +\infty} i\hbar \frac{d}{dt} \ln \langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t (1-i\epsilon)} | 0 \rangle
 \end{aligned}$$

Czyli

$$E_0 = i\hbar \frac{d}{dt} \ln \left[ \langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} t (1-i\epsilon)} | 0 \rangle \right] \Bigg|_{\substack{t \rightarrow +\infty \\ \epsilon \rightarrow 0^+ \\ t\epsilon \rightarrow +\infty}}$$

Zauważmy, że chwila początkowa może być wybrana dowolnie. Tzn. w ogólności zachodzi:

$$E_0 = i\hbar \frac{d}{dt} \ln \left[ \langle 0 | e^{\frac{1}{i\hbar} \hat{H} (t-t_0) (1-i\epsilon)} | 0 \rangle \right] \Bigg|_{\substack{t \rightarrow +\infty \\ \epsilon \rightarrow 0^+ \\ t\epsilon \rightarrow +\infty}}$$



## 11) Manifestacja energii drgań zerowych - efekt Casimira <sup>(19a)</sup>

### Idea

Rozważmy kwantowe pole skalarne  $\hat{\Phi}$  z Hamiltonianem

$$\hat{H} = \int d^3k \left[ \hbar \omega(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + \frac{1}{2} \hbar \omega(\vec{k}) \right]$$

W stanie podstawowym pola (próżni):

$$E_0 = \langle 0 | \hat{H} | 0 \rangle = \int d^3k \frac{1}{2} \hbar \omega(\vec{k})$$

Dla ustalenia uwagi niech  $\omega(\vec{k}) = c k$

Wtedy

$$E_0 = \int d^3k \hbar c k = \hbar c \int_0^\infty dk g(k) k$$

$$\text{gdzie } g(k) = 4\pi k^2$$

$g(k)$  określa gęstość stanów pola

Przyjmijmy że potrafimy zmienić  $g(k)$  przez modyfikację warunków brzegowych dla pola:

$$E_0' = \hbar c \int_0^\infty dk g'(k) dk = \hbar c \int_0^\infty dk (g(k) + \delta g(k)) dk$$

↑  
poprawka do  
gęstości stanów  
wynikająca zmiang  
war. brzegowych.



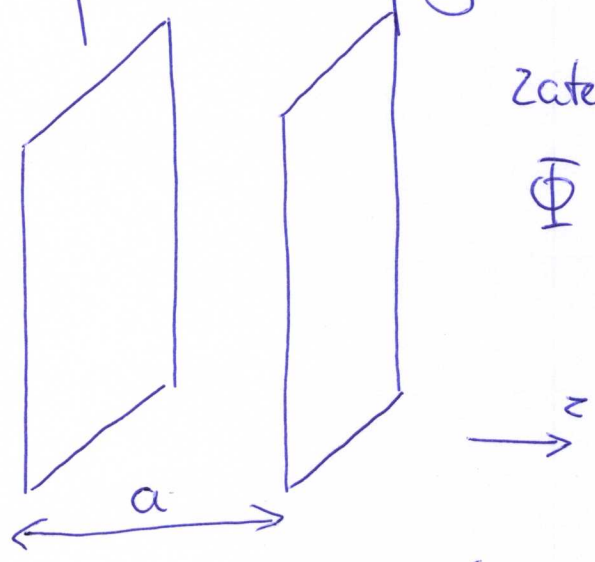
W takim przypadku, mimo że zarówno  $E_0$  jak i  $E_0'$  są nieskończone to

$$\left| \frac{1}{V}(E_0' - E_0) \right| < \infty$$
 - różnica energii na jednostkę objętości.

Praktyczna realizacja

Wstawiamy dwie metalowe płytki, które modyfikują warunki brzegowe pola e.m.

Dla uproszczenia rozważamy efekt Casimira dla naszego fikcyjnego pola  $\Phi$ , o którym założymy, że musi znikać na powierzchni płytek.



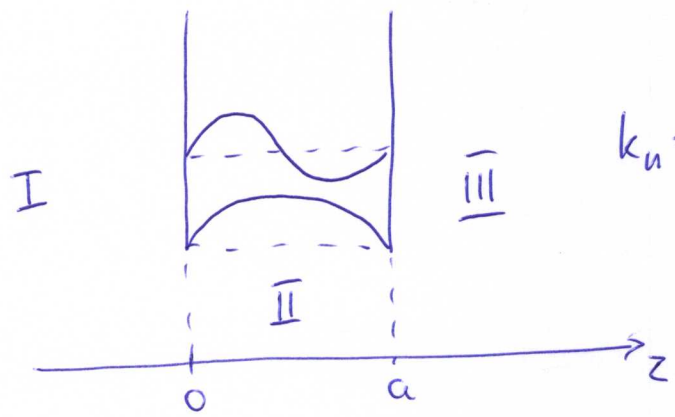
Zatem pomiędzy płytkami 
$$\Phi \sim e^{ik_x x} e^{ik_y y} \sin(k_z z)$$

Założenie: Rozmiar płytek (długość i szerokość) jest dużo większy od  $a$ .  
Dzięki temu brzościany mogli zaniedbać wpływ krawędzi płytek.



Przypadek jednowymiarowy:

$$\Phi \sim \sin(k_n z)$$



$$k_n = \frac{\pi}{a} n ; n = 1, 2, \dots$$

Zatem energia drgań zerowych w obecności płytek

wynosi:

$$E_0(a) = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \hbar \omega(k_n) = \frac{1}{2} \hbar c \sum_{n=1}^{\infty} k_n =$$

$$= \frac{1}{2} \hbar c \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\pi}{a} n \quad \leftarrow \text{jest to wkład do energii poziomu z obszaru II.}$$

Natomiast przy braku płytek:

$$\tilde{E}_0 = \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \hbar c \frac{2\pi}{L} |n| = \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \frac{L}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} dk \hbar c |k| =$$

$$= \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{L}{2\pi} \int_0^{\infty} dk \hbar c k$$

Ponieważ w obszarze I i III wody drgań zerowych nie są zmienione przez obecność płytek zatem wystarczy jeśli wyliczymy tylko tą część  $\tilde{E}_0$  pochodzącą z przedziału:  $(0, a)$ .



Czyli

$$\Delta E(a) = E_0(a) - \tilde{E}_0 = \frac{1}{2} \hbar c \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\pi}{a} n - \frac{\hbar c}{2\pi} \int_0^{\infty} k dk$$

Regularyzacja:

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} n &\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} n e^{-\alpha n} \quad \alpha > 0 \\ &= -\frac{d}{d\alpha} \sum_{n=1}^{\infty} e^{-\alpha n} = -\frac{d}{d\alpha} \frac{e^{-\alpha}}{1 - e^{-\alpha}} = \\ &= \frac{e^{-\alpha}}{1 - e^{-\alpha}} + \frac{e^{-\alpha}}{(1 - e^{-\alpha})^2} e^{-\alpha} = \frac{e^{-\alpha}(1 - e^{-\alpha}) + e^{-2\alpha}}{(1 - e^{-\alpha})^2} = \\ &= \frac{e^{-\alpha}}{(1 - e^{-\alpha})^2} = \frac{1}{\left(e^{\frac{\alpha}{2}}(1 - e^{-\alpha})\right)^2} = \frac{1}{\left(e^{\frac{\alpha}{2}} - e^{-\frac{\alpha}{2}}\right)^2} = \\ &= \frac{1}{4 \sinh^2(\alpha/2)} \end{aligned}$$

$$\int_0^{\infty} k dk \Rightarrow \int_0^{\infty} k e^{-\alpha \frac{ka}{\pi}} dk = \frac{\pi^2}{a^2 \alpha^2}$$

Zatem

$$\begin{aligned} \Delta E(a, \alpha) &= \frac{1}{2} \hbar c \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\pi}{a} n e^{-\alpha n} - \frac{\hbar c}{2\pi} \int_0^{\infty} k e^{-\alpha \frac{ka}{\pi}} dk = \\ &= \frac{1}{2} \hbar c \frac{\pi}{a} \frac{1}{4 \sinh^2(\alpha/2)} - \frac{\hbar c}{2\pi} \frac{\pi^2}{a^2 \alpha^2} = \\ &= \frac{\hbar c}{a} \pi \left[ \frac{1}{8 \sinh^2(\alpha/2)} - \frac{1}{2\alpha^2} \right] = \frac{\hbar c}{a} \pi \left[ \frac{1}{2\alpha^2} - \frac{1}{24} + \frac{\alpha^2}{480} + \dots \right] \end{aligned}$$

Zatem

~~$\Delta E(a) = \lim_{\alpha \rightarrow 0^+} \Delta E(a, \alpha) = -\frac{\hbar c \pi}{24a}$~~ 

$$\Delta E(a) = \lim_{\alpha \rightarrow 0^+} \Delta E(a, \alpha) = -\frac{\hbar c \pi}{24a}$$



Zatem siła działająca na "płytki" w przypadku jednowymiarowym wynosi:

$$F = - \frac{\partial \Delta E(a)}{\partial a} = - \frac{\hbar c \pi}{24 a^2}$$

Siła ma charakter kwantowy, bo zależy od  $\hbar$ .

$$\hbar \rightarrow 0 \Rightarrow F = 0$$

Oddziaływanie pomiędzy płytkami jest długosięgowe.

Dla próżni pola e.m. w 3 wymiarach analogiczny wzór

$$\frac{\Delta E(a)}{S} = - \frac{\hbar c \pi^2}{720 a^3}; \quad S - \text{powierzchnia płytek}$$

stąd siła na jednostkę powierzchni:

$$\frac{F}{S} = \frac{\pi^2}{240} \frac{\hbar c}{a^4}$$

Podobne efekty w innych dziedzinach fizyki:

- oddziaływanie między domieszkami zanurzonymi w cieczy Fermiego (np. Ruderman - Kittel interaction).
- efekty podobne w jądrach atomowych.
- efekt Casimira dla nietrywialnych topologii czasoprzestrzeni.
- dynamiczny efekt Casimira: emisja fotonów wskutek poruszania płytkami.
- termiczny efekt Casimira: oddz. indukowane fluktuacjami termicznymi.

# Kwantowanie metody całek po trajektoriach

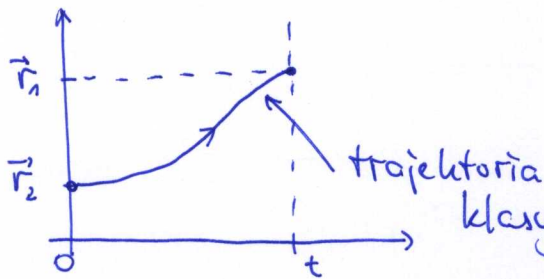
Przypomnienie:

1. Dla pojedynczej cząstki o masie  $m$  amplituda:

$$\langle \vec{r}_1 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t_1} | \vec{r}_2 \rangle = \int [D\vec{r}] e^{\frac{i}{\hbar} \int_0^{t_1} L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}) dt} = U(\vec{r}_1, \vec{r}_2, t)$$

gdzie  $L(\vec{r}, \dot{\vec{r}}) = \frac{1}{2} m \dot{\vec{r}}^2 - V(\vec{r})$

oraz  $\int [D\vec{r}] = \lim_{\substack{\tau \rightarrow 0 \\ N \rightarrow \infty \\ N\tau = t}} \prod_{j=1}^{N-1} \left( \frac{m}{2\pi i \hbar \tau} \right)^{3/2} \int d^3 r_j$ ,  $\vec{r}_j = \vec{r}(t_j)$   
 $t_j = j\tau$ ,  $j = 1, 2, \dots, N-1$



przy warunkach brzegowych:

$$\begin{cases} \vec{r}_0 = \vec{r}(0) = \vec{r}_2 \\ \vec{r}_N = \vec{r}(t_1) = \vec{r}_1 \end{cases}$$

klasyczna:  $\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}} \right) - \frac{\partial L}{\partial \vec{r}} = 0$

2. Dla układu wielu ciał:

$$\langle \vec{r}'_1 \dots \vec{r}'_M | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t_1} | \vec{r}_1 \dots \vec{r}_M \rangle = \int [D\vec{r}] e^{\frac{i}{\hbar} \int_0^{t_1} L(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_M, \dot{\vec{r}}_1, \dots, \dot{\vec{r}}_M) dt}$$

gdzie  $L(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_M, \dot{\vec{r}}_1, \dots, \dot{\vec{r}}_M) = \sum_{k=1}^M \frac{1}{2} m \dot{\vec{r}}_k^2 - V(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_M)$

oraz  $\int [D\vec{r}] = \lim_{\substack{\tau \rightarrow 0 \\ N \rightarrow \infty \\ N\tau = t}} \prod_{j=1}^{N-1} \left( \frac{m}{2\pi i \hbar \tau} \right)^{\frac{3M}{2}} \int d^3 r_1(t_j) d^3 r_2(t_j) \dots d^3 r_M(t_j)$

gdzie  $t_j = j\tau$ ,  $j = 1, 2, \dots, N-1$

przy warunkach brzegowych:

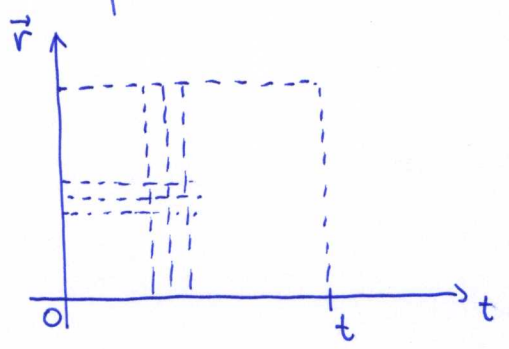
$$\begin{cases} \vec{r}_k(0) = \vec{r}_k, & k = 1, 2, \dots, M \\ \vec{r}'_k(t_1) = \vec{r}'_k \end{cases}$$

Zatem

$$\int [D\vec{r}] = \lim_{\substack{\tau \rightarrow 0 \\ N \rightarrow \infty \\ N\tau = t}} \prod_{j=1}^{N-1} \prod_{k=1}^M \left( \frac{m}{2\pi i \hbar \tau} \right)^{\frac{3}{2}} \int d^3 r_k(t_j)$$



3<sup>o</sup> Dla pól :



Rozwiemy dyskretną czasoprzestrzeń :  $t_j = j\tau$  ,  $j = 0, 1, \dots, N$   
 $\vec{r}_k$  ,  $k = \dots -2, -1, 0, \dots$

Jeżeli z każdym punktem czasoprzestrzeni wiążemy wartość pola  $\Phi$  :  $\Phi(\vec{r}_k, t_j)$

to analogiczne wyrażenie postaci :  
 $\langle \Phi_1 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t_1} | \Phi_2 \rangle = \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} \int_0^{t_1} \int d^3r \mathcal{L}_h(\Phi, \partial_t \Phi, \nabla \Phi) dt}$

gdzie  $\int [D\Phi] = \lim_{\substack{\tau \rightarrow 0 \\ N \rightarrow \infty \\ N\tau = t}} \prod_{j=1}^{N-1} \prod_{k=1}^M \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi(\vec{r}_k, t_j)$

przy warunkach brzegowych  $\begin{cases} \Phi(\vec{r}, 0) = \Phi_1 \\ \Phi(\vec{r}, t_1) = \Phi_2 \end{cases}$

W przypadku amplitudy przejścia próżnia - próżnia :  
 $\Phi_1 = \Phi_2 = 0$

Zatem

$$\langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t_1} | 0 \rangle = \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} S[\Phi]}$$

gdzie

$$S[\Phi] = \int_0^{t_1} dt \int d^3r \left( \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\nabla \Phi)^2 - \alpha \Phi^2 \right] + J\Phi \right)$$

próchność  
 do 0 to 0

Czyli

$$\begin{aligned}
 S[\Phi] &= \int d^3r \frac{1}{2} \Phi \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} \Big|_0^{t_1} - c^2 \int_0^{t_1} dt \Phi \nabla^2 \Phi \Big|_{\partial V} + \\
 &+ \int_0^{t_1} dt \int d^3r \left( + \frac{1}{2} \left[ -\Phi \frac{\partial^2}{\partial t^2} \Phi + c^2 \Phi \nabla^2 \Phi - \alpha^2 \Phi^2 \right] + \mathcal{J} \Phi \right) = \\
 &= \int_0^{t_1} dt \int d^3r \left( \frac{1}{2} \Phi \left[ -\frac{\partial^2}{\partial t^2} + c^2 \nabla^2 - \alpha^2 \right] \Phi + \mathcal{J} \Phi \right)
 \end{aligned}$$

Czyli

$$\langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} H(t_1 - t_0)} | 0 \rangle = \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^{t_1} dt \int d^3r \left[ \frac{1}{2} \Phi \hat{A} \Phi + \mathcal{J} \Phi \right]}$$

gdzie  $\hat{A} = -\frac{\partial^2}{\partial t^2} + c^2 \nabla^2 - \alpha^2$

Dyskretyzując czasoprzestrzeń mamy:

$$\int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} S[\Phi]} = \prod_k \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi_k e^{\frac{i}{\hbar} \sum_{k,l} \left( \frac{1}{2} \Phi_k A_{kl} \Phi_l + \mathcal{J}_k \Phi_k \right)}$$

gdzie przez  $A_{kl}$  oznaczyliśmy zdyskretyzowany op.  $\hat{A}$

---


$$\begin{aligned}
 \int_{-\infty}^{+\infty} dx_1 \dots dx_M e^{i \left( \sum_{k,l=1}^M x_k A_{kl} x_l + \sum_{k=1}^M \mathcal{J}_k x_k \right)} &= \\
 &= \frac{(2\pi i)^M}{\det A} e^{-\frac{i}{2} \sum_{k,l=1}^M \mathcal{J}_k A_{kl}^{-1} \mathcal{J}_l}
 \end{aligned}$$

Zatem mamy:

$$\int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} S[\Phi]} = \mathcal{M} e^{-\frac{i}{2\hbar} \sum_{k,l} \mathcal{J}_k A_{kl}^{-1} \mathcal{J}_l}$$

gdzie  $\sum_k A_{lk} A_{kl}^{-1} = \delta_{ll'}$

Czyli przechodząc z powrotem do ciągłej czasoprzestrzeni:

$$(*) \left[ -\frac{\partial^2}{\partial t^2} + c^2 \nabla^2 - \alpha^2 \right] D(\vec{r}, \vec{r}', t, t') = \delta(\vec{r} - \vec{r}') \delta(t - t')$$

Zauważmy ponadto, że  $\mathcal{M}$  nie zależy od  $\mathcal{J}$ .



Czyli oznaczając

$$Z(J) = \langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H}(t_1 - t_0)} | 0 \rangle$$

mamy:

$$Z(J) = Z(J=0) e^{-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^{t_1} dt \int d^3r \int_{t_0}^{t_1} dt' \int d^3r' \mathcal{J}(\vec{r}, t) D(\vec{r}, \vec{r}', t, t') \mathcal{J}(\vec{r}', t')}$$

Zauważmy że

~~.....~~

$$D(\vec{r}, \vec{r}', t, t') = D(\vec{r} - \vec{r}', t - t') = \int \frac{d^3k d\omega}{(2\pi)^4} \frac{e^{i(\vec{k} \cdot (\vec{r} - \vec{r}') - \omega(t - t'))}}{\omega^2 - c^2 k^2 - \alpha^2}$$

Podstawiając do r-nia (\*) mamy:

$$\int \frac{d^3k d\omega}{(2\pi)^4} \frac{(-\frac{\partial^4}{\partial t^2} + c^2 \nabla^2 - \alpha^2) e^{i(\vec{k} \cdot (\vec{r} - \vec{r}') - \omega(t - t'))}}{\omega^2 - c^2 k^2 - \alpha^2} =$$
$$= \int \frac{d^3k d\omega}{(2\pi)^4} \frac{(\omega^2 - c^2 k^2 - \alpha^2) e^{i(\vec{k} \cdot (\vec{r} - \vec{r}') - \omega(t - t'))}}{\omega^2 - c^2 k^2 - \alpha^2} = \delta(\vec{r} - \vec{r}') \delta(t - t')$$

~~Rozwiązanie oddziaływanie pomiędzy dwoma punktowymi źródłami~~

# Oddziaływanie na odległość generowane przez pole

(24)

Rozważmy dwa punktowe źródła w odległości  $d$ .

$$\mathcal{J}(\vec{r}, t) = \mathcal{J}_1(\vec{r}) + \mathcal{J}_2(\vec{r})$$

$$\mathcal{J}_1(\vec{r}) = \delta(\vec{r})$$

$$\mathcal{J}_2(\vec{r}) = \delta(\vec{r} - \vec{d})$$

Wyznamy zmianę energii próżni związanej z obecnością źródeł.

Czyli musimy obliczyć:

$$E_0(\vec{d}) = i\hbar \frac{d}{dt_1} \ln \left[ \langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H}(t_1 - t_0)(1 - i\epsilon)} | 0 \rangle \right] \Bigg|_{\substack{t_1 \rightarrow +\infty \\ \epsilon \rightarrow 0^+ \\ t_1 \epsilon \rightarrow +\infty}}$$

Aby uniknąć efektu grafowego włączania źródeł należy ~~potwierzyć~~  $t_0 \rightarrow -\infty$

Czyli

$$\begin{aligned} E_0(\vec{d}) &= i\hbar \frac{d}{dt_1} \ln Z(\mathcal{J}) \Bigg|_{\substack{t_1 \rightarrow +\infty \\ t_0 \rightarrow -\infty \\ \epsilon \rightarrow 0^+ \\ \epsilon t_1 = +\infty}} = \\ &= i\hbar \frac{d}{dt_1} \ln \left[ Z(0) e^{-\frac{i}{2} \frac{\bar{\epsilon}}{\hbar} \int_{t_0}^{t_1} dt dt' \int d^3r d^3r' \mathcal{J}(\vec{r}, t) D(\vec{r} - \vec{r}', t - t') \mathcal{J}(\vec{r}', t')} \right] = \\ &= i\hbar \left( -\frac{1}{2} \frac{\bar{\epsilon}}{\hbar} \right) \frac{d}{dt_1} \int_{t_0}^{t_1} dt dt' \int d^3r d^3r' \mathcal{J}(\vec{r}, t) D(\vec{r} - \vec{r}', t - t') \mathcal{J}(\vec{r}', t') = \\ &= \frac{1}{2} \int_{t_0}^{t_1} dt' \int d^3r d^3r' \mathcal{J}(\vec{r}, t_1) D(\vec{r} - \vec{r}', t_1 - t') \mathcal{J}(\vec{r}', t') + \\ &+ \frac{1}{2} \int_{t_0}^{t_1} dt \int d^3r d^3r' \mathcal{J}(\vec{r}, t) D(\vec{r} - \vec{r}', t - t_1) \mathcal{J}(\vec{r}', t_1) \end{aligned}$$



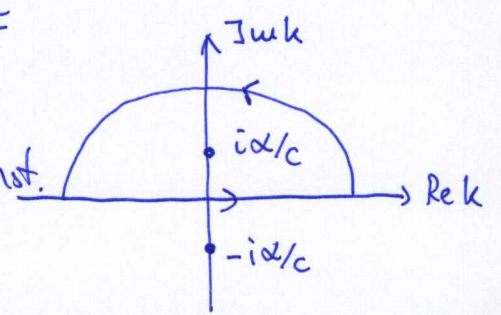
Ale  $J(\vec{r}, t) = J(\vec{r})$  zatem

$$\begin{aligned}
 E(\vec{d}) &= \frac{1}{2} \int d^3r J(\vec{r}) \int d^3r' J(\vec{r}') \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} dt (D(\vec{r}-\vec{r}', t_1-t) + D(\vec{r}-\vec{r}', t-t_1)) \right] = \\
 &= \frac{1}{2} \int d^3r d^3r' J(\vec{r}) J(\vec{r}') \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \frac{e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r}-\vec{r}')}}{-c^2k^2 - \alpha^2} = \\
 &= - \int d^3r d^3r' (J_1(\vec{r}) J_1(\vec{r}') + J_2(\vec{r}) J_2(\vec{r}') + J_1(\vec{r}) J_2(\vec{r}') + J_1(\vec{r}') J_2(\vec{r})) \times \\
 &\quad \times \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \frac{e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r}-\vec{r}')}}{c^2k^2 + \alpha^2} = \\
 &= - \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \left[ \frac{1}{c^2k^2 + \alpha^2} + \frac{1}{c^2k^2 + \alpha^2} + \frac{e^{-i\vec{k}\cdot\vec{d}}}{c^2k^2 + \alpha^2} + \frac{e^{i\vec{k}\cdot\vec{d}}}{c^2k^2 + \alpha^2} \right]
 \end{aligned}$$

Pierwsze dwa czony nie zależą od  $\vec{d}$  zatem dadzą jedynie stałe przesunięcie energii nowej próżni względem starej próżni.

Czyli

$$\begin{aligned}
 E(\vec{d}) &= - \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-1}^1 d(\cos\theta) \int_0^{\infty} k^2 dk \frac{e^{-ikd\cos\theta} + e^{ikd\cos\theta}}{c^2k^2 + \alpha^2} + \text{const.} = \\
 &= - \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-1}^1 d(\cos\theta) \int_{-\infty}^{+\infty} k^2 dk \frac{e^{ikd\cos\theta}}{c^2k^2 + \alpha^2} + \text{const.} = \\
 &= - \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-\infty}^{+\infty} k^2 dk \frac{1}{ikd} \frac{e^{ikd} - e^{-ikd}}{c^2k^2 + \alpha^2} + \text{const.} = \\
 &= \frac{-1}{(2\pi)^2 id} \int_{-\infty}^{+\infty} k dk \frac{e^{ikd} - e^{-ikd}}{c^2k^2 + \alpha^2} + \text{const.} = \\
 &= \frac{-1}{2\pi^2 id} \int_{-\infty}^{+\infty} k dk \frac{e^{ikd}}{c^2k^2 + \alpha^2} + \text{const.} = \\
 &= \frac{-1}{\pi d} \lim_{k \rightarrow i\frac{\alpha}{c}} (k - i\frac{\alpha}{c}) \frac{k e^{ikd}}{c^2(k - i\frac{\alpha}{c})(k + i\frac{\alpha}{c})} + \text{const.}
 \end{aligned}$$



Czyli

$$E(\vec{d}) = -\frac{1}{\pi d} \frac{i \frac{\alpha}{c} e^{-\frac{\alpha}{c} d}}{2i \frac{\alpha}{c}} + \text{const.}$$

$$E(\vec{d}) = -\frac{1}{2\pi d} e^{-\frac{\alpha}{c} d} + \text{const.}$$

Zatem pole  $\Phi$  generuje oddziaływanie pomiędzy źródłami.  
Oddziaływanie jest przyciągające i posiada zasięg:  $\frac{c}{\alpha}$

Jest to oddz. typu Yukawy.

W przypadku pola  $\Phi$ , dla którego  $\alpha = 0$  oddziaływanie jest typu kulombowskiego.



Oddziaływanie pomiędzy zwałkami w ramach kwantowania (24)  
kanonicznego

$$\hat{H} = \hat{H}_0 + J(\vec{r}) \hat{\Phi}(\vec{r}, t)$$

$$\hat{H}_0 = \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k})$$

## Propagator

(28)

$$\text{Wielkość } D(\vec{r}-\vec{r}', t-t') = \int \frac{d^3k d\omega}{(2\pi)^4} \frac{e^{i(\vec{k}\cdot(\vec{r}-\vec{r}') - \omega(t-t'))}}{\omega^2 - c^2k^2 - \alpha^2}$$

nazywamy propagatorem.

Zauważmy bowiem, że wielkość:

$$\int d^3r' dt' D(\vec{r}-\vec{r}', t-t') \mathcal{J}(\vec{r}', t')$$

spełnia równanie:

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c^2 \nabla^2 + \alpha^2\right) \int d^3r' dt' D(\vec{r}-\vec{r}', t-t') \mathcal{J}(\vec{r}', t') =$$

$$= - \int d^3r' dt' \mathcal{J}(\vec{r}-\vec{r}') \delta(t-t') \mathcal{J}(\vec{r}', t') = -\mathcal{J}(\vec{r}, t)$$

Czyli

$$\Phi(\vec{r}, t) = - \int d^3r' dt' D(\vec{r}-\vec{r}', t-t') \mathcal{J}(\vec{r}', t')$$

Zatem  $D$  opisuje propagację pola wygenerowanego przez źródło w punkcie  $\vec{r}'$  i w chwili  $t'$  do punktu  $\vec{r}$  w chwili  $t$ .

Zauważmy, że  $D(\vec{r}-\vec{r}', t-t') = D(\vec{r}'-\vec{r}, t'-t)$

Bo

$$\int \frac{d^3k d\omega}{(2\pi)^4} \frac{e^{i(-\vec{k}\cdot(\vec{r}-\vec{r}') + \omega(t-t'))}}{\omega^2 - c^2k^2 - \alpha^2} = \left. \begin{array}{l} \vec{k} \rightarrow -\vec{k} \\ \omega \rightarrow -\omega \\ d^3k d\omega \rightarrow d^3k d\omega \end{array} \right\} = D(\vec{r}-\vec{r}', t-t')$$

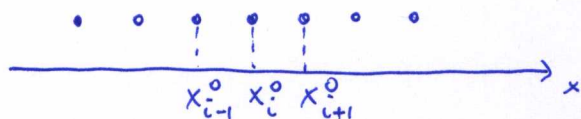


Pole oddziaływujące: rachunek zaburzeń  
(wstęp do diagramologii)

Rozważmy gęstość funkcji Lagrange'a postaci:

$$\mathcal{L}(\Phi, \partial_t \Phi, \bar{\partial} \Phi, \mathcal{J}) = \mathcal{L}_n(\Phi, \partial_t \Phi, \bar{\partial} \Phi, \mathcal{J}) - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 =$$
$$= \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\bar{\partial} \Phi)^2 - \alpha^2 \Phi^2 \right] - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 + \mathcal{J} \Phi$$

Człon proporcjonalny do  $\Phi^4$  można otrzymać w naszym modelu mechanicznym:



biorąc pod uwagę człony anharmoniczne:

$$V(\vec{x}) = V(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{\partial^2 V}{\partial x_i \partial x_j} \Big|_{\vec{x}_0} \delta x_i \delta x_j + \frac{1}{3!} \sum_{i,j,k} \frac{\partial^3 V}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k} \Big|_{\vec{x}_0} \delta x_i \delta x_j \delta x_k +$$
$$+ \frac{1}{4!} \sum_{i,j,k,l} \frac{\partial^4 V}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k \partial x_l} \Big|_{\vec{x}_0} \delta x_i \delta x_j \delta x_k \delta x_l + \dots$$

Jeżeli oddziaływanie spręża tylko najbliższych sąsiadów to trzeci człon wygeneruje człon:  $\Phi^3$ , a czwarty:  $\Phi^4$ .  
Mogą też pojawić się pochodne pól wyższych rzędów, które ~~nie~~ tu zanedbamy.

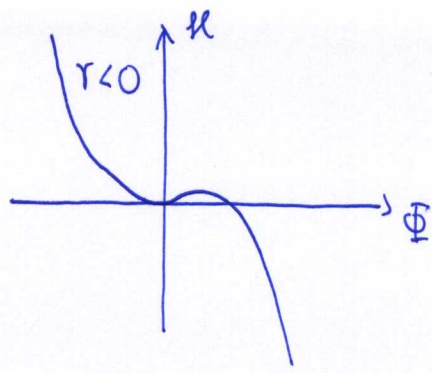
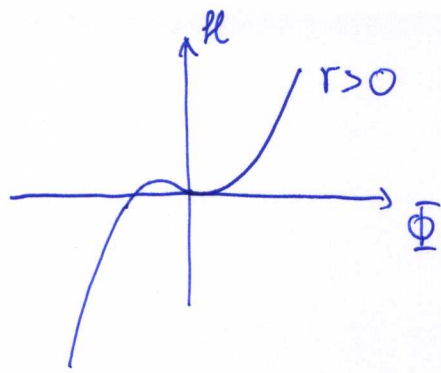
Jednakże człon proporcjonalny do  $\Phi^3$  nie może występować ponieważ generowałby niestabilność stanu podstawowego (próżni) przy dowolnie małym zaburzeniu.

Mianowicie gęstość Hamiltonianu:

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_0 + \frac{\gamma}{3!} \Phi^3$$

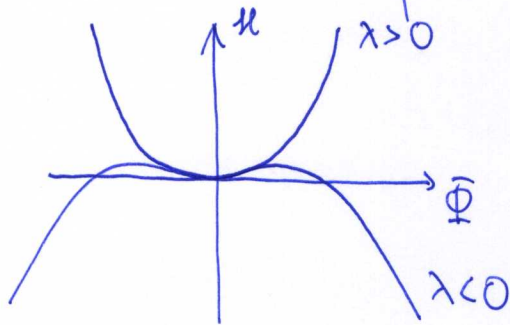
dla dowolnego  $\gamma$  generuje nieskończone ujemne energie.

$\Phi = \text{const.}$



Zatem  $r=0$ .

Ponadto z tego samego powodu  $\lambda \geq 0$



Czyli

$$\mathcal{H}(\mathcal{J}=0) = \frac{1}{2} [\pi^2 + c^2 (\nabla\Phi)^2 + \alpha^2 \Phi^2] + \frac{\lambda}{4!} \Phi^4, \quad \lambda \geq 0.$$

Z r-ii Eulera-Lagrange'a dostajemy:

$$\left[ \frac{\partial^2}{\partial t^2} - c^2 \nabla^2 + \alpha^2 \right] \Phi + \frac{\lambda}{3!} \Phi^3 = \mathcal{J}$$

Zatem aby policzyć

$$E_0 = i\hbar \frac{d}{dt} \ln \left[ \langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H}(t-t_0)(1-i\epsilon)} | 0 \rangle \right] \Bigg|_{\substack{t \rightarrow +\infty \\ \epsilon \rightarrow 0^+ \\ \epsilon t \rightarrow +\infty}}$$

musimy wyznaczyć

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = \langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H}(t-t_0)(1-i\epsilon)} | 0 \rangle =$$

$$= \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^{t_1} dt \int d^3r \left[ \frac{1}{2} \left( \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\nabla \Phi)^2 + \alpha^2 \Phi^2 \right) - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 + \mathcal{J} \Phi \right]} =$$

$$= \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^{t_1} dt \int d^3r \left[ \frac{1}{2} \Phi \left( -\frac{\partial^2}{\partial t^2} + c^2 \nabla^2 - \alpha^2 \right) \Phi + \mathcal{J} \Phi - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 \right]}$$



Rozważmy najpierw prostszy przypadek:

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{+\frac{i}{\hbar} \left[ -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 + \mathcal{J}\Phi \right]} =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 + \mathcal{J}\Phi \right)} \left[ 1 - \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 + \frac{1}{2} \left( \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \right)^2 \Phi^8 + \dots \right]$$

Otrzymamy zatem całony typu:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 + \mathcal{J}\Phi \right)} \Phi^{4n} = \left( \frac{\hbar}{i} \right)^{4n} \frac{d^{4n}}{d\mathcal{J}^{4n}} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 + \mathcal{J}\Phi \right)}$$

gdzie  $n = 0, 1, \dots$

Czyli

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = \left[ 1 - \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^4 \frac{d^4}{d\mathcal{J}^4} + \frac{1}{2} \left( \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \right)^2 \left( \frac{\hbar}{i} \right)^8 \frac{d^8}{d\mathcal{J}^8} + \dots \right] \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 + \mathcal{J}\Phi \right)}$$

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^4 \frac{d^4}{d\mathcal{J}^4}} Z(\mathcal{J}, 0)$$

ale

$$Z(\mathcal{J}, 0) = \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 + \mathcal{J}\Phi \right)} = \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{\mathcal{J}^2}{2\alpha^2}}$$

czyli

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^4 \frac{d^4}{d\mathcal{J}^4}} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{\mathcal{J}^2}{2\alpha^2}}$$

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = Z(0, 0) e^{-i\hbar^3 \frac{\lambda}{4!} \frac{d^4}{d\mathcal{J}^4}} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{\mathcal{J}^2}{2\alpha^2}}$$

Inny sposób uogólnienia :

$$\begin{aligned}
Z(J, \lambda) &= \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 \right) \left[ 1 + \frac{i}{\hbar} J\Phi + \frac{1}{2!} \left( \frac{i}{\hbar} J\Phi \right)^2 + \dots \right]} = \\
&= \sum_{k=0}^{\infty} \left( \frac{i}{\hbar} \right)^k \frac{1}{k!} J^k \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\frac{i}{\hbar} \left[ -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 \right]} \Phi^k d\Phi = \\
&= Z(0,0) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} J^k G^{(k)}
\end{aligned}$$

gdzie

$$\begin{aligned}
G^{(k)} &= \left( \frac{i}{\hbar} \right)^k \frac{\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\frac{i}{\hbar} \left[ -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 \right]} \Phi^k d\Phi}{\int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 \right)}} = \\
&= \sqrt{\frac{\alpha^2 i}{2\pi\hbar}} \left( \frac{i}{\hbar} \right)^k \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\frac{i}{\hbar} \left[ -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 \right]} \Phi^k \left( 1 - \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 + \frac{1}{2} \left( \frac{i\lambda}{\hbar 4!} \right)^2 \Phi^8 + \dots \right) d\Phi
\end{aligned}$$

Zatem mamy:

$$Z(J, \lambda) = Z(0,0) e^{-i\hbar^3 \frac{\lambda}{4!} \frac{d^4}{dJ^4}} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{J^2}{2\alpha^2}} = Z(0,0) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} J^k G^{(k)}$$

Uogólnienie :

$$\begin{aligned}
Z(J, \lambda) &= \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} S[\Phi]} = \left\{ \begin{array}{l} \text{dyskretyzujemy} \\ \text{ciągłość} \end{array} \right\} = \\
&= \prod_k \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi_k e^{\frac{i}{\hbar} \left[ \sum_{k,l} \left( \frac{1}{2} \Phi_k A_{kl} \Phi_l \right) + \sum_k \left( -\frac{\lambda}{4!} \Phi_k^4 + J_k \Phi_k \right) \right]} = \\
&= Z(0,0) e^{-i\hbar^3 \frac{\lambda}{4!} \sum_k \frac{d^4}{dJ_k^4}} e^{-\frac{i}{\hbar} \sum_{k,l} J_k A_{kl}^{-1} J_l}
\end{aligned}$$

gdzie

$$\begin{aligned}
Z(0,0) &= \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} \sum_{k,l} \frac{1}{2} \Phi_k A_{kl} \Phi_l} = \\
&= \prod_k \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi_k e^{\frac{i}{\hbar} \sum_{k,l} \frac{1}{2} \Phi_k A_{kl} \Phi_l}
\end{aligned}$$



Z drugiej strony:

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = Z(0,0) \sum_{\mathcal{J}=0}^{\infty} \frac{1}{\mathcal{J}!} \mathcal{J}_{l_1} \dots \mathcal{J}_{l_j} G_{l_1 \dots l_j}^{(\mathcal{J})}$$

gdzie

$$G_{l_1 \dots l_j}^{(\mathcal{J})} = \frac{(\frac{i}{\hbar})^{\mathcal{J}}}{Z(0,0)} \prod_k \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi_k e^{\frac{i}{\hbar} [\sum_{m,n} \frac{1}{2} \Phi_m A_{mn} \Phi_n - \frac{\lambda}{4!} \sum_m \Phi_m^4]} \Phi_{l_1} \dots \Phi_{l_j}$$

Zauważmy że:

$$\begin{aligned} G_{l_1 l_2}^{(2)} &= \frac{(\frac{i}{\hbar})^2}{Z(0,0)} \prod_k \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi_k e^{\frac{i}{\hbar} \sum_{m,n} \frac{1}{2} \Phi_m A_{mn} \Phi_n} \Phi_{l_1} \Phi_{l_2} \left[ 1 - \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \sum_m \Phi_m^4 + \dots \right] \\ &= \frac{(\frac{i}{\hbar})^2}{Z(0,0)} \left(\frac{\hbar}{i}\right)^2 \frac{d}{d\mathcal{J}_{l_1}} \frac{d}{d\mathcal{J}_{l_2}} \prod_k \mathcal{N} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi_k e^{\frac{i}{\hbar} \left( \sum_{m,n} \frac{1}{2} \Phi_m A_{mn} \Phi_n + \sum_m \mathcal{J}_m \Phi_m \right)} \times \\ &\quad \times \left[ 1 - \frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \sum_m \Phi_m^4 + \dots \right] \Big|_{\mathcal{J}=0} = \left\{ \begin{array}{l} \text{z dokładnością} \\ \text{do wyrazów } O(\lambda) \end{array} \right\} = \\ &= \frac{1}{Z(0,0)} \frac{d}{d\mathcal{J}_{l_1}} \frac{d}{d\mathcal{J}_{l_2}} Z(0,0) e^{-\frac{i}{2\hbar} \sum_{m,n} \mathcal{J}_m A_{mn}^{-1} \mathcal{J}_n} \Big|_{\mathcal{J}=0} = \\ &= \left(-\frac{i}{2\hbar}\right) \frac{d}{d\mathcal{J}_{l_1}} \left[ \sum_m \left( A_{l_2 m}^{-1} \mathcal{J}_m + A_{m l_2}^{-1} \mathcal{J}_m \right) \right] e^{-\frac{i}{2\hbar} \sum_{m,n} \mathcal{J}_m A_{mn}^{-1} \mathcal{J}_n} \Big|_{\mathcal{J}=0} = \\ &= -\frac{i}{2\hbar} \left( A_{l_1 l_2}^{-1} + A_{l_2 l_1}^{-1} \right) \end{aligned}$$

Przechodząc do ciągłej czasoprzestrzeni mamy:

$$G_{l_1 l_2}^{(2)} \rightarrow G^{(2)}(\vec{r}_1, t_1, \vec{r}_2, t_2) = -\frac{i}{2\hbar} \left( D(\vec{r}_1 - \vec{r}_2, t_1 - t_2) - D(\vec{r}_2 - \vec{r}_1, t_2 - t_1) \right) + O(\lambda)$$

Czyli

$$G^{(2)}(\vec{r}_1, t_1, \vec{r}_2, t_2) = -\frac{i}{\hbar} D(\vec{r}_1 - \vec{r}_2, t_1 - t_2) + O(\lambda)$$

↑ ~~...~~ dyspunkcyjna funkcja Greena.

Podsumowując

Dla pola określonego gęstością funkcji Lagrange'a:

$$\mathcal{L}(\Phi, \partial_t \Phi, \vec{\nabla} \Phi) = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 - \alpha^2 \Phi^2 \right] - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 + \mathcal{J} \Phi$$

$$\begin{aligned}
Z(\mathcal{J}, \lambda) &= \langle 0 | e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H}(t-t_0)(1-i\epsilon)} | 0 \rangle = \\
&= Z(0,0) e^{-i\hbar^3 \frac{\lambda}{4!} \int dt' d^3r' \left( \frac{\delta}{\delta \mathcal{J}(\vec{r}', t')} \right)^4} e^{-\frac{i}{2\hbar} \int dt_1 dt_2 d^3r_1 d^3r_2 \mathcal{J}(\vec{r}_1, t_1) D(\vec{r}_1 - \vec{r}_2, t_1 - t_2) \mathcal{J}(\vec{r}_2, t_2)} = \\
&= Z(0,0) \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{j!} \mathcal{J}(\vec{r}_1, t_1) \dots \mathcal{J}(\vec{r}_j, t_j) G^{(j)}(\vec{r}_1, t_1; \dots; \vec{r}_j, t_j)
\end{aligned}$$

gdzie

$$G^{(j)}(\vec{r}_1, t_1; \dots; \vec{r}_j, t_j) = \frac{\left( \frac{i}{\hbar} \right)^j}{Z(0,0)} \int [D\Phi] e^{\frac{i}{\hbar} \int dt d^3r \mathcal{L}(\Phi)} \Big|_{\mathcal{J}=0} \Phi(\vec{r}_1, t_1) \dots \Phi(\vec{r}_j, t_j)$$



Obliczmy poprawki do  $Z(\bar{r}, \lambda)$  w pierwszym rzędzie rachunku zaburzeń.

Wprowadzimy notację:  $d^3 r dt = d^4 x$   
 $J(\bar{r}, t) = J(x)$

$$D(\bar{r} - \bar{r}', t - t') = D(x - x')$$

Zatem

$$Z(\bar{r}, \lambda) = Z(0, 0) \left[ 1 - i\hbar^3 \frac{\lambda}{4!} \int d^4 x' \frac{\delta^4}{\delta J(x')^4} \right] e^{-\frac{i}{2\hbar} \int d^4 y_1 d^4 y_2 J(y_1) D(y_1 - y_2) J(y_2)} + O(\lambda^2)$$

Rozwijmy wykładnik:





$$\begin{aligned} & \int d^4 x' \frac{\delta^4}{\delta J(x')^4} e^{-\frac{i}{2\hbar} \int d^4 y_1 d^4 y_2 J(y_1) D(y_1 - y_2) J(y_2)} = \\ &= \int d^4 x' \frac{\delta^3}{\delta J(x')^3} \left[ -\frac{i}{2\hbar} \int d^4 y_1 J(y_1) D(y_1 - x') - \frac{i}{2\hbar} \int d^4 y_2 D(x' - y_2) J(y_2) \right] e^{-\frac{i}{2\hbar} (\dots)} = \\ &= \left\{ D(x - x') = D(x' - x) \right\} = \int d^4 x' \frac{\delta^3}{\delta J(x')^3} \left( -\frac{i}{\hbar} \right) \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) e^{-\frac{i}{2\hbar} (\dots)} = \\ &= \int d^4 x' \frac{\delta^2}{\delta J(x')^2} \left[ \left( -\frac{i}{\hbar} \right) D(x' - x') + \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^2 \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^2 \right] e^{-\frac{i}{2\hbar} (\dots)} = \\ &= \int d^4 x' \frac{\delta}{\delta J(x')} \left[ 2 \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^2 \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) D(x' - x') + \right. \\ &+ \left. \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^2 D(x' - x') \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) + \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^3 \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^3 \right] e^{-\frac{i}{2\hbar} (\dots)} = \\ &= \int d^4 x' \left[ 3 \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^2 \left( D(x' - x') \right)^2 + 3 \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^3 D(x' - x') \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^2 + \right. \\ &+ \left. 3 \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^3 D(x' - x') \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^2 + \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^4 \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^4 \right] e^{-\frac{i}{2\hbar} (\dots)} = \\ &= e^{-\frac{i}{2\hbar} (\dots)} \int d^4 x' \left[ \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^2 3 \left( D(x' - x') \right)^2 + \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^3 6 D(x' - x') \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^2 + \right. \\ &\quad \left. + \left( -\frac{i}{\hbar} \right)^4 \left( \int d^4 y_1 D(x' - y_1) J(y_1) \right)^4 \right] \end{aligned}$$



Zatem

$$\begin{aligned}
 Z(\bar{J}, \lambda) &= Z(0,0) e^{-\frac{\bar{c}}{2\hbar} \int d^4 y_1 d^4 y_2 \bar{J}(y_1) D(y_1 - y_2) \bar{J}(y_2)} \times \\
 &\times \left[ 1 - \frac{\bar{c}}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \left(\frac{\hbar}{i}\right)^4 \int d^4 x' \left[ \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right)^2 \bar{J}(D(x'-x'))^2 + \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right)^3 6 D(x'-x') \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^2 + \right. \right. \\
 &\left. \left. + \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right)^4 \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^4 \right] + O(\lambda^4) = \right. \\
 &= Z(0,0) e^{-\frac{\bar{c}}{2\hbar} \int d^4 y_1 d^4 y_2 \bar{J}(y_1) D(y_1 - y_2) \bar{J}(y_2)} \times \\
 &\times \left[ 1 - \frac{\bar{c}}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \int d^4 x' \left[ 3 \left(\frac{\hbar}{i}\right)^2 (D(x'-x'))^2 - 6 \left(\frac{\hbar}{i}\right) D(x'-x') \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^2 + \right. \right. \\
 &\left. \left. + \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^4 \right] + O(\lambda^4) = \right. \\
 &= \bar{Z}(0,0) e^{-\frac{\bar{c}}{2\hbar} \int d^4 y_1 d^4 y_2 \bar{J}(y_1) D(y_1 - y_2) \bar{J}(y_2)} \times \\
 &\times \left[ 1 + \lambda \int d^4 x' \left[ \frac{1}{8} i\hbar (D(x'-x'))^2 + \frac{1}{4} D(x'-x') \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^2 + \right. \right. \\
 &\left. \left. + \frac{1}{4!} \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right) \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^4 \right] + O(\lambda^2) \right]
 \end{aligned}$$

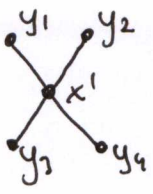
Reprezentacja za pomocą diagramów w przestrzeni potencji:

- $i\hbar D(x-y)$  =  propagator
- $i\hbar D(x-x)$  =  pętla
- $\frac{i}{\hbar} \int d^4 y \bar{J}(y)$  =  źródło
- $-\frac{i}{\hbar} \int d^4 x'$  =  wierzchołek

Zatem

$$\begin{aligned}
 \text{Diagram 1} &= \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right) \int d^4 x' (i\hbar D(x'-x'))^2 = i\hbar \int d^4 x' (D(x'-x'))^2 \\
 \text{Diagram 2} &= \left(\frac{i}{\hbar}\right) \int d^4 y_1 \bar{J}(y_1) \left(\frac{i}{\hbar}\right) \int d^4 y_2 \bar{J}(y_2) \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right) \int d^4 x' i\hbar D(x'-x') i\hbar D(x'-y_1) i\hbar D(x'-y_2) \\
 &= -\frac{1}{\hbar^2} \left(-\frac{\bar{c}}{\hbar}\right) (-i\hbar^3) \int d^4 x' D(x'-x') \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^2 = \\
 &= \int d^4 x' D(x'-x') \left(\int d^4 y D(x'-y) \bar{J}(y)\right)^2
 \end{aligned}$$



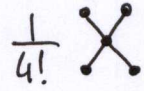


$$\begin{aligned}
 &= \left(\frac{i}{\hbar}\right)^4 \int d^4 y_1 d^4 y_2 d^4 y_3 d^4 y_4 \mathcal{J}(y_1) \mathcal{J}(y_2) \mathcal{J}(y_3) \mathcal{J}(y_4) \left(-\frac{i}{\hbar}\right) \int d^4 x' i\hbar D(x'-y_1) \times \\
 &\quad i\hbar D(x'-y_2) i\hbar D(x'-y_3) i\hbar D(x'-y_4) = \\
 &= \frac{1}{\hbar^4} \left(-\frac{i}{\hbar}\right) \hbar^4 \left(\int d^4 y D(x'-y) \mathcal{J}(y)\right)^4 = -\frac{i}{\hbar} \int d^4 x' \left(\int d^4 y D(x'-y) \mathcal{J}(y)\right)^4
 \end{aligned}$$

Człki

$$Z(\mathcal{J}, \lambda) = Z(0,0) e^{-\frac{i}{\hbar} \int d^4 y, d^4 y_2 \mathcal{J}(y_1) D(y_1 - y_2) \mathcal{J}(y_2) \times}$$

$$\times \left[ 1 + \lambda \left( \frac{1}{8} \text{diagram 1} + \frac{1}{4} \text{diagram 2} + \frac{1}{4!} \text{diagram 3} \right) \right]$$





# Uwagi o bliżności szeregu perturbacyjnego

Rozważmy prosty przypadek:

$$\begin{aligned}
 Z(0, \lambda) &= \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left[ -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 - \frac{\lambda}{4!} \Phi^4 \right]} = \\
 &= \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2} \sum_{k=0}^{\infty} \left( -\frac{i\lambda}{\hbar 4!} \right)^k \frac{1}{k!} \Phi^{4k} = \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \left( -\frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \right)^k \frac{1}{k!} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^{4k} \frac{d^{4k}}{dJ^{4k}} \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} \left( -\frac{1}{2} \alpha^2 \Phi^2 + J\Phi \right)} \Big|_{J=0} = \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \left( -\frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \right)^k \frac{1}{k!} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^{4k} \frac{d^{4k}}{dJ^{4k}} \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} e^{\frac{i}{\hbar} \frac{J^2}{2\alpha^2}} \Big|_{J=0} = \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \left( -\frac{i}{\hbar} \frac{\lambda}{4!} \right)^k \frac{1}{k!} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^{4k} \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} \frac{(4k-1)!!}{\hbar^{2k} \alpha^{4k}} i^{2k} = \\
 &= \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} \sum_{k=0}^{\infty} \left( \frac{i\lambda\hbar}{4!} \right)^k \frac{1}{k!} \frac{(4k-1)!!}{\alpha^{4k}} = \\
 &= \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} \sum_{k=0}^{\infty} \left( \frac{i\lambda\hbar}{\alpha^4} \right)^k \frac{(4k-1)!!}{(4!)^k k!} = \left( (4k-1)!! = \frac{(4k)!}{4^k (2k)!} \right) = \\
 &= \sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i}} \sum_{k=0}^{\infty} \left( \frac{i\lambda\hbar}{\alpha^4} \right)^k \frac{(4k)!}{24^k 4^k k! (2k)!} \quad (*)
 \end{aligned}$$

ze wzoru Stirlinga:  $k! \approx \sqrt{2\pi} k^{k+\frac{1}{2}} e^{-k}$  mamy:

$$\begin{aligned}
 \frac{(4k)!}{96^k k! (2k)!} &\xrightarrow{k \rightarrow \infty} \frac{\sqrt{2\pi} (4k)^{4k} e^{-4k}}{96^k (2\pi) k^k (2k)^{2k} e^{-2k}} = \frac{(16^2 k^4)^k e^{-k}}{\sqrt{2\pi} (96 k \cdot 4k^2)^k} = \\
 &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \left( \frac{8k}{12e} \right)^k = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \left( \frac{2k}{3e} \right)^k
 \end{aligned}$$

Zatem  $k$ -ty wyraz szeregu dla  $k \rightarrow \infty$  dąży do:

$$\sqrt{\frac{2\pi\hbar}{\alpha^2 i 2\pi}} \left( \frac{2i\lambda\hbar k}{3\alpha^2 e} \right)^k \sim k!$$



Przychyń tej uzbierności jest niecałkowitą funkcją  $Z(0, \lambda)$  dla  $\lambda \in \mathbb{C}$  ułóst punktu  $\lambda = 0$ .

Rozucimy boliem  $\lambda = i\varepsilon ; \varepsilon > 0$

$$Wtedy Z(0, i\varepsilon) = \int_{-\infty}^{+\infty} d\Phi e^{\frac{i}{\hbar} [-\frac{1}{2}\alpha^2 \Phi^2]} e^{\frac{\varepsilon}{\hbar} \Phi^4}$$

dla dowolnie małego  $\varepsilon > 0$  ta cała jest uzbierna zatem powieci uzbierności szeregu (\*) jest wany zero.

Nie oznacza to jednak, że szereg (\*) jest bezużyteczny jeśli ograniczamy się jedynie do skończonej liczby wyrazów.

Można pokazać, że dopóki wielkość absolutna kolejnych wyrazów uzbierności maleje to bład:

$$R_n = |Z(0, \lambda) - \sum_{k=0}^n \lambda^k Z_k| \text{ wsumier maleje}$$

Ponieważ

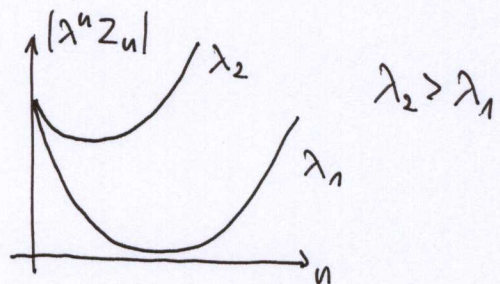
$$|\lambda^n Z_n| = \sqrt{\frac{2\hbar\hbar}{\alpha^2}} \left(\frac{\lambda\hbar}{\alpha^4}\right)^n \frac{(4n)!}{96^n n! (2n)!} \approx \sqrt{\frac{\hbar}{\alpha^2}} \left(\frac{2\lambda\hbar n}{3\alpha^2 e}\right)^n$$

Więc minimum występuje dla:

$$\frac{d}{dn} |\lambda^n Z_n| = \sqrt{\frac{\hbar}{\alpha^2}} \left(\frac{2\lambda\hbar n}{3\alpha^2 e}\right)^n (\ln \left[\frac{2\lambda\hbar n}{3\alpha^2 e}\right] + 1) = 0$$

zatem

$$\frac{2\lambda\hbar n}{3\alpha^2 e} = \frac{1}{e}$$
$$\boxed{n = \frac{3\alpha^2}{2\hbar} \frac{1}{\lambda}}$$



Zatem im mniejsze  $\lambda$  tym więcej wyrazów uzbierności (\*) można wziąć pod uwagę, osiągając przy tym mniejszy bład, który będzie rzędu  $|\lambda^n Z_n| \sim e^{-\frac{3\alpha^2}{2\hbar} \frac{1}{\lambda}}$



# Symetrie teorii pola i zasady zachowania

40

Przypomnienie:

Rozważamy funkcję Lagrange'a dla układu cząstek:

$$L = L(\vec{q}, \dot{\vec{q}})$$

oraz infinitesimalną zmianę  $\vec{q}(t)$ , która nie zmienia działania  $S = \int_{t_1}^{t_2} L(\vec{q}, \dot{\vec{q}}) dt$

Tzn. jeśli  $\vec{q}'(t) = \vec{q}(t) + \delta\vec{q}(t)$  to  $S'[\vec{q}'] = S[\vec{q}] + \delta S$

Zakładając aby  $\delta S = 0$  mamy:

$$\begin{aligned} 0 = \delta S &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \frac{\partial L}{\partial \vec{q}} \cdot \delta\vec{q} + \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{q}}} \cdot \delta\dot{\vec{q}} \right] = \\ &= \int_{t_1}^{t_2} dt \left[ \frac{\partial L}{\partial \vec{q}} \cdot \delta\vec{q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{q}}} \cdot \delta\vec{q} \right] + \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{q}}} \cdot \delta\vec{q} \Big|_{t_1}^{t_2} \end{aligned}$$

Zatem ponieważ r-nia Eulera-Lagrange'a są spełnione mamy

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{q}}} \cdot \delta\vec{q} \Big|_{t_1}^{t_2} = 0 \quad \text{i stąd z uwagi na dowolność } t_1 \text{ i } t_2$$

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{q}}} \cdot \delta\vec{q} \text{ jest zachowane w czasie ruchu (tw. Noether)}$$

W teorii pola:

$$S = \int_{\Omega} d^4x \mathcal{L}[\vec{\Phi}], \quad \vec{\Phi} = (\Phi_1, \dots, \Phi_M)$$

Mamy teraz dwie możliwości:

- 1) niezmienniczość  $S$  ze względu na transformacje współrzędnych przestrzennych
- 2) niezmienniczość  $S$  ze względu na transformacje pól.

Obie te symetrie można wpatrywać jako jeden przypadek ogólnej transformacji współrzędnych, ale dla przejrzystości wprowadzenia wyróżnimy oba przypadki.



W obu przypadkach niezmienniczość oznacza, że :

$$\delta S = \int_{\Omega'} d^4x' \mathcal{L}'(x') - \int_{\Omega} d^4x \mathcal{L}(x) = 0$$

gdzie  $\mathcal{L}'$  oznacza przetransformowaną gęstość funkcji Lagrange'a.  $\Omega'$  jest obszarem czasoprzestrzennym powstałym z  $\Omega$  na skutek transformacji

1) Niezmienniczość ze względu na transformacje współrzędnych (translacje czasowo-przestrzenne)

$$\text{Niech } (*) \quad x^{\mu'} = x^{\mu} + \varepsilon^{\mu}, \quad \mu = 0, 1, 2, 3$$

$$\text{gdzie } x = (x^0, x^1, x^2, x^3) = (t, \vec{r})$$

W takim przypadku  $d^4x = d^4x'$  i  $\Omega = \Omega' + \delta\Omega$

Zmiana pól indukowana transformacją (\*) (z dokładnością do członów pierwszego rzędu):

$$\delta \Phi_k(x) = - \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \Phi_k}{\partial x^{\mu}} \varepsilon^{\mu}, \quad k=1, \dots, M$$

Rozważmy gęstość funkcji Lagrange'a zależną od pól, ich pochodnych i współrzędnych  $x$  (np. jeśli  $\mathcal{L}$  zależy od źródeł  $J(\vec{r}, t)$ , to wtedy jest jawną funkcją współrzędnych czasoprzestrzennych):

$$\delta \mathcal{L}(x) = \sum_{k=1}^M \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_k} \delta \Phi_k + \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_k)} \delta (\partial_{\mu} \Phi_k) \right) + \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^{\mu}} \varepsilon^{\mu}$$

Zatem

$$\begin{aligned} \delta S &= \int_{\Omega} d^4x \left[ \sum_{k=1}^M \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_k} \delta \Phi_k + \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_k)} \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} \delta \Phi_k \right) + \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^{\mu}} \varepsilon^{\mu} \right] = \\ &= \int_{\Omega} d^4x \left[ \sum_{k=1}^M \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_k} \delta \Phi_k - \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_k)} \right) \delta \Phi_k \right) \right] + \\ &+ \int_{\Omega} d^4x \left[ \sum_{k=1}^M \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \Phi_k)} \delta \Phi_k \right) + \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^{\mu}} \varepsilon^{\mu} \right] \end{aligned}$$



Alte r-nia  $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_k} - \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \right) = 0$  są funkcjami

Eulera-Lagrange'a dla pól  $\Phi_1, \dots, \Phi_M$

Zatem niezmienniczość działania oznacza, że:

$$\int_{\Omega} d^4x \left[ - \sum_{k=1}^M \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \sum_{\nu=0}^3 \frac{\partial \Phi_k}{\partial x^\nu} \varepsilon^\nu \right) + \sum_{\nu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^\nu} \varepsilon^\nu \right] = 0$$

czyli

$$\int_{\Omega} d^4x \left[ \sum_{\mu, \nu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left( - \sum_{k=1}^M \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \frac{\partial \Phi_k}{\partial x^\nu} \varepsilon^\nu + \delta_{\mu\nu} \mathcal{L} \varepsilon^\nu \right) \right] = 0$$

Ponieważ  $\varepsilon^\nu$  są dowolne zatem mamy:

$$(**) \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} T_{\mu\nu} = 0, \quad \mu, \nu = 0, 1, 2, 3$$

$$\text{gdzie } T_{\mu\nu} = \sum_{k=1}^M \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \frac{\partial \Phi_k}{\partial x^\nu} - \delta_{\mu\nu} \mathcal{L}$$

T nazywa się tensorami energii pędu.

R-nie (\*\*\*) ma postać prawa zachowania.

Robiącmy bardziej wyrażenie:

$$\int_V d^3r \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} T_{\mu\nu} = \int_V d^3r \left( \frac{\partial}{\partial t} T_{0\nu} + \vec{\nabla} \cdot \vec{T}_\nu \right) = 0$$

$$\text{gdzie } \vec{T}_\nu = (T_{1\nu}, T_{2\nu}, T_{3\nu})$$

Czyli

$$(***) \left[ \frac{\partial}{\partial t} \left( \int_V d^3r T_{0\nu} \right) = - \int_{\partial V} \vec{T}_\nu \cdot d\vec{S} \right]$$

R-nie (\*\*\*) wyraża prawo zachowania wielkości  $\int d^3r T_{0\nu}$  (dokładnie jest to zbiór czterech wielkości odpowiadających  $\nu = 0, 1, 2, 3$ )



Rozwiązany gęstość funkcji Lagrange'a:

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 - \alpha^2 \Phi^2 \right]$$

$$T_{00} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t \Phi)} \frac{\partial \Phi}{\partial t} - \mathcal{L} = \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - \mathcal{L} = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 + c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 + \alpha^2 \Phi^2 \right] = \mathcal{H}$$

Zatem  $T_{00} = \mathcal{H}$  i określa gęstość energii pola.

Wielkość  $\int_V d^3r T_{00}$  jest energią pola zawartą w obj.  $V$ .

$$T_{10} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_x \Phi)} \frac{\partial \Phi}{\partial t} = -c^2 \frac{\partial \Phi}{\partial x} \frac{\partial \Phi}{\partial t}, \quad T_{\nu 0} = -c^2 \frac{\partial \Phi}{\partial x^\nu} \frac{\partial \Phi}{\partial t}, \quad \nu = 1, 2, 3$$

$$T_{01} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t \Phi)} \frac{\partial \Phi}{\partial x} = \frac{\partial \Phi}{\partial t} \frac{\partial \Phi}{\partial x}, \quad T_{0\nu} = \frac{\partial \Phi}{\partial t} \frac{\partial \Phi}{\partial x^\nu}$$

Zatem

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V d^3r \mathcal{H} = +c^2 \int_{\partial V} \frac{\partial \Phi}{\partial t} \vec{\nabla} \Phi \cdot d\vec{S}$$

$$T_{11} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_x \Phi)} \frac{\partial \Phi}{\partial x} - \mathcal{L} = -c^2 \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \right)^2 - \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right)^2 - c^2 (\vec{\nabla} \Phi)^2 - \alpha^2 \Phi^2 \right]$$

Wielkości  $\int_V d^3r T_{0\nu}$ ,  $\nu = 1, 2, 3$  utożsamiamy z pędem pola

$$(*) \quad \vec{P} = - \int_V d^3r \frac{\partial \Phi}{\partial t} \vec{\nabla} \Phi$$

Zatem r-nia (\*\*\*) wyrażają zasady zachowania energii i pędu pola.

~~Skonstruujemy~~ Skonstruujemy kanoniczne teorie pola

$$\hat{\Phi}(x) = \int d^3k \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^3 2\omega(k)}} \left[ \hat{a}(k) e^{i(k \cdot \vec{r} - \omega t)} + \hat{a}^\dagger(k) e^{-i(k \cdot \vec{r} - \omega t)} \right] = \\ = \int d^3k \left[ \hat{a}(k) u_k(x) + \hat{a}^\dagger(k) u_k^*(x) \right]$$

Wtedy  $\vec{P} \rightarrow \hat{P} = -\frac{1}{2} \int d^3r \left( \frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} \vec{\nabla} \hat{\Phi} + \vec{\nabla} \hat{\Phi} \frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} \right) \leftarrow$  Wtedy  $\hat{P}^\dagger = \hat{P}$

$$\int d^3r \frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} \vec{\nabla} \hat{\Phi} = \int d^3r \int d^3k d^3k' [(-i\omega) a(\vec{k}) u_{\vec{k}} + i\omega a^\dagger(\vec{k}) u_{\vec{k}}^*] \times$$

$$\times [i\vec{k}' \hat{a}(\vec{k}') u_{\vec{k}'} - i\vec{k}' a^\dagger(\vec{k}') u_{\vec{k}'}^*] =$$

$$= \int d^3k d^3k' [\omega \vec{k}' a(\vec{k}) a(\vec{k}') u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'} + \omega \vec{k}' a^\dagger(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') u_{\vec{k}}^* u_{\vec{k}'}^* - \omega \vec{k}' a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'}^* - \omega \vec{k}' a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}') u_{\vec{k}}^* u_{\vec{k}'}] =$$

$$= \int d^3k \int d^3k' [\omega(\vec{k})(-\vec{k}') a(\vec{k}) a(-\vec{k}') \frac{\hbar e^{-2i\omega t}}{2\omega(\vec{k})} + \omega(\vec{k})(-\vec{k}') a^\dagger(\vec{k}) a^\dagger(-\vec{k}') \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})} e^{+2i\omega t} - \omega(\vec{k}) \vec{k}' a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}') \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})} - \omega(\vec{k}) \vec{k}' a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}') \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})}]$$

Człony typu :

$$\int d^3k \vec{k}' a(\vec{k}) a(-\vec{k}') e^{-2i\omega(\vec{k})t} = 0$$

bo funkcja podcałkowa jest nieparzysta w  $\vec{k}'$ .

Czyli

$$\hat{P} = \frac{1}{2} \int d^3k \hbar \vec{k} [a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) + a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k})] =$$

$$= \int d^3k \hbar \vec{k} a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + \text{stała}$$

Zauważmy, że  $[\hat{H}, \hat{P}] = 0$

bo całkujemy funkcję nieparzystą ze względu na  $\vec{k}'$ .

co jest konsekwencją zasady zachowania pędu.



2) Symetrie Liebnstrue pól

Rozważmy niezmienniczość działania względem transformacji

$$\text{pól: } \Phi'_k(x) = \Phi_k(x) + \varepsilon \sum_{l=1}^M \Theta_{kl} \Phi_l(x)$$

$$\text{Wtedy } \delta \Phi_k(x) = \varepsilon \sum_{l=1}^M \Theta_{kl} \Phi_l(x)$$

i mamy:

$$\delta \mathcal{L} = \sum_{k=1}^M \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_k} \delta \Phi_k + \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \delta (\partial_\mu \Phi_k) \right]$$

Zatem

$$\begin{aligned} \delta S &= \int_{\Omega} d^4x \sum_{k=1}^M \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_k} \delta \Phi_k - \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \right) \delta \Phi_k \right) + \\ &+ \int_{\Omega} d^4x \sum_{k=1}^M \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \delta \Phi_k \right) = 0 \end{aligned}$$

Ponieważ  $\Gamma$ -nia Eulera - Lagrange'a są spełnione zatem mamy:

$$\delta S = \int_{\Omega} d^4x \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left( \sum_{k,l=1}^M \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \Theta_{kl} \Phi_l \right) \varepsilon = 0$$

Z uwagi na dowolność  $\varepsilon$  zachodzi:

$$\sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} j^\mu = 0$$

$$\text{gdzie } j^\mu = \sum_{k,l=1}^M \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \Phi_k)} \Theta_{kl} \Phi_l$$

Analogicznie oznacza to, że istnieje pewna wielkość zachowana:

$$Q = \int d^3r j_0 = \int d^3r \sum_{k,l=1}^M \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t \Phi_k)} \Theta_{kl} \Phi_l$$

czyli

$$\frac{\partial Q}{\partial t} = - \int_V d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = - \int_V \vec{j} \cdot d\vec{s}, \quad \vec{j} = (j_1, j_2, j_3)$$

## Przykład

(45)

Rozważmy pole zespolone  $\Phi(x) \in \mathbb{C}$ , dla którego :

$$(**) \mathcal{L} = \left[ \frac{\partial \Phi}{\partial t} \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} - c^2 \vec{\nabla} \Phi \cdot \vec{\nabla} \Phi^* - \alpha^2 |\Phi|^2 \right]$$

$$\text{Transformacja } \begin{cases} \Phi'(x) = e^{i\varepsilon} \Phi(x) \\ \Phi'^*(x) = e^{-i\varepsilon} \Phi^*(x) \end{cases}$$

nie zmienia  $\mathcal{L}$ . Zatem działanie  $S$  jest również niezmiennicze ze względu na transformację (\*).

$$\text{Czyli } \sum_{\mu=0}^3 \frac{\partial}{\partial x^\mu} j_\mu = 0$$

$$\text{gdzie } j_0 = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t \Phi)} i \Phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t \Phi^*)} (-i) \Phi^* = \\ = \left( i \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} \Phi - i \frac{\partial \Phi}{\partial t} \Phi^* \right)$$

$$\text{oraz } \vec{j} = \left( -c^2 i \vec{\nabla} \Phi^* \Phi + c^2 i \vec{\nabla} \Phi \Phi^* \right) = \\ = c^2 i \left[ -\Phi \vec{\nabla} \Phi^* + \Phi^* \vec{\nabla} \Phi \right]$$

Zatem wielkość

$$Q = \int d^3r j_0 = i \int d^3r \left[ \Phi \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} - \Phi^* \frac{\partial \Phi}{\partial t} \right]$$

jest zachowana

Skonstruujemy kanonicznie teorię pola dla funkcji Lagrange'a

(\*\*).



$$\Phi(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k \sqrt{\hbar}}{(2\pi)^3 2\omega(\vec{k})} \left[ a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + b^*(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} \right]$$

ponieważ  $\Phi$  jest zespolone zatem  $a(\vec{k}) \neq b(\vec{k})$

Definiujemy pędy:

$$\pi(x) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \Phi)} = \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} \quad - \text{ pęd sprzężony kanonicznie do } \Phi$$

$$\tilde{\pi}(x) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \Phi^*)} = \frac{\partial \Phi}{\partial t} = \pi^*(x) \quad - \text{ pęd sprzężony kanonicznie do } \Phi^*$$

otrzymujemy gestotę funkcji Hamiltona:

$$\begin{aligned} \mathcal{H} &= \frac{\partial \Phi}{\partial t} \pi + \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} \pi^* - \mathcal{L} = \frac{\partial \Phi}{\partial t} \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} + c^2 (\nabla \Phi \cdot \nabla \Phi^*) + \alpha^2 |\Phi|^2 = \\ &= |\pi|^2 + c^2 \nabla \Phi \cdot \nabla \Phi^* + \alpha^2 |\Phi|^2 \end{aligned}$$

~~Nazwijąc Lagrange:~~

~~$$[\hat{\Phi}(x), \hat{\pi}(x')] = [\hat{\Phi}^\dagger(x), \hat{\pi}^\dagger(x')] = i\hbar$$~~

Nazwijąc Lagrange:

$$[\hat{\Phi}(\vec{r}, t), \hat{\pi}(\vec{r}', t)] = [\hat{\Phi}^\dagger(\vec{r}, t), \hat{\pi}^\dagger(\vec{r}', t)] = i\hbar \delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

otrzymujemy:

$$\begin{aligned} a(\vec{k}) &\rightarrow \hat{a}(\vec{k}) \\ b^*(\vec{k}) &\rightarrow \hat{b}^\dagger(\vec{k}) \end{aligned}$$

gdzie  $[\hat{a}(\vec{k}), \hat{a}^\dagger(\vec{k}')] = [\hat{b}(\vec{k}), \hat{b}^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{k} - \vec{k}')$

oraz komutatory pomiędzy operatorami  $\hat{a}(\vec{k})$  i  $\hat{b}(\vec{k})$  znikają.

Wyrażając Hamiltonian  $\hat{H} = \int d^3r \mathcal{H}$  przez operatory  $\hat{a}$  i  $\hat{b}$

otrzymujemy:

$$\hat{H} = \int d^3k \hbar \omega(\vec{k}) [\hat{a}^\dagger(\vec{k}) \hat{a}(\vec{k}) + \hat{b}^\dagger(\vec{k}) \hat{b}(\vec{k})] +$$

+ energia drgań zerowych pól.

Zatem teoria pola (\*\*\*) przewiduje występowanie dwóch rodzajów wzbudzeń pola (cząstek):

$$\hat{a}(\vec{k})|0\rangle \quad \text{ i } \quad \hat{b}(\vec{k})|0\rangle$$

W teorii (\*\*\*) te wzbudzenia ze sobą nieoddziałują. Po skwantowaniu wielkość  $\hat{Q}$  staje się operatorem:

$$\hat{Q} = i \int d^3r \left[ \hat{\Phi} \frac{\partial \hat{\Phi}^*}{\partial t} - \hat{\Phi}^* \frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} \right]$$

gdzie

$$\hat{\Phi}(x) = \int d^3k \left( \hat{a}(\vec{k}) u_{\vec{k}}(x) + \hat{b}^+(\vec{k}) u_{\vec{k}}^*(x) \right)$$

$$u_{\vec{k}}(x) = \frac{\sqrt{\hbar}}{\sqrt{(2\pi)^3 2\omega(\vec{k})}} e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

$$\frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} = \int d^3k \left( -i\omega \hat{a}(\vec{k}) u_{\vec{k}}(x) + i\omega \hat{b}^+(\vec{k}) u_{\vec{k}}^*(x) \right)$$

Rozważmy zatem

$$\begin{aligned} i \int d^3r \hat{\Phi} \frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} &= \int d^3r \int d^3k d^3k' \left[ \hat{a}(\vec{k}) u_{\vec{k}} + \hat{b}^+(\vec{k}) u_{\vec{k}}^* \right] \left[ -\omega \hat{a}^+(\vec{k}') u_{\vec{k}'}^* + \omega \hat{b}(\vec{k}') u_{\vec{k}'} \right] \\ &= \int d^3k d^3k' \int d^3r \left[ \hat{a}(\vec{k}) \hat{a}^+(\vec{k}') (-\omega) u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'}^* + \omega u_{\vec{k}}^* u_{\vec{k}'} \hat{b}^+(\vec{k}) \hat{b}(\vec{k}') \right. \\ &\quad \left. - \omega \hat{b}^+(\vec{k}) \hat{a}^+(\vec{k}') u_{\vec{k}}^* u_{\vec{k}'}^* + \omega \hat{a}(\vec{k}) \hat{b}(\vec{k}') u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'} \right] \end{aligned}$$

ale

$$\int d^3r u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'}^* = \frac{\hbar}{2(2\pi)^3 \sqrt{\omega(\vec{k})\omega(\vec{k}')}} \int d^3r e^{i[(\vec{k}-\vec{k}') \cdot \vec{r} - (\omega-\omega')t]} = \begin{cases} \omega = \sqrt{c^2 k^2 + \alpha^2} \end{cases}$$

$$= \frac{\hbar (2\pi)^3}{2(2\pi)^3 \omega(\vec{k})} \delta(\vec{k} - \vec{k}')$$

$$\int d^3r u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'} = \frac{\hbar}{2(2\pi)^3 \sqrt{\omega(\vec{k})\omega(\vec{k}')}} \int d^3r e^{i[(\vec{k}+\vec{k}') \cdot \vec{r} - (\omega+\omega')t]} =$$

$$= \frac{\hbar (2\pi)^3}{2(2\pi)^3 \omega(\vec{k})} e^{-2i\omega t} \delta(\vec{k} + \vec{k}') \quad \leftarrow \text{ten człon znika po uśrednieniu}$$



Analogicznie

$$\begin{aligned}
-i \int d^3r \hat{\Phi}^* \frac{\partial \hat{\Phi}}{\partial t} &= \int d^3r \int d^3k d^3k' [\hat{a}^\dagger(\vec{k}) u_{\vec{k}} + b(\vec{k}) u_{\vec{k}}] [-\omega a(\vec{k}') u_{\vec{k}'} + \omega b^\dagger(\vec{k}') u_{\vec{k}'}^*] = \\
&= \int d^3k d^3k' \int d^3r \left[ -\omega a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}') u_{\vec{k}}^* u_{\vec{k}'} + \omega b(\vec{k}) b^\dagger(\vec{k}') u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'}^* + \right. \\
&\quad \left. + \omega a^\dagger(\vec{k}) b^\dagger(\vec{k}') u_{\vec{k}}^* u_{\vec{k}'}^* - \omega b(\vec{k}) a(\vec{k}') u_{\vec{k}} u_{\vec{k}'} \right] \bullet
\end{aligned}$$

Czyli

$$\begin{aligned}
\hat{Q} &= \int d^3k \left[ -\omega(\vec{k}) a(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})} - \omega(\vec{k}) a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})} \right. \\
&\quad \left. + \omega(\vec{k}) b^\dagger(\vec{k}) b(\vec{k}) \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})} + \omega(\vec{k}) b(\vec{k}) b^\dagger(\vec{k}) \frac{\hbar}{2\omega(\vec{k})} + \right. \\
&\quad \left( -\omega(\vec{k}) b^\dagger(\vec{k}) a^\dagger(-\vec{k}) + \omega(\vec{k}) a^\dagger(-\vec{k}) b^\dagger(\vec{k}) \right) \frac{\hbar e^{-2i\omega t}}{2\omega(\vec{k})} + \\
&\quad \left. + \left( \omega(\vec{k}) a(\vec{k}) b(-\vec{k}) - \omega(\vec{k}) b(-\vec{k}) a(\vec{k}) \right) \frac{\hbar e^{+2i\omega t}}{2\omega(\vec{k})} \right] = \\
&= \int d^3k \hbar [b^\dagger(\vec{k}) b(\vec{k}) - a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k})] + \text{stała.}
\end{aligned}$$

Podobnie jak w przypadku Hamiltonianu możemy ustalić, że  $\hat{Q}|0\rangle = 0$  i odrzucić stałą.

~~Stwierdzamy, że stała stała~~

Staća ta występująca w powyższym r-wu nie ma znaczenia.

bo  $\hat{Q}$  można przemnożyć przez dowolne liczby.

Zauważmy, że

$$[\hat{Q}, \hat{H}] = 0$$

~~czyli wartości własne  $\hat{H}$  są jednocześnie wartościami własnymi operatora  $\hat{Q}$~~

czyli stany własne  $\hat{H}$  są jednocześnie stanami własnymi  $\hat{Q}$

Ponieważ  $\hat{Q} = \hat{Q}^\dagger$  więc  $\hat{Q}$  ma rzeczywiste wartości własne.

Wartości własne  $\hat{Q}$  mienia wińca powińsky ilońcĩa czysteł typu "b" a ilońcĩa czysteł typu "a".

Z relacjĩ komutacyjnej  $[\hat{Q}, \hat{H}] = 0$  wynika, iẽ ta wińca jẽst statycznũ, tzn. nie zmienia siã w czasie.

Akurat w tym przypadku jẽst to oczywiste powińczi czysteł nie oddz. w sobõ. Jẽst jednã teoriã:

$$\mathcal{L} = \frac{\partial \Phi}{\partial t} \frac{\partial \Phi^*}{\partial t} - c^2 \nabla \Phi \cdot \nabla \Phi^* - \alpha^2 |\Phi|^2 - \frac{\lambda}{4!} |\Phi|^4,$$

ktõra wińczi dopuszcza zachowanie ładunkõci Q, to w takim przypadku ~~widoczne~~ w pierwszym uchwycie rach. zaburzeni

brakowi mieli tylko procesy:



Naburaz nie moie zachodzić proces:

Teoria  $\text{QED}$  jest naturalnym kandydatem do opisu czysteł bezspinywyc, nãdobowyc.

Wtedy

$$\hat{Q} = e \int d^3k [b^\dagger(k) b(k) - a^\dagger(k) a(k)]$$

wińczi ładunek elektryczny.



# Kwantowanie pola Schrödingera

Równanie klasycznej teorii pola, dla której równaniem Eulera-Lagrange'a jest równaniem Schrödingera:

$$(*) \left( i\hbar \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \right) \psi(\vec{r}, t) = 0$$

Powyzsze r-nie można otrzymać z założenia stacjonarności działania:

$$S = \int dt \int d^3r \left( i\hbar \psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\hbar^2}{2m} (\nabla \psi) \cdot (\nabla \psi^*) \right)$$

gdzie gęstość f. Lagrange'a:

$$\mathcal{L} = i\hbar \psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\hbar^2}{2m} (\nabla \psi) \cdot (\nabla \psi^*)$$

Warunek  $\delta S = 0$  daje 2 r-nia:

$$\begin{cases} (a) \frac{\partial}{\partial t} \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_t \psi)} + \sum_i \partial_i \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_i \psi)} - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \psi} = 0 \\ (b) \frac{\partial}{\partial t} \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_t \psi^*)} + \sum_i \partial_i \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta (\partial_i \psi^*)} - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \psi^*} = 0 \end{cases}$$

R-nia (a) daje:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi^* - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* = 0$$

a r-nie (b):

$$-i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi = 0$$

Zatem otrzymujemy r-nie (\*) i r-nie sprzężone do (\*), które nie daje żadnej nowej informacji.

Pęd kanonicznie sprzężony do pola  $\psi$  wynosi:

$$\pi = \frac{\delta L}{\delta(\partial_t \psi)} = i\hbar \psi^*$$

podczas gdy pęd kanonicznie sprzężony do pola  $\psi^*$ :

$$\pi^* = \frac{\delta L}{\delta(\partial_t \psi^*)} = 0$$

Dygresja:

W mechanice klasycznej jeśli w funkcji Lagrange'a nie występuje pochodna czasowa współrzędnej, tzn:

$$L = L(q_1, \dots, q_i, \dots, q_N, \dot{q}_1, \dots, \dot{q}_N)$$

↑  
brak  $\dot{q}_i$

Wtedy  $p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} = 0$

a r-nie E-L dla  $q_i$ :  $\frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$  jest po prostu r-niem

Ważności:  $f(q_1, \dots, q_N, \dot{q}_1, \dots, \dot{q}_N) = 0$

Zatem należy albo wybrać (jeśli to możliwe) nowe współrzędne zgodne z wiązaniami, albo włączyć r-nie wiązań do opisu układu.

W naszym przypadku więc jest związane z faktem, że r-nie Schrödingera sprzęga ze sobą  $Re \psi$  oraz  $Im \psi$ , które w związku z tym nie są niezależne. Stąd  $\psi$  i  $\psi^*$  również nie są niezależnymi zmiennymi (polami).





Zatem :

$$\psi(\vec{r}, t) \rightarrow \hat{\psi}(\vec{r}, t)$$

$$a(\vec{k}) \rightarrow \hat{a}(\vec{k})$$

i relacja (\*) implikuje :

$$\frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k d^3k' e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)} e^{-i(\vec{k}'\cdot\vec{r}'-\omega't')} [\hat{a}(\vec{k}), \hat{a}^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{r}-\vec{r}')$$

Jeśli zażdamy aby  $[\hat{a}(\vec{k}), \hat{a}^\dagger(\vec{k}')] = \delta(\vec{k}'-\vec{k})$

to

$$\frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k e^{i\vec{k}\cdot(\vec{r}-\vec{r}')} = \delta(\vec{r}-\vec{r}')$$

i relacja (\*) będzie spełniona

Zatem w przypadku pola Schrödingera operator pola zależy tylko od operatorów anihilacji (jak  $\hat{\psi}$ ) albo tylko od operatorów kreacji (jak  $\hat{\psi}^\dagger$ ).

Ta różnica ma istotne konsekwencje. Jedną z nich jest brak antycząstek w teorii oraz brak procesów polegających na kreacji par : cząstka - antycząstka



Gestańc funkcji Hamiltona:

$$\mathcal{H} = \bar{\pi} \partial_t \psi - \mathcal{L} = i\hbar \psi^\dagger \partial_t \psi - i\hbar \psi \partial_t \psi^\dagger + \frac{\hbar^2}{2m} |\vec{\nabla} \psi|^2$$

Zatem

$$\mathcal{H} = \frac{\hbar^2}{2m} |\vec{\nabla} \psi|^2$$

Zatem Hamiltonian:

$$\begin{aligned} \hat{H} &= \int d^3r \frac{\hbar^2}{2m} (\vec{\nabla} \hat{\psi}^\dagger) \cdot (\vec{\nabla} \hat{\psi}) = \\ &= \int d^3r \frac{\hbar^2}{2m} \int \frac{d^3k d^3k'}{(2\pi)^3} a^\dagger(\vec{k}) (-i\vec{k}) \cdot a(\vec{k}') (i\vec{k}') \times \\ &\quad \times e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} e^{i(\vec{k}' \cdot \vec{r} - \omega' t)} = \\ &= \frac{\hbar^2}{2m} \int \frac{d^3k d^3k'}{(2\pi)^3} (2\pi)^3 \delta(\vec{k} - \vec{k}') k^2 a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) = \\ &= \int d^3k \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) \end{aligned}$$

Nie otrzymamy w tym przypadku nieskończonego wkładu do energii drgań wolnych, ale mogłobyśmy go otrzymać gdybyśmy wybrali inne uśrednienie op. pola w  $\hat{H}$  ( $\vec{\nabla} \hat{\psi} \cdot \vec{\nabla} \hat{\psi}^\dagger$  zamiast  $\vec{\nabla} \hat{\psi}^\dagger \cdot \vec{\nabla} \hat{\psi}$ ).

Równanie ruchu dla pola  $\hat{\psi}$ :

$$\boxed{i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \hat{\psi} = [\hat{\psi}, \hat{H}]}$$

zatem

$$\int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} i\hbar \frac{\partial}{\partial t} a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)} = \int d^3k \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} \frac{\hbar^2 k'^4}{2m} [a(\vec{k}), a^\dagger(\vec{k}')a(\vec{k}')] e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)}$$

$$\int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \hbar\omega a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)} = \int d^3k \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} \frac{\hbar^2 k'^4}{2m} a(\vec{k}') \delta(\vec{k}-\vec{k}') e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)}$$

czyli

$$\hat{\psi}(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} a(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)}$$

spełnia r-nie ruchu.

Skorzystajemy przy tym z faktu:

$$[\hat{A}, \hat{B}\hat{C}] = \hat{B}[\hat{A}, \hat{C}] + [\hat{A}, \hat{B}]\hat{C}$$

Zauważmy jednak, że mamy również inną wartość:

$$\begin{aligned} [\hat{A}, \hat{B}\hat{C}] &= \hat{A}\hat{B}\hat{C} - \hat{B}\hat{C}\hat{A} = \\ &= \hat{A}\hat{B}\hat{C} - \hat{B}\hat{C}\hat{A} + \hat{B}\hat{A}\hat{C} - \hat{B}\hat{A}\hat{C} = \\ &= (\hat{A}\hat{B} + \hat{B}\hat{A})\hat{C} - \hat{B}(\hat{C}\hat{A} + \hat{A}\hat{C}) = \\ &= \{\hat{A}, \hat{B}\}\hat{C} - \hat{B}\{\hat{A}, \hat{C}\} \end{aligned}$$

gdzie  $\{.,.\}$  oznacza antykomutator, tzn.

$$\boxed{\{\hat{A}, \hat{B}\} = \hat{A}\hat{B} + \hat{B}\hat{A}}$$



Ponieważ  $\hat{H}$  jest biliniowy ze względu na operatory pola  $\hat{\psi}$  zatem  $\Gamma$ -nia ruchu:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \hat{\psi}(\vec{r}, t) = [\hat{\psi}(\vec{r}, t), \hat{H}]$$

nie zmienia się jeśli zamiast warunku komutacji narucimy warunek antykomutacji:

$$\boxed{\{\hat{\psi}(\vec{r}, t), \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}', t)\} = \delta(\vec{r} - \vec{r}')}$$

Stąd ponieważ

$$\hat{\psi}(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \hat{a}(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)}$$

zatem

$$\boxed{\{\hat{a}(\vec{k}), \hat{a}^\dagger(\vec{k}')\} = \delta(\vec{k} - \vec{k}')}$$

oraz

$$\hat{H} = \int d^3k \frac{\hbar^2 k^2}{2m} (\vec{\nabla} \hat{\psi}^\dagger) \cdot (\vec{\nabla} \hat{\psi}) = \int d^3k \frac{\hbar^2 k^2}{2m} \hat{a}^\dagger(\vec{k}) \hat{a}(\vec{k})$$

Narucenie relacji antykomutacyjnych zamiast komutacyjnych determinuje antysymetryczną funkcję falową.

Również funkcja falowa dwóch cząstek:

$$\begin{aligned} \Psi_{\vec{k}_1 \vec{k}_2}(\vec{r}_1, \vec{r}_2) &= \langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 | \hat{a}^\dagger(\vec{k}_1) \hat{a}^\dagger(\vec{k}_2) | 0 \rangle = \\ &= \langle 0 | \hat{a}(\vec{r}_1) \hat{a}(\vec{r}_2) \hat{a}^\dagger(\vec{k}_1) \hat{a}^\dagger(\vec{k}_2) | 0 \rangle = \\ &= \int \frac{d^3k'_1}{(2\pi)^3} \frac{d^3k'_2}{(2\pi)^3} e^{i(\vec{k}'_1 \cdot \vec{r}_1 + \vec{k}'_2 \cdot \vec{r}_2)} \langle 0 | \hat{a}(\vec{k}'_1) \hat{a}(\vec{k}'_2) \hat{a}^\dagger(\vec{k}_1) \hat{a}^\dagger(\vec{k}_2) | 0 \rangle \end{aligned}$$

W tym celu należy skorzystać z relacji komutacyjnych dla operatorów  $\hat{a}$  i  $\hat{a}^\dagger$ .

ale

$$\begin{aligned}
\langle 0 | a(\bar{k}_1') a(\bar{k}_2') a^\dagger(\bar{k}_1) a^\dagger(\bar{k}_2) | 0 \rangle &= \langle 0 | a(\bar{k}_1') (\delta(\bar{k}_1 - \bar{k}_1') - a^\dagger(\bar{k}_1) a(\bar{k}_1')) a^\dagger(\bar{k}_2) | 0 \rangle \\
&= \delta(\bar{k}_1 - \bar{k}_1') \delta(\bar{k}_1' - \bar{k}_2) - \langle 0 | a(\bar{k}_1') a^\dagger(\bar{k}_1) a(\bar{k}_2') a^\dagger(\bar{k}_2) | 0 \rangle = \\
&= \delta(\bar{k}_1 - \bar{k}_2') \delta(\bar{k}_1' - \bar{k}_2) - \langle 0 | (\delta(\bar{k}_1 - \bar{k}_1') - a^\dagger(\bar{k}_1) a(\bar{k}_1')) (\delta(\bar{k}_2 - \bar{k}_2') - a^\dagger(\bar{k}_2) a(\bar{k}_2')) | 0 \rangle = \\
&= \delta(\bar{k}_1 - \bar{k}_2') \delta(\bar{k}_1' - \bar{k}_2) - \delta(\bar{k}_1 - \bar{k}_1') \delta(\bar{k}_2 - \bar{k}_2')
\end{aligned}$$

czyli

$$\psi_{\bar{k}_1, \bar{k}_2}(\bar{r}_1, \bar{r}_2) = \frac{1}{(2\pi)^3} \left[ e^{i(\bar{k}_2 \cdot \bar{r}_1 + \bar{k}_1 \cdot \bar{r}_2)} - e^{i(\bar{k}_1 \cdot \bar{r}_1 + \bar{k}_2 \cdot \bar{r}_2)} \right]$$

zatem

$$\psi_{\bar{k}_1, \bar{k}_2}(\bar{r}_1, \bar{r}_2) = -\psi_{\bar{k}_1, \bar{k}_2}(\bar{r}_2, \bar{r}_1)$$

co w szczególności oznacza, że  $\psi_{\bar{k}_1, \bar{k}_2}(\bar{r}, \bar{r}) = \psi_{\bar{k}_1, \bar{k}_2}(\bar{r}_1, \bar{r}_2) = 0$ Zatem w ogólności dla dowolnego stanu  $N$  cząstek:

$$|\psi\rangle = \sum_{\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_N} c(\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_N) a^\dagger(\bar{k}_1) \dots a^\dagger(\bar{k}_N) |0\rangle$$

↑ suma lub całka:  $\frac{1}{(2\pi)^{3N/2}} \int d^3k_1 \dots d^3k_N$

związana z tym stanem funkcja falowa jest antysymetryczna:

$$\psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_j, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_j, \dots, \vec{r}_N) = -\psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_j, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_j, \dots, \vec{r}_N)$$

czyli  $\psi(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_N) = 0$

Zatem prawdopodobieństwo znalezienia 2 cząstek w tym samym punkcie (lub ogólniej: w tym samym stanie) jest równe zero

↑ Zasada Pauliego



Narzućenie reguł antykomutacyjnych na operatory pola zapewnia spełnienie zasady Pauliego.

Przestrzeń Focka dla bozonów i fermionów:

$$F = \mathcal{H}_0 \oplus \mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2 \oplus \mathcal{H}_3 \oplus \dots$$

$$|0\rangle \in \mathcal{H}_0$$

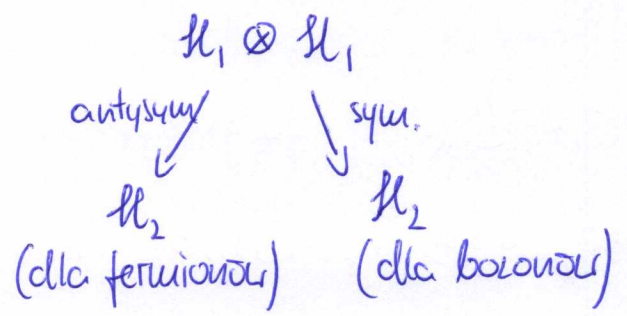
$a_{\mu}^{\dagger} |0\rangle$  - tworzy bazę w przestrzeni  $\mathcal{H}_1$  (przestrzeń stanów 1 cząstki)  
 $\mathcal{H}_1$  jest taka sama dla fermionów i bozonów

$a_{\mu_1}^{\dagger} a_{\mu_2}^{\dagger} |0\rangle$  - tworzy bazę w przestrzeni  $\mathcal{H}_2$  (przestrzeń stanów 2 cząstek)

$\mathcal{H}_2$  są różne dla fermionów i bozonów, bo: np.

$$a_{\mu}^{\dagger} a_{\mu}^{\dagger} |0\rangle = -a_{\mu}^{\dagger} a_{\mu}^{\dagger} |0\rangle = 0 \quad \text{dla fermionów}$$

$$a_{\mu}^{\dagger} a_{\mu}^{\dagger} |0\rangle = |2_{\mu}\rangle \quad \text{dla bozonów}$$



Ogólnie przestrzeń Hilberta N cząstek  $\mathcal{H}_N$  jest zbudowana z tylko z symetrycznych (antysymetrycznych) kombinacji stanów jednocząstkowych dla bozonów (fermionów)

$$\begin{cases}
 \mathcal{H}_N^F = A(\mathcal{H}_1 \otimes \mathcal{H}_1 \otimes \dots \otimes \mathcal{H}_1) & - \text{fermiony} \\
 \mathcal{H}_N^B = S(\mathcal{H}_1 \otimes \mathcal{H}_1 \otimes \dots \otimes \mathcal{H}_1) & - \text{bozony}
 \end{cases}$$

1) Stabo oddziałyjący gaz bozonów (w temperaturze  $T=0$ )

Hamiltonian:

$$\hat{H} = \int d^3r \left[ \frac{\hbar^2}{2m} (\nabla \hat{\psi}^\dagger) \cdot (\nabla \hat{\psi}) + \frac{1}{2} g \hat{\psi}^\dagger \hat{\psi}^\dagger \hat{\psi} \hat{\psi} \right]$$

gdzie  $g$  jest stałą sprzężenia określającą oddziaływanie między czystkami (oddziaływanie ma zerowy zasięg)

$$\hat{\psi} = \hat{\psi}(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^{3/2}} \hat{a}(\vec{k}, t) e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

Gdyby  $g=0$  (gaz nieoddziaływających bozonów) to  $\hat{a}(\vec{k}, t) = \hat{a}(\vec{k}) e^{i\omega t}$ ;  $\omega(\vec{k}) = \frac{k^2}{2m}$

Natomiast w tym ogólniejszym przypadku zachodzi:

$$(*) \begin{cases} \hat{\psi}(\vec{r}, t) = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{\psi}(\vec{r}, 0) e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \\ \hat{a}(\vec{k}, t) = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{a}(\vec{k}, 0) e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \end{cases}$$

co jest konsekwencją  $[\hat{r}, \hat{H}] = 0$  ruchu:

$$\begin{cases} i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \hat{\psi}(\vec{r}, t) = [\hat{\psi}(\vec{r}, t), \hat{H}] \\ i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \hat{a}(\vec{k}, t) = [\hat{a}(\vec{k}, t), \hat{H}] \end{cases}$$

Z postaci (\*) wynika, że  $\hat{H}$  nie zależy od czasu:

$$\hat{H} = \int d^3r \left[ \frac{\hbar^2}{2m} (\nabla \hat{\psi}^\dagger(\vec{r})) \cdot (\nabla \hat{\psi}(\vec{r})) + \frac{1}{2} g \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}) \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}) \hat{\psi}(\vec{r}) \hat{\psi}(\vec{r}) \right]$$

gdzie  $\hat{\psi}(\vec{r}) = \hat{\psi}(\vec{r}, 0)$  jest operatorem anihilacji w repr. potężniejszej

$$\hat{\psi}(\vec{r}) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^{3/2}} \hat{a}(\vec{k}) e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$



Zatem  $\hat{H}$  w reprezentacji pólowej ma postać:

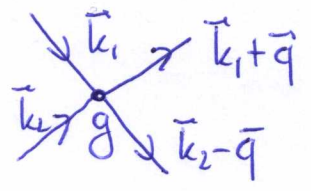
$$\hat{H} = \int d^3k \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + \frac{1}{2} g \int d^3r \int \frac{d^3k_1 d^3k_2 d^3k_3 d^3k_4}{(2\pi)^6} a^\dagger(\vec{k}_1) a^\dagger(\vec{k}_2) a(\vec{k}_3) a(\vec{k}_4) \times$$

$$\times e^{-i(\vec{k}_1 + \vec{k}_2 - \vec{k}_3 - \vec{k}_4) \cdot \vec{r}}$$

$$\hat{H} = \int d^3k \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a^\dagger(\vec{k}) a(\vec{k}) + \frac{1}{2} \frac{g}{(2\pi)^3} \int d^3k_1 d^3k_2 d^3q a^\dagger(\vec{k}_1 + \vec{q}) a^\dagger(\vec{k}_2 - \vec{q}) a(\vec{k}_2) a(\vec{k}_1)$$

gdzie  $[a(\vec{k}_1), a(\vec{k}_2)] = [a^\dagger(\vec{k}_1), a^\dagger(\vec{k}_2)] = 0$   
 $[a(\vec{k}_1), a^\dagger(\vec{k}_2)] = \delta(\vec{k}_1 - \vec{k}_2)$

Z postaci oddziaływania w repr. pólowej widać, że proces oddziaływania ma postać:



Jeśli  $g=0$  to stan podstawowy układu  $N$  bozonów ma postać:  $(a^\dagger(\vec{k}=0))^N |0\rangle$

Oddziaływanie spowoduje, że część bozonów będzie wpraszana do stanu o  $\vec{k} \neq 0$ . Jednak założenie o stabilności oddz. implikuje, że liczba  $\Delta N$  bozonów w stanach o  $\vec{k} \neq 0$  jest mała w porównaniu z  $N$ .

Zamknijmy układ w obj.  $V$  i przejdźmy do postaci dyskretniej:

$$\hat{H} = \sum_{\vec{k}} \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a_{\vec{k}}^+ a_{\vec{k}} + \frac{1}{2} g \frac{1}{(2\pi)^3} \left[ \frac{V}{V} \right]^2 \sum_{\vec{k}_1, \vec{k}_2, \vec{q}} a_{\vec{k}_1+\vec{q}}^+ a_{\vec{k}_2-\vec{q}}^+ a_{\vec{k}_2} a_{\vec{k}_1} =$$

$$= \sum_{\vec{k}} \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a_{\vec{k}}^+ a_{\vec{k}} + \frac{1}{2} \frac{g}{V} \sum_{\substack{\vec{k}_1, \vec{k}_2 \\ \vec{q}}} a_{\vec{k}_1+\vec{q}}^+ a_{\vec{k}_2-\vec{q}}^+ a_{\vec{k}_2} a_{\vec{k}_1} =$$

$$= \sum_{\vec{k}} \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a_{\vec{k}}^+ a_{\vec{k}} +$$

- I +  $\frac{1}{2} \frac{g}{V} a_0^+ a_0^+ a_0 a_0$  - oddz. cząstek w stanie  $\vec{k}=0$
- II +  $\frac{1}{2} \frac{g}{V} \sum_{\vec{q} \neq 0} a_{\vec{q}}^+ a_{-\vec{q}}^+ a_0 a_0$  - emisja pary cząstek ze stanu  $\vec{k}=0$
- III +  $\frac{1}{2} \frac{g}{V} \sum_{\vec{q} \neq 0} a_0^+ a_0^+ a_{\vec{q}} a_{-\vec{q}}$  - absorpcja pary do stanu  $\vec{k}=0$
- IV +  $\frac{g}{V} \sum_{\vec{q} \neq 0} a_{\vec{q}}^+ a_0^+ a_0 a_{\vec{q}}$  - rozproszenie cząstki na cząstkach w stanie  $\vec{k}=0$
- V +  $\frac{1}{2} \frac{g}{V} \sum_{\substack{\vec{k}_1, \vec{k}_2, \vec{q} \\ \vec{k}_1 \neq 0, \vec{k}_2 \neq 0 \\ \vec{k}_1+\vec{q} \neq 0, \vec{k}_2-\vec{q} \neq 0}} a_{\vec{k}_1+\vec{q}}^+ a_{\vec{k}_2-\vec{q}}^+ a_{\vec{k}_2} a_{\vec{k}_1}$  - oddziaływanie cząstek w stanach  $\vec{k} \neq 0$ .

Ponieważ dekompozycja  $\hat{H}$  pozwala wyodrębnić człony ~~istotne~~ dające istotny wkład przy założeniu, że oddziaływanie jest słabe.

Człon I daje wkład  $\sim N_0^2$  ( $N_0$  - liczba cząstek w stanie  $\vec{k}=0$ )  
Człony II, III, IV dają wkłady  $\sim \Delta N N_0$  ( $\Delta N$  - liczba cząstek w stanach  $\vec{k} \neq 0$ )

Człon V daje wkład  $\sim (\Delta N)^2$ ;  $N = N_0 + \Delta N$

Jeśli oddziaływanie jest słabe to  $\Delta N \ll N_0, N$  i człon V można pominąć.

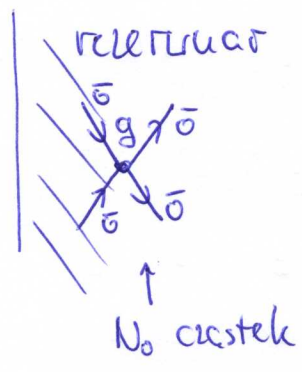


Ponadto cząstki w stanie  $\bar{k}=0$  możemy potraktować jako nieskończony rezonator cząstek.

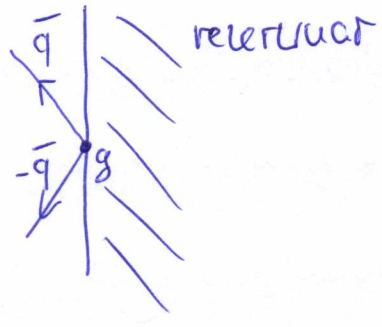
Sprawdza się to do potraktowania op.  $\hat{a}_0, \hat{a}_0^\dagger$  jako klasycznych amplitud:  $a_0, a_0^*$

Procesy opisane poszczególnymi ciętami  $\hat{H}$ :

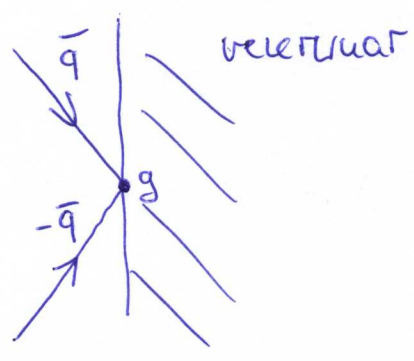
I



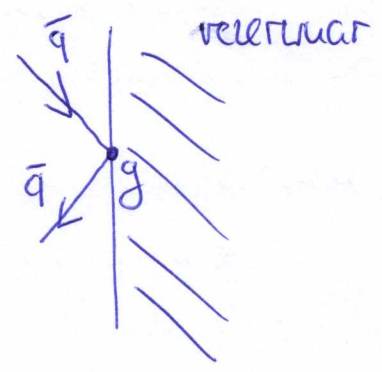
II



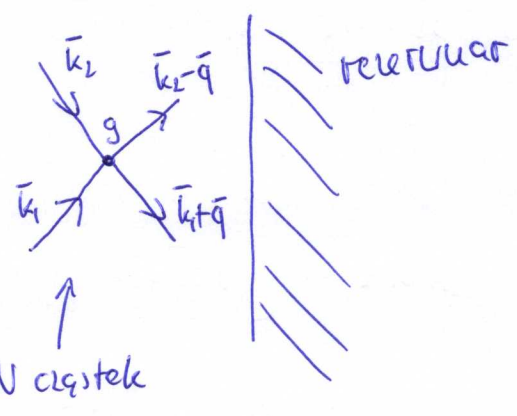
III



IV



V



↑ Ten proces pomijamy w naszym przybliżeniu

Zatem

$$\hat{\Psi}(\vec{r}) = \frac{1}{\sqrt{V}} a_0 + \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{k} \neq 0} \hat{a}_{\vec{k}} e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

↑
↑  
 liczba                      operator

gdzie  $a_0 = \sqrt{N_0}$

Czyli

$$\hat{H} \approx \hat{H}_0 = \sum_{\vec{k}} \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a_{\vec{k}}^{\dagger} a_{\vec{k}} + \frac{1}{2} \frac{g}{V} N_0^2 +$$

$$+ \frac{1}{2} g \frac{N_0}{V} \sum_{\vec{q} \neq 0} (a_{\vec{q}}^{\dagger} a_{-\vec{q}}^{\dagger} + a_{-\vec{q}} a_{\vec{q}}) +$$

$$+ g \frac{N_0}{V} \sum_{\vec{q} \neq 0} a_{\vec{q}}^{\dagger} a_{\vec{q}}$$

oznaczymy gęstość cząstek w stanie  $\vec{k}=0$  przez  $n_0 = \frac{N_0}{V}$

Wtedy

$$\hat{H}_0 = \frac{1}{2} g n_0 V + \sum_{\vec{k} \neq 0} \left[ \left( \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + g n_0 \right) a_{\vec{k}}^{\dagger} a_{\vec{k}} + \frac{1}{2} g n_0 (a_{\vec{k}}^{\dagger} a_{-\vec{k}}^{\dagger} + a_{-\vec{k}} a_{\vec{k}}) \right]$$

Hamiltonian  $\hat{H}_0$  jest biliniowy w op. kreacji i anihilacji i można go łatwo zdiagnozować, tzn. zapisać w postaci:

$$(*) \hat{H}_0 = \text{const} + \sum_{\vec{k} \neq 0} \epsilon(\vec{k}) b_{\vec{k}}^{\dagger} b_{\vec{k}}$$

dokonyjąc następującej transformacji operatorów

$$\begin{cases} a_{\vec{k}} = u(\vec{k}) b_{\vec{k}} + v^{*}(-\vec{k}) b_{-\vec{k}}^{\dagger} \\ a_{\vec{k}}^{\dagger} = u^{*}(\vec{k}) b_{\vec{k}}^{\dagger} + v(-\vec{k}) b_{-\vec{k}} \end{cases} \quad \text{tr. Bogoliubowa}$$



Aby operatory  $b_{\vec{k}}, b_{\vec{k}}^+$  spełniały bosonowe reguły

komutacyjne:  $[b_{\vec{k}}, b_{\vec{k}'}] = 0$

$$[b_{\vec{k}}, b_{\vec{k}'}^+] = \delta_{\vec{k}\vec{k}'}$$

funkcje  $u(\vec{k})$  i  $v(\vec{k})$  muszą spełniać warunki:

$$\begin{aligned}
[a_{\vec{k}}, a_{\vec{k}'}^+] &= [(u(\vec{k})b_{\vec{k}} + v^*(\vec{k})b_{-\vec{k}}^+), (u^*(\vec{k}')b_{\vec{k}'}^+ + v(\vec{k}')b_{-\vec{k}'})] = \\
&= |u(\vec{k})u^*(\vec{k}')| [b_{\vec{k}}, b_{\vec{k}'}^+] + v^*(\vec{k})v(\vec{k}') [b_{-\vec{k}}^+, b_{-\vec{k}'}] = \\
&= \delta_{\vec{k}\vec{k}'} (|u(\vec{k})|^2 - |v(\vec{k})|^2)
\end{aligned}$$

zatem  $|u(\vec{k})|^2 - |v(\vec{k})|^2 = 1$

Aby doprowadzić  $\hat{H}_0$  do postaci (\*) należy ustalić do  $\hat{H}_0$  op.  $b_{\vec{k}}, b_{\vec{k}}^+$  i dobrać odpowiednio  $u(\vec{k})$  i  $v(\vec{k})$

Okażuje się że (sprawdzić!):

$$\begin{aligned}
|u(\vec{k})|^2 &= \frac{1}{2} \left[ \frac{\frac{\hbar^2 k^2}{2m} + gn_0}{\epsilon(\vec{k})} + 1 \right] \\
|v(\vec{k})|^2 &= \frac{1}{2} \left[ \frac{\frac{\hbar^2 k^2}{2m} + gn_0}{\epsilon(\vec{k})} - 1 \right]
\end{aligned}$$

gdzie  $\epsilon(\vec{k}) = \epsilon(k) = \sqrt{\frac{\hbar^2 k^2}{2m} \left( \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + 2gn_0 \right)}$

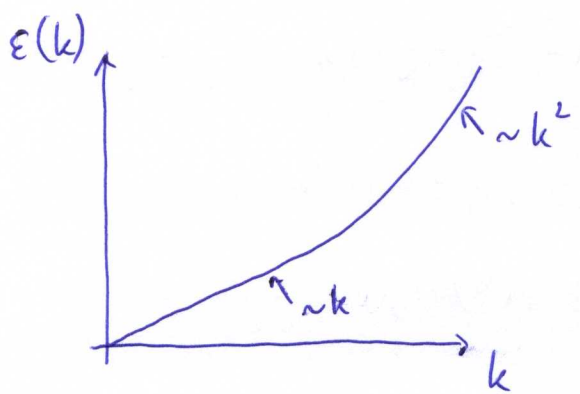
Wtedy  $\hat{H}_0 = E_0 + \sum_{\vec{k}} \epsilon(k) b_{\vec{k}}^+ b_{\vec{k}}$

gdzie  $E_0 = \frac{1}{2} gn_0^2 V - \frac{1}{2} \sum_{\vec{k}} \left( \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + gn_0 - \epsilon(k) \right)$

Wielkość  $\epsilon(k)$  określa energię stanu wzbudzonych układu (kreciostek)

$$\epsilon(k) = \frac{\hbar^2 k^2}{2m} \sqrt{1 + \frac{4gn_0 m}{\hbar^2 k^2}}$$

$\begin{matrix} \nearrow k \rightarrow 0 & \sqrt{\frac{gn_0}{m}} \hbar k \\ \searrow k \rightarrow \infty & \frac{\hbar^2 k^2}{2m} \end{matrix}$



Nachylenie krzywej dla małych  $k$  definiuje prędkość dźwięku w gazie bozonów:

$$\epsilon(k) \stackrel{k \rightarrow 0}{\approx} c \hbar k \quad ; \quad c = \sqrt{\frac{gn_0}{m}} \quad ; \quad g > 0 !$$

Zatem na skutek oddziaływania między bozonami zmieniła się diametralnie relacja dyspersyjna w układzie.

- bez oddziaływania :  $\epsilon(k) \sim k^2$
- z oddziaływaniem :  $\epsilon(k) \sim k$  (jak dla fononów lub fotonów).

Zauważmy również, że wskutek oddziaływania zmieniła się struktura wzbudzeń elementarnych układu. Z tr. Bogoliubowa wynika, że stan  $b_k^\dagger |0\rangle$  ( $|0\rangle$  jest nową próżnią!) jest kombinacją cząstki i dziury bozonowej.



Uwaga:

Zauważmy, że wielkość  $\frac{E_0}{V}$  (gęstość energii) jest uzbiteina.

$$\frac{E_0}{V} = \frac{1}{2} g n_0^2 - \frac{1}{2} \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k \left( \frac{\hbar^2 k^4}{2m} + g n_0 - \varepsilon(k) \right) = \infty$$

dla dużych  $k$ :

$$\varepsilon(k) \approx \frac{\hbar^2 k^4}{2m} \left( 1 + \frac{2g n_0 m}{\hbar^2 k^2} - \left( \frac{2g n_0 m}{\hbar^2 k^2} \right)^2 + \dots \right)$$

zatem wyrażenie:

$$\begin{aligned} \left( \frac{\hbar^2 k^4}{2m} + g n_0 - \varepsilon(k) \right) &\approx \left( \frac{\hbar^2 k^4}{2m} + g n_0 - \frac{\hbar^2 k^4}{2m} - g n_0 + (g n_0)^2 \frac{2m}{\hbar^2 k^2} + \dots \right) = \\ &= (g n_0)^2 \frac{2m}{\hbar^2 k^2} + \dots \end{aligned}$$

ale  $\int d^3k \frac{1}{k^2}$  jest uzbiteina!

Przyjrzmy sobie u założeniu, że oddziaływanie jest zerowego zasięgu, co daje taką samą sytuację oddziaływania niezależnie od przekazu pędu. To założenie jest słuszne dla małych  $k$ . Dlatego powyższe całki należy ~~o~~ regularyzować wprowadzając np. pęd obcięcia  $k_c$

$$\text{Wtedy } g \rightarrow g(k_c) = g + \delta g(k_c)$$

$$\frac{E_0}{V} = \frac{1}{2} (g + \delta g(k_c)) n_0^2 - \frac{1}{2} \frac{1}{(2\pi)^3} \int_{k < k_c} d^3k \left( \frac{\hbar^2 k^4}{2m} + g n_0 - \varepsilon(k) \right)$$

ta poprawka skasuje atom  $\sim \frac{1}{k^2}$  u całce

Uwagi:

1) Nadciężkość (argument Landaua)

2) Zmniejszenie ilości cząstek w stanie  $\vec{k}=0$  na skutek oddziaływania:

$$\hat{N} = \sum_{\vec{k}} a_{\vec{k}}^{\dagger} a_{\vec{k}} \quad - \text{operator liczby cząstek}$$

Podstawiając tr. Bogoliubowa otrzymujemy:

~~$$\hat{N} = N_0 + \sum_{\vec{k} \neq 0} |u(\vec{k})|^2$$~~

$$\hat{N} = N_0 + \sum_{\vec{k} \neq 0} |v(\vec{k})|^2 + \sum_{\vec{k} \neq 0} (|u(\vec{k})|^2 + |v(\vec{k})|^2) b_{\vec{k}}^{\dagger} b_{\vec{k}} - \sum_{\vec{k} \neq 0} u(\vec{k})v(\vec{k}) (b_{\vec{k}}^{\dagger} b_{-\vec{k}}^{\dagger} + b_{-\vec{k}} b_{\vec{k}})$$

Zatem w stanie podstawowym układu  $L$  oddz. (czyli dla pewnej op.  $b_{\vec{k}}$ )

$$\langle \hat{N} \rangle = N_0 + \sum_{\vec{k} \neq 0} |v(\vec{k})|^2 = N_0 + \frac{V}{(2\pi)^3} \int d^3k |v(\vec{k})|^2$$

$$\text{ale } |v(\vec{k})|^2 = \frac{1}{2} \left[ \frac{\frac{\hbar^2 k^2}{2m} + gn_0}{\epsilon(k)} - 1 \right]$$

czyli gęstość cząstek poza stanem  $\vec{k}=0$  wynosi

$$\Delta n = \frac{1}{(2\pi)^3} 2\pi \int_0^{\infty} k^2 dk \left[ \frac{\frac{\hbar^2 k^2}{2m} + gn_0}{\epsilon(k)} - 1 \right] = \frac{1}{3\pi^2} \left( \frac{gn_0 m}{\hbar^2} \right)^{3/2}$$



2) Gas elektronowy

$$\hat{H}_e = \frac{\hbar^2}{2m} \int d^3r (\vec{\nabla} \hat{\psi}^\dagger(\vec{r})) \cdot (\vec{\nabla} \hat{\psi}(\vec{r})) + \frac{1}{2} e^2 \int d^3r d^3r' \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}) \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}') \frac{e^{-\alpha|\vec{r}-\vec{r}'|}}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \hat{\psi}(\vec{r}') \hat{\psi}(\vec{r})$$

↑  
oddziaływanie  
kulombowskie otrzymamy dla  $\alpha=0$

Aby jako ciałoci uśred był obfity elektronicznie

dołączmy jednowrodnie naczobowene dodatnio tto :

$$\hat{H}_b = \frac{1}{2} e^2 \left(\frac{N}{V}\right)^2 \int d^3r d^3r' \frac{e^{-\alpha|\vec{r}-\vec{r}'|}}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad - \text{Hamiltonian tta}$$

$$\hat{H}_{e-b} = - e^2 \left(\frac{N}{V}\right) \int d^3r d^3r' \frac{e^{-\alpha|\vec{r}-\vec{r}'|}}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}') \hat{\psi}(\vec{r}') \quad - \text{Hamiltonian oddziaływanica tta z elektronami.}$$

Zatem

$$\hat{H} = \hat{H}_e + \hat{H}_b + \hat{H}_{e-b} =$$

$$= \frac{\hbar^2}{2m} \int d^3r (\vec{\nabla} \hat{\psi}^\dagger(\vec{r})) \cdot (\vec{\nabla} \hat{\psi}(\vec{r})) - e^2 \frac{N}{V} \int d^3r d^3r' \frac{e^{-\alpha|\vec{r}-\vec{r}'|}}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}') \hat{\psi}(\vec{r}') + \frac{1}{2} e^2 \int d^3r d^3r' \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}) \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}') \frac{e^{-\alpha|\vec{r}-\vec{r}'|}}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \hat{\psi}(\vec{r}') \hat{\psi}(\vec{r}) + \frac{1}{2} e^2 \left(\frac{N}{V}\right)^2 \int d^3r d^3r' \frac{e^{-\alpha|\vec{r}-\vec{r}'|}}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

↑  
stata

Erudic

Ostatni cilen mozna uylituyt:

$$\frac{1}{2} e^2 n^2 \int d^3r d^3r' \frac{e^{-\alpha|\bar{r}-\bar{r}'|}}{|\bar{r}-\bar{r}'|} = \frac{1}{2} e^2 n^2 \int d^3x d^3y \frac{e^{-\alpha y}}{y} =$$

$$= \frac{1}{2} e^2 n^2 4\pi \int dx \int_0^\infty dy y e^{-\alpha y} = \frac{1}{2} e^2 n^2 \int dx \frac{4\pi}{\alpha^2} = \frac{1}{2} e^2 n^2 V \frac{4\pi}{\alpha^2}$$

Prechodisc do voprezentacii podoberj otrzymanny:

$$(\hat{\Psi}(\bar{r}) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \hat{a}(\bar{k}) e^{i\bar{k}\cdot\bar{r}})$$

$$\hat{H} = \int d^3k \frac{\hbar^2 k^2}{2m} a^\dagger(\bar{k}) a(\bar{k}) - e^2 n \int d^3r d^3r' \int d^3k d^3k' \frac{1}{(2\pi)^3} \frac{e^{-\alpha|\bar{r}-\bar{r}'|}}{|\bar{r}-\bar{r}'|} a^\dagger(\bar{k}) a(\bar{k}') e^{-i(\bar{k}-\bar{k}')\cdot\bar{r}}$$

$$+ \frac{1}{2} e^2 \int d^3r d^3r' \int \frac{d^3k_1 d^3k_2 d^3k_3 d^3k_4}{(2\pi)^6} \frac{e^{-\alpha|\bar{r}-\bar{r}'|}}{|\bar{r}-\bar{r}'|} a^\dagger(\bar{k}_1) a^\dagger(\bar{k}_2) a(\bar{k}_3) a(\bar{k}_4) e^{-i(\bar{k}_1-\bar{k}_2)\cdot\bar{r}} e^{-i(\bar{k}_3-\bar{k}_4)\cdot\bar{r}'}$$

---


$$- e^2 n \int d^3k d^3k' \int d^3r \int d^3y \frac{1}{(2\pi)^3} \frac{e^{-\alpha y}}{y} a^\dagger(\bar{k}) a(\bar{k}') e^{-i(\bar{k}-\bar{k}')\cdot\bar{r}} =$$

$$= - e^2 n \int d^3k d^3k' \frac{4\pi}{\alpha^2} a^\dagger(\bar{k}) a(\bar{k}') \delta(\bar{k}-\bar{k}') = - e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \int d^3k a^\dagger(\bar{k}) a(\bar{k})$$

---


$$\frac{1}{2} e^2 \int d^3r d^3r' \int \frac{d^3k_1 \dots d^3k_4}{(2\pi)^6} (\dots) =$$

$$= \frac{1}{2} e^2 \int d^3r d^3y \int \frac{d^3k_1 \dots d^3k_4}{(2\pi)^6} \frac{e^{-\alpha y}}{y} e^{-i(\bar{k}_1-\bar{k}_2)\cdot\bar{r}} e^{-i(\bar{k}_3-\bar{k}_4)\cdot(\bar{r}-\bar{y})} =$$

$$= \frac{1}{2} e^2 \int d^3r \int \frac{d^3k_1 \dots d^3k_4}{(2\pi)^6} \frac{4\pi}{|\bar{k}_2-\bar{k}_4|^2 + \alpha^2} e^{-i(\bar{k}_1+\bar{k}_2-\bar{k}_3-\bar{k}_4)\cdot\bar{r}} (\dots) = \begin{cases} \bar{k}_1 + \bar{k}_2 = \bar{k}_3 + \bar{k}_4 \\ \bar{k}_1 = \bar{k}_3 + \bar{q} \\ \bar{k}_2 = \bar{k}_4 - \bar{q} \end{cases}$$

$$= \frac{1}{2} e^2 \int \frac{d^3k_3 d^3k_4 d^3q}{(2\pi)^3} \frac{4\pi}{q^2 + \alpha^2} a^\dagger(\bar{k}_3 + \bar{q}) a^\dagger(\bar{k}_4 - \bar{q}) a(\bar{k}_3) a(\bar{k}_4)$$

Zatem

$$\hat{H} = \int d^3k \left[ \frac{\hbar^2 k^2}{2m} - e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \right] a^\dagger(\bar{k}) a(\bar{k}) + \frac{1}{2} e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2}$$

$$+ \frac{1}{2} e^2 \frac{1}{2\pi^2} \int d^3k d^3k_2 d^3q \frac{1}{q^2 + \alpha^2} a^\dagger(\bar{k}_1 + \bar{q}) a^\dagger(\bar{k}_2 - \bar{q}) a(\bar{k}_2) a(\bar{k}_1)$$



W Hamiltonianie pominiemy również uwzględnić spin elektronów:

$$\hat{H} = \sum_{\sigma=\pm 1} \int d^3k \left[ \frac{\hbar^2 k^2}{2m} - e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \right] a_{\sigma}^{\dagger}(\vec{k}) a_{\sigma}(\vec{k}) + \frac{1}{2} e^2 N n \frac{4\pi}{\alpha^2} +$$

$$+ \frac{1}{2} e^2 \frac{1}{2\pi^2} \sum_{\sigma_1, \sigma_2=\pm 1} \int d^3k_1 d^3k_2 d^3q \frac{1}{q^2 + \alpha^2} a_{\sigma_1}^{\dagger}(\vec{k}_1 + \vec{q}) a_{\sigma_2}^{\dagger}(\vec{k}_2 - \vec{q}) a_{\sigma_2}(\vec{k}_2) a_{\sigma_1}(\vec{k}_1)$$

i w postaci dyskretniej

$$\hat{H} = \sum_{\sigma, \vec{k}} \left( \frac{\hbar^2 k^2}{2m} - e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \right) a_{\sigma \vec{k}}^{\dagger} a_{\sigma \vec{k}} + \frac{1}{2} e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2} +$$

$$+ \frac{1}{(2\pi)^2} e^2 \left[ \frac{(2\pi)^3}{V} \right]^3 \left[ \frac{V}{(2\pi)^3} \right]^2 \sum_{\substack{\vec{k}_1, \sigma_1 \\ \vec{k}_2, \sigma_2, \vec{q}}} \frac{1}{q^2 + \alpha^2} a_{\sigma_1, \vec{k}_1 + \vec{q}}^{\dagger} a_{\sigma_2, \vec{k}_2 - \vec{q}}^{\dagger} a_{\sigma_2, \vec{k}_2} a_{\sigma_1, \vec{k}_1}$$

$$\hat{H} = \sum_{\sigma, \vec{k}} \left( \frac{\hbar^2 k^2}{2m} - e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \right) a_{\sigma \vec{k}}^{\dagger} a_{\sigma \vec{k}} + \frac{1}{2} e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2}$$

$$+ \frac{1}{2V} e^2 \sum_{\substack{\vec{k}_1, \sigma_1 \\ \vec{k}_2, \sigma_2 \\ \vec{q}}} \frac{4\pi}{q^2 + \alpha^2} a_{\sigma_1, \vec{k}_1 + \vec{q}}^{\dagger} a_{\sigma_2, \vec{k}_2 - \vec{q}}^{\dagger} a_{\sigma_2, \vec{k}_2} a_{\sigma_1, \vec{k}_1}$$

Znajdziemy energię stanu podstawowego  $N$  elektronów w objętości  $V$  w pierwszym rzędzie rachunku zaburzeń, tzn.

$$E_0 = \langle \Psi_0 | \hat{H} | \Psi_0 \rangle$$

gdzie  $|\Psi_0\rangle = \prod_{\substack{\sigma=\pm 1 \\ \vec{k} < \vec{k}_F}} a_{\sigma \vec{k}}^{\dagger} |0\rangle$  - stan własny układu bez oddziaływania

$$\langle \Psi_0 | \hat{H} | \Psi_0 \rangle = \sum_{\sigma, \vec{k}} \left( \frac{\hbar^2 k^2}{2m} - e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \right) \langle a_{\sigma \vec{k}}^\dagger a_{\sigma \vec{k}} \rangle + \frac{1}{2} e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2} \\ + \frac{1}{2V} e^2 \sum_{\substack{\vec{k}_1, \sigma_1 \\ \vec{k}_2, \sigma_2 \\ \vec{q}}} \frac{4\pi}{q^2 + \alpha^2} \langle a_{\sigma_1 \vec{k}_1 + \vec{q}}^\dagger a_{\sigma_2 \vec{k}_2 - \vec{q}}^\dagger a_{\sigma_2 \vec{k}_2} a_{\sigma_1 \vec{k}_1} \rangle$$

$$\langle a_{\sigma \vec{k}}^\dagger a_{\sigma \vec{k}} \rangle = \Theta(k_F - k)$$

zatem

$$\sum_{\sigma, \vec{k}} \frac{\hbar^2 k^2}{2m} \Theta(k_F - k) = \frac{3}{5} N \varepsilon_F \quad \text{gdzie } \varepsilon_F = \frac{\hbar^2 k_F^2}{2m}; \quad k_F = (3\pi^2 n)^{1/3}$$

$\uparrow$  energia Fermiego  
 $\uparrow$  energia Fermiego  
 gazu Fermiego

$$\sum_{\sigma, \vec{k}} e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \Theta(k_F - k) = e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \frac{V}{(2\pi)^3} 2 \int d^3k \Theta(k_F - k) = \\ = e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \frac{2V}{(2\pi)^3} \frac{4}{3} \pi k_F^3 = e^2 n \frac{4\pi}{\alpha^2} \frac{V}{3\pi^2} 3\pi^2 n = \\ = e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2}$$

$$\langle a_{\sigma_1 \vec{k}_1 + \vec{q}}^\dagger a_{\sigma_2 \vec{k}_2 - \vec{q}}^\dagger a_{\sigma_2 \vec{k}_2} a_{\sigma_1 \vec{k}_1} \rangle = (\delta_{\vec{q}0} - \delta_{\sigma_1 \sigma_2} \delta_{\vec{k}_1 + \vec{q}, \vec{k}_2}) \Theta(k_F - k_1) \Theta(k_F - k_2) \times \\ \times \Theta(k_F - |\vec{k}_1 + \vec{q}|) \Theta(k_F - |\vec{k}_2 - \vec{q}|)$$

zatem

$$\frac{1}{2V} e^2 \sum_{\substack{\vec{k}_1, \vec{q}_1 \\ \vec{k}_2, \vec{q}_2}} \frac{4\pi}{q^2 + \alpha^2} (\delta_{\vec{q}0} - \delta_{\sigma_1 \sigma_2} \delta_{\vec{k}_1 + \vec{q}, \vec{k}_2}) \Theta(k_F - k_1) \Theta(k_F - k_2) \Theta(k_F - |\vec{k}_1 + \vec{q}|) \Theta(k_F - |\vec{k}_2 - \vec{q}|) = \\ = \frac{1}{2V} e^2 \sum_{\substack{\vec{k}_1, \sigma_1 \\ \vec{k}_2, \sigma_2}} \frac{4\pi}{\alpha^2} \Theta(k_F - k_1) \Theta(k_F - k_2) - \frac{1}{2V} e^2 \sum_{\vec{k}_1, \vec{k}_2, \vec{q}} \frac{4\pi}{(\vec{k}_2 - \vec{k}_1)^2 + \alpha^2} \Theta(k_F - k_1) \Theta(k_F - k_2) =$$



$$= \frac{1}{2V} e^2 \frac{4\pi}{\alpha^2} N^2 - \frac{1}{2V} e^2 2 \frac{V^2}{(2\pi)^6} \int_{\substack{k_1 < k_F \\ k_2 < k_F}} d^3k_1 d^3k_2 \frac{4\pi}{|\vec{k}_1 - \vec{k}_2|^2 + \alpha^2}$$

Zatem w pierwszym rzędzie rachunku zaburzeń:

$$E_0 = \langle \Psi_0 | \hat{H} | \Psi_0 \rangle =$$

$$= \frac{3}{5} N \epsilon_F - e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2} + \frac{1}{2} e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2} + \frac{1}{2} e^2 n N \frac{4\pi}{\alpha^2}$$

$$- e^2 \frac{V}{(2\pi)^6} \int_{\substack{k_1 < k_F \\ k_2 < k_F}} d^3k_1 d^3k_2 \frac{4\pi}{|\vec{k}_1 - \vec{k}_2|^2 + \alpha^2}$$

↑ człon wymienny

czyli

$$E_0 = \frac{3}{5} N \epsilon_F - e^2 \frac{V}{(2\pi)^6} \int_{\substack{k_1 < k_F \\ k_2 < k_F}} d^3k_1 d^3k_2 \frac{4\pi}{|\vec{k}_1 - \vec{k}_2|^2 + \alpha^2}$$

Zatem w pierwszym rzędzie rachunku zaburzeń poprawka do energii związana z oddz. elektronów pochodzi od członu wymiennego (konsekwencja antysymetrii f. falowej).

Człon bezpośredni (direct) znosi się dobitadnie ~~na~~ z członiem opisującym dodatkowo natadowane fto.

Granicę oddziaływania kulombowskiego otrzymamy dla  $\alpha=0$ :

$$E_0 = \frac{3}{5} N \epsilon_F - e^2 \frac{V}{(2\pi)^6} \int_{\substack{k_1 < k_F \\ k_2 < k_F}} d^3k_1 d^3k_2 \frac{4\pi}{|\vec{k}_1 - \vec{k}_2|^2} =$$

$$= \frac{3}{5} N \epsilon_F - \frac{3}{4} e^2 n^{\frac{2}{3}} N \left( \frac{9\pi}{\pi} \right)^{\frac{1}{3}}$$

zatem energia na elektronu:

$$\frac{E_0}{N} = \frac{3}{5} \frac{\hbar^2}{2m} (3\pi^2 n)^{2/3} - \frac{3}{4} \left(\frac{3}{\pi}\right)^{1/3} e^2 n^{1/3}$$

W układzie ss dane charakterystyczne skale długości:

$$\frac{\hbar^2}{me^2} = a_0 \text{ - promień Bohra}$$

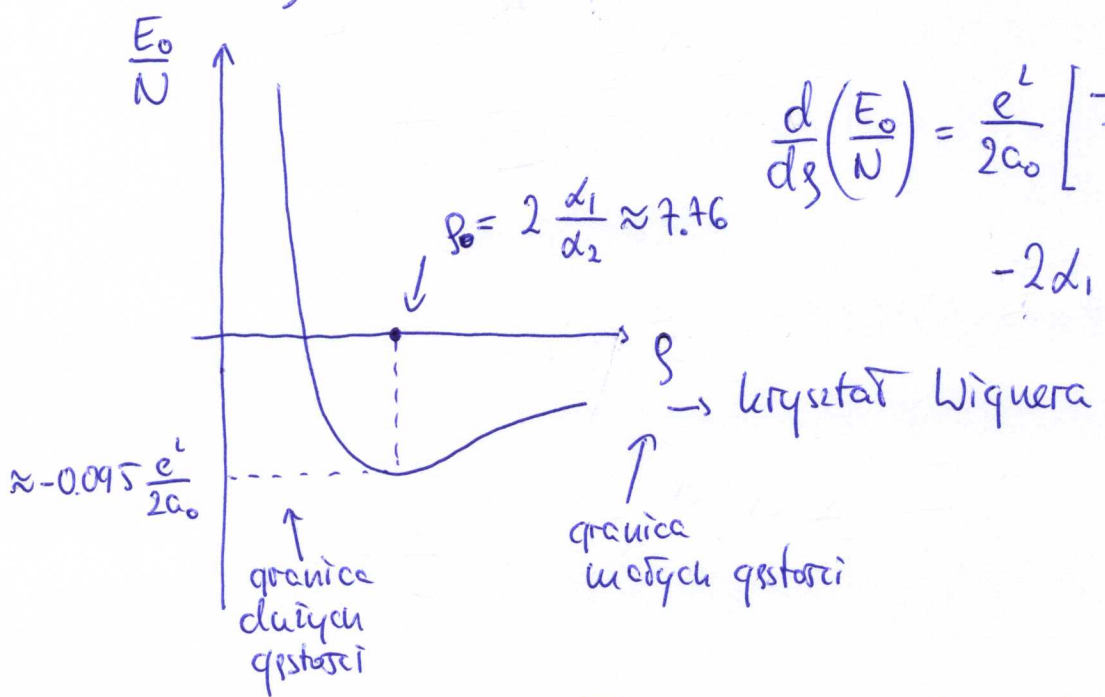
$$\frac{1}{n^{1/3}} = r_0 \text{ - średnia odległość między elektronami}$$

$$\frac{E_0}{N} = \frac{e^2}{2a_0} \left[ \alpha_1 \frac{a_0^2}{r_0^2} - \alpha_2 \frac{a_0}{r_0} \right] = \frac{e^2}{2a_0} \left[ \frac{\alpha_1}{\rho^2} - \frac{\alpha_2}{\rho} \right]$$

$$\text{gdzie } \alpha_1 = \frac{3}{5} (3\pi^2)^{2/3} \approx 5.74$$

$$\alpha_2 = \frac{3}{2} \left(\frac{3}{\pi}\right)^{1/3} \approx 1.48$$

$$\rho = r_0/a_0$$



$$\frac{d}{d\rho} \left( \frac{E_0}{N} \right) = \frac{e^2}{2a_0} \left[ \frac{-2\alpha_1}{\rho^3} + \frac{\alpha_2}{\rho^2} \right] = 0$$

$$-2\alpha_1 + \alpha_2 \rho = 0$$

Otrzymany wynik jest stosowny w granicy dłuzych gęstości, gdzie dominuje energia kinetyczna elektronów.  
 Dla mniejszych gęstości ~~elektronów~~ <sup>układ jest</sup> układ jest ~~układ~~ układ  $\frac{E_0}{N} = \min$   
 Dla małych gęstości elektronowy tworzą kryształ Wignera (przejście fazowe)



Exp.

Energia wiązania metalicznego sodu (Na):  $-\frac{E_0}{N} = \bullet 1.13 \text{ eV}$

$-\frac{E_0}{N} \approx 0.095 \frac{e^2}{2a_0} = 1.29 \text{ eV}$

Uwagi:

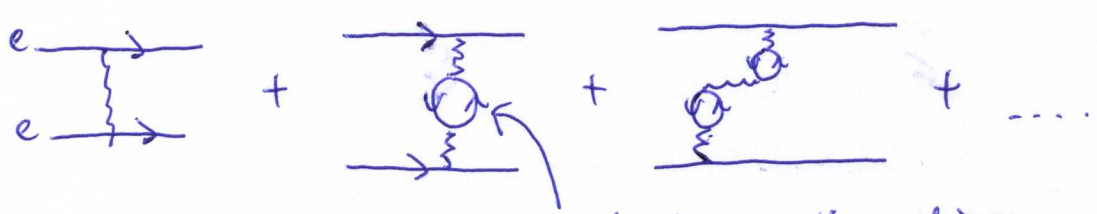
1) Dalsze poprawki do  $E_0$  poza pierwszym rzędem rachunku zabureń noszą nazwę energii korelacji.

2) Najlepiej zastosowanie rachunku zabureń do obliczenia następnych członów prowadzi do rozbitej całki:

$E_0 = E_0^{(1)} + \infty + \infty + \infty + \dots$

Przyчина tkwi w tym, że w standardowym rach. zabureń do obliczenia kolejnych członów używamy nieskorelowanych f. falowych (stanów typu ibocynowego:  $a_{\mu}^+ \dots a_{\mu}^+ |0\rangle$ )

3) Aby otrzymać skończony wynik należy wysumować do końca pewne klasy diagramów Feynmana. Dla dwóch qęstorci szereguje się następujące diagramy:



wzbudzenie cęstka-chiura

Wysumowanie tych diagramów powoduje, że oddziaływanie:

$V(r) = \frac{e^2}{r} \rightarrow V_{\text{eff}}(r) \rightarrow \frac{e^2}{r} e^{-\mu r}$  gdzie  $\mu \propto \sqrt{k_F}$

Korelacje w ruchu elektronów powodują efektywne osłabienie (ekranowanie) oddziaływania

# Kwantowanie pola elektromagnetycznego

Przypomnienie: równania Maxwella (w jednostkach Gaussa)

$$(*) \begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) = 4\pi \rho(\vec{r}, t) \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B}(\vec{r}, t) = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r}, t) = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{B}(\vec{r}, t) \\ \vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r}, t) = \frac{1}{c} \left( \frac{\partial}{\partial t} \vec{E}(\vec{r}, t) + 4\pi \vec{j}(\vec{r}, t) \right) \end{cases}$$

$\rho(\vec{r}, t)$  - gęstość ładunku  
 $\vec{j}(\vec{r}, t)$  - gęstość prądu

$$\Rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$$

↑  
równanie ciągłości

Wykonajmy przestrzenne transformacje Fouriera pól  $\vec{E}$  i  $\vec{B}$

$$\begin{cases} \vec{E}(\vec{k}, t) = \int d^3r \vec{E}(\vec{r}, t) e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} \\ \vec{B}(\vec{k}, t) = \int d^3r \vec{B}(\vec{r}, t) e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} \end{cases}$$

Wtedy równania (\*) będą mieć postać:

$$(**) \begin{cases} i\vec{k} \cdot \vec{E}(\vec{k}, t) = 4\pi \rho(\vec{k}, t) \\ i\vec{k} \cdot \vec{B}(\vec{k}, t) = 0 \\ i\vec{k} \times \vec{E}(\vec{k}, t) = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{B}(\vec{k}, t) \\ i\vec{k} \times \vec{B}(\vec{k}, t) = \frac{1}{c} \left( \frac{\partial}{\partial t} \vec{E}(\vec{k}, t) + 4\pi \vec{j}(\vec{k}, t) \right) \end{cases}$$

a równanie ciągłości ma postać:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + i\vec{k} \cdot \vec{j}(\vec{k}, t) = 0$$



Každy 2 vektoru  $\vec{E}(\vec{k}, t)$ ,  $\vec{B}(\vec{k}, t)$  i  $\vec{j}(\vec{k}, t)$

możemy jednoznacznie rozłożyć na dwie składowe:

$$\vec{E}(\vec{k}, t) = \vec{E}_{||} + \vec{E}_{\perp}$$

$$\vec{B}(\vec{k}, t) = \vec{B}_{||} + \vec{B}_{\perp}$$

$$\vec{j}(\vec{k}, t) = \vec{j}_{||} + \vec{j}_{\perp}$$

gdzie symbol "||" oznacza składową równoległą do  $\vec{k}$ , a symbol "⊥" - składową prostopadłą do  $\vec{k}$ .

Zatem  $\vec{k} \cdot \vec{E}_{\perp} = \vec{k} \cdot \vec{B}_{\perp} = \vec{k} \cdot \vec{j}_{\perp} = 0$

oraz  $\vec{k} \times \vec{E}_{||} = \vec{k} \times \vec{B}_{||} = \vec{k} \times \vec{j}_{||} = 0$

Z równań Maxwella wynika zatem, że

$$\begin{cases} \vec{E} = \vec{E}_{\perp} + \vec{E}_{||} \\ \vec{B} = \vec{B}_{\perp} \end{cases}$$

Zauważmy bowiem że:

$$1) \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \vec{\nabla} \cdot (\vec{E}_{||} + \vec{E}_{\perp}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_{||} = 4\pi \rho$$

$$2) \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = \vec{\nabla} \cdot (\vec{B}_{||} + \vec{B}_{\perp}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{B}_{||} = 0$$

$$3) \vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{\nabla} \times (\vec{E}_{||} + \vec{E}_{\perp}) = \vec{\nabla} \times \vec{E}_{\perp} = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} (\vec{B}_{||} + \vec{B}_{\perp})$$

$$4) \vec{\nabla} \times \vec{B} = \vec{\nabla} \times (\vec{B}_{||} + \vec{B}_{\perp}) = \vec{\nabla} \times \vec{B}_{\perp} = \frac{1}{c} \left( \frac{\partial}{\partial t} (\vec{E}_{||} + \vec{E}_{\perp}) + 4\pi (\vec{j}_{||} + \vec{j}_{\perp}) \right)$$

oraz 2 prawa ciągłości:

$$5) \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j}_{||} = 0$$

Wskazanie na poprawność  $\vec{E}_{||}$  i  $\vec{B}_{\perp}$

Stąd widać, że

- 1° Podłużna składowa pola elektrycznego jest wyznaczona przez wolną gęstość ładunku (por. r-nie (1))
- 2° Podłużna składowa pola magnetycznego jest wszystkie równa zero (por. r-nie (2) i (3))
- 3° Poprzeczna składowa pola elektrycznego jest wyznaczona przez zmianę w czasie poprzecznej składowej pola magnetycznego. (por. r-nie (3))
- 4° Poprzeczna składowa pola magnetycznego jest wyznaczona przez zmianę w czasie poprzecznej składowej pola elektrycznego i poprzeczny składowy gęstości prądu. (por. r-nie (4))
- 5° Podłużna składowa pola elektrycznego i podłużna składowa gęstości prądu są ze sobą związane:

$$\frac{1}{c} \left( \frac{\partial \vec{E}_{||}}{\partial t} + 4\pi \vec{j}_{||} \right) = 0 \quad (\text{por. r-nie (4)})$$

~~czyli~~ czyli  $\frac{\partial \vec{E}_{||}}{\partial t} = -4\pi \vec{j}_{||}$

Biorąc dywergencję obu stron otrzymujemy r-nie ciągłości

$$\vec{\nabla} \cdot \frac{\partial \vec{E}_{||}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_{||} = \frac{\partial}{\partial t} 4\pi \rho = -4\pi \vec{\nabla} \cdot \vec{j}_{||}$$

Czyli

- 6° Równanie ciągłości wynika więc na podłużną składową gęstości prądu (tylko).



7. W przypadku braku źródeł ( $\rho=0, \vec{j}=0$ )  
oba pola  $\vec{E}$  i  $\vec{B}$  są poprzeczne:

$$\begin{cases} \vec{E} = \vec{E}_\perp \\ \vec{B} = \vec{B}_\perp \end{cases}$$

Potencjały pola elektromagnetycznego.

Równania Maxwella (2) i (3) są automatycznie spełnione  
gdy wyrażymy  $\vec{E}$  i  $\vec{B}$  przez potencjały  $\varphi$  i  $\vec{A}$ :

$$\begin{cases} \vec{E}(\vec{r}, t) = -\vec{\nabla}\varphi(\vec{r}, t) - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A}(\vec{r}, t) \\ \vec{B}(\vec{r}, t) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}, t) \end{cases}$$

zatem

$$\begin{aligned} \vec{E}_\parallel + \vec{E}_\perp &= -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} (\vec{A}_\parallel + \vec{A}_\perp) \\ \vec{B}_\perp &= \vec{\nabla} \times (\vec{A}_\parallel + \vec{A}_\perp) = \vec{\nabla} \times \vec{A}_\perp \end{aligned}$$

czyli

$$(*) \begin{cases} \vec{E}_\perp = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A}_\perp \\ \vec{E}_\parallel = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A}_\parallel \quad \leftarrow \\ \vec{B}_\perp = (\vec{\nabla} \times \vec{A}_\perp) \end{cases}$$

Z (\*) wynika, że mamy swobodę wyboru składowej  
podłużnej  $\vec{A}_\parallel$ :  $\begin{cases} \vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} f \\ \varphi' = \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t} \end{cases} \leftarrow$  modyfikacja składowej  $\vec{A}_\parallel$

↑ transformacja cechowania.

Cechowanie kulombowskie:  $\vec{A}_\parallel = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$

# Funkcja Lagrange'a dla pola e.m.

Niech  $\vec{g} = 0, \vec{j} = 0$

$$L = \int d^3r \mathcal{L}(\vec{A}, \varphi)$$

gdzie  $\mathcal{L}(\vec{A}, \varphi) = -\frac{1}{4} \sum_{\mu, \nu=0}^3 F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$

$$F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu ; F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu$$

$$\vec{\partial}_\mu = \left( \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t}, \vec{\nabla} \right) ; \vec{\partial}^\mu = \left( \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t}, -\vec{\nabla} \right)$$

$$\vec{A}_\mu = (\varphi, -\vec{A}) ; \vec{A}^\mu = (\varphi, \vec{A})$$

↑  
czterowektor kowariantny

↑  
czterowektor kontrawariantny

$F_{\mu\nu}$  jest antysymetrycznym tensorem kowariantnym drugiego rzędu

$F^{\mu\nu}$  jest antysymetrycznym tensorem kontrawariantnym drugiego rzędu.

Stąd wynika, że  $\mathcal{L}$  jest skalarem (ten. nie <sup>inercjalnego</sup> układu odniesienia).

Tak samo jak działanie:

$$S = \int d^4x \mathcal{L} ; d^4x = d^3r d(ct)$$

Warunek  $\delta S = 0$  powinien prowadzić do r-Ń Maxwella.



Zauważmy, że  $\mathcal{L}$  jest niezmiennicze ze względu na transformację cechowania, która w notacji czterowektorowej ma postać:

$$\vec{A}'_\mu = \vec{A}_\mu - \partial_\mu f \quad ;$$

$$\begin{aligned} F'_{\mu\nu} &= \partial_\mu A'_\nu - \partial_\nu A'_\mu = \partial_\mu (A_{\nu} - \partial_\nu f) - \partial_\nu (A_\mu - \partial_\mu f) = \\ &= F_{\mu\nu} - (\partial_\mu \partial_\nu - \partial_\nu \partial_\mu) f = F_{\mu\nu} \end{aligned}$$

Czyli  $F_{\mu\nu}$  (i oczywiście  $F^{\mu\nu}$ ) są niezmiennikami transformacji cechowania.

Jawna postać  $F_{\mu\nu}$  :

$$\begin{bmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{bmatrix}$$

Zatem gęstość funkcji Lagrange'a  $\mathcal{L}$  wyraża się przez pola  $\vec{E}$  i  $\vec{B}$ :

$$\mathcal{L} = -\frac{1}{4} \sum_{\mu, \nu=0}^3 F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} = \frac{1}{4} \sum_{\mu, \nu} F_{\mu\nu} F^{\nu\mu} =$$

$$-\frac{1}{4} \left\{ \begin{bmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -E_x & -E_y & -E_z \\ E_x & 0 & -B_z & B_y \\ E_y & B_z & 0 & -B_x \\ E_z & -B_y & B_x & 0 \end{bmatrix} \right\} = \frac{1}{4} (E^2 + E^2 - 2B^2)$$

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} (E^2 - B^2) \Rightarrow L = \frac{1}{2} \int d^3r (E^2 - B^2)$$

Warunek  $\delta S = 0$  oznacza:

(79)

$$\delta S = \int d^4x \left[ -\frac{1}{4} \sum_{\mu, \nu} (\partial_\mu \delta A_\nu - \partial_\nu \delta A_\mu) (\partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu) - \frac{1}{4} \sum_{\mu, \nu} (\partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu) (\partial^\mu \delta A^\nu - \partial^\nu \delta A^\mu) \right] =$$

... (trzeba scałkować przez części i skorzystać z warunku że pola mają zniknąć w nieskończoności, a wariancje w chwili początkowej i końcowej) ... =

$$= \int d^4x \left( \sum_{\mu} \left[ \partial_\mu \left( \partial^\mu \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} A^\mu \right) \right] \delta \varphi - \left[ \partial_\mu \left( \partial^\mu \vec{A} + \vec{\nabla} A^\mu \right) \right] \cdot \delta \vec{A} \right) = 0$$

Stąd mamy dwa równania:

$$(*) \begin{cases} (1) \sum_{\mu} \partial_\mu \left( \partial^\mu \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} A^\mu \right) = 0 \\ (2) \sum_{\mu} \partial_\mu \left( \partial^\mu \vec{A} + \vec{\nabla} A^\mu \right) = 0 \end{cases}$$

$$(1) \sum_{\mu} \left( \partial_\mu \partial^\mu \varphi - \frac{1}{c} \partial_\mu \frac{\partial}{\partial t} A^\mu \right) = \left( \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \nabla^2 \right) \varphi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \varphi - \frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{c} \vec{\nabla} \cdot \vec{A} =$$

$$= -\vec{\nabla} \cdot \left( \vec{\nabla} \varphi + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = \vec{\nabla} \cdot \vec{E}$$

$$(2) \sum_{\mu} \left( \partial_\mu \partial^\mu \vec{A} + \partial_\mu \vec{\nabla} A^\mu \right) = \left( \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \nabla^2 \right) \vec{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \varphi + \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) =$$

$$= \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left( \vec{\nabla} \varphi + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) + \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} =$$

$$= -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left( -\vec{\nabla} \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) + \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{A} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} + \vec{\nabla} \times \vec{B}$$



Zatem  $\rho$ -nia (\*) odpowiadaję  $\rho$ -niom Maxwella:

$$(*) \begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$$

Pozostaję 2  $\rho$ -nia Maxwella :

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \end{cases}$$

ss spełnione automatycznie z uwagi na relacje:

$$\begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \end{cases}$$

Równania (\*) ss zatem  $\rho$ -niami Eulera-Lagrange'a dla

$$L = \frac{1}{2} \int d^3r (E^2 - B^2) = -\frac{1}{4} \int \sum_{\mu, \nu=0}^3 F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} d^3r$$

Należy pamiętać, że  $\mathcal{L}$  nie jest wyznaczony jednoznacznie

$$\mathcal{L}' = \mathcal{L} + \frac{d}{dt} f_0 + \vec{\nabla} \cdot \vec{f} \quad , \quad f_0 = f_0(\varphi, \vec{A})$$

$$\text{daje te same } \rho\text{-nia } E-L. \quad \vec{f} = \vec{f}(\varphi, \vec{A})$$

Sprzżenie pola e.m. z nięadobranymi częstkami

Klasycznie i nierelatywistycznie

$$L = L_{\text{częstki}} + L_{\text{coupl.}} + L_{\text{em.}}$$

$$L_{\text{em.}} = \frac{1}{2} \int d^3r (E^2 - B^2)$$

$$L_{\text{częstki}} = \sum_{i=1}^N \frac{m \dot{\vec{r}}_i^2}{2}$$

$$L_{\text{coupl.}} = -\sum_{i=1}^N \left( e\varphi(\vec{r}_i, t) - \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}(\vec{r}_i, t) \right) \quad ; \quad e - \text{ładunek.}$$

Zatem

$$L(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}, \varphi) = \sum_{i=1}^N \left( \frac{m \dot{\vec{r}}_i^2}{2} - e\varphi(\vec{r}_i, t) + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}(\vec{r}_i, t) \right) + \frac{1}{2} \int d^3r (E^2 - B^2)$$

Działanie:  $S = \int_{t_0}^{t_1} d(ct) L$

Sprawdzamy poprawność r-ń Eulera - Lagrange'a otrzymanych z warunku  $\delta S = 0$ .

$$\delta S = \int d(ct) (\delta L_{\text{czastki}} + \delta L_{\text{coupl.}} + \delta L_{\text{em}}) = 0$$

$$\delta L_{\text{czastki}} = \sum_{i=1}^N m \dot{\vec{r}}_i \cdot \delta \dot{\vec{r}}_i = \sum_{i=1}^N m \dot{\vec{r}}_i \cdot \frac{d}{dt} \delta \vec{r}_i = \sum_{i=1}^N \left( -m \frac{d^2}{dt^2} \vec{r}_i \right) \cdot \delta \vec{r}_i + \sum_{i=1}^N \frac{d}{dt} (m \dot{\vec{r}}_i \cdot \delta \vec{r}_i)$$

↑  
to już policzyliśmy (str. 79)

↑ ten człon nie daje wkładu do  $\delta S$

$$\begin{aligned} \delta L_{\text{coupl.}}(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}, \varphi) &= \sum_{i=1}^N \left( -e \delta \varphi - e \varphi(\delta \vec{r}_i, t) + \frac{e}{c} \delta \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A} + \right. \\ &\quad \left. + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \delta \vec{A} + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}(\delta \vec{r}_i, t) \right) = \\ &= \sum_{i=1}^N \left( -e \delta \varphi(\vec{r}_i, t) - e \vec{\nabla} \varphi(\vec{r}_i, t) \cdot \delta \vec{r}_i + \frac{e}{c} \left( \frac{d}{dt} (\delta \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}) - \frac{d\vec{A}}{dt} \cdot \delta \vec{r}_i \right) \right. \\ &\quad \left. + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \delta \vec{A}(\vec{r}_i, t) + \frac{e}{c} \delta \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{\nabla} \vec{A} \cdot \dot{\vec{r}}_i \right) \end{aligned}$$

$$\delta L_{\text{em}} \leftarrow \text{patrz strona } (79)$$



Zatem ostatecznie :

(82)

$$\begin{aligned} \delta S = & \int d(ct) \left[ - \sum_{i=1}^N \left[ \frac{d}{dt} \left( m_i \dot{\vec{r}}_i + \frac{e}{c} \vec{A}(\vec{r}_i, t) \right) + e \vec{\nabla} \varphi(\vec{r}_i, t) - \frac{e}{c} \vec{\nabla}(\dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}) \right] \cdot \delta \vec{r}_i \right. \\ & + \int d^4x \left[ - \sum_{i=1}^N e \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) + \sum_{\mu} \left[ \partial_{\mu} \left( \partial^{\mu} \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} A^{\mu} \right) \right] \right] \delta \varphi(\vec{r}, t) \\ & \left. + \int d^4x \left[ \sum_{i=1}^N \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) - \sum_{\mu} \left[ \partial_{\mu} \left( \partial^{\mu} \vec{A} + \vec{\nabla} A^{\mu} \right) \right] \right] \cdot \delta \vec{A}(\vec{r}, t) \right] \end{aligned}$$

Zatem równanie  $\delta S = 0$  przy niezależnych wariacjach :

$\delta \vec{r}_i, \delta \varphi, \delta \vec{A}$  implikuje :

$$(*) \begin{cases} (1) \frac{d}{dt} \left( m_i \dot{\vec{r}}_i + \frac{e}{c} \vec{A}(\vec{r}_i, t) \right) = -e \vec{\nabla} \varphi(\vec{r}_i, t) + \frac{e}{c} \vec{\nabla}(\dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}(\vec{r}_i, t)) \\ (2) \sum_{\mu=0}^3 \partial_{\mu} \left( \partial^{\mu} \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} A^{\mu} \right) = \sum_{i=1}^N e \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) \\ (3) \sum_{\mu=0}^3 \partial_{\mu} \left( \partial^{\mu} \vec{A} + \vec{\nabla} A^{\mu} \right) = \sum_{i=1}^N \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) \end{cases}$$

Rozważmy równie (\*) (1) :

$$m \frac{d^2}{dt^2} \vec{r}_i + \frac{e}{c} (\dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{\nabla}) \vec{A} + \frac{e}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A} = -e \vec{\nabla} \varphi + \frac{e}{c} \vec{\nabla}(\dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A})$$

$$m \frac{d^2}{dt^2} \vec{r}_i = e \left( -\vec{\nabla} \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A} \right) + \frac{e}{c} \left( \vec{\nabla}(\dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}) - (\dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{\nabla}) \vec{A} \right)$$

$$m \frac{d^2}{dt^2} \vec{r}_i = e \left( -\vec{\nabla} \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A} \right) + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \times \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

czyli (\*) (1) jest równoważne :  $m \frac{d^2}{dt^2} \vec{r}_i = e \vec{E} + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \times \vec{B}$

Natomiast lewa strona równania (\*) (2) jest równa :  $\vec{\nabla} \cdot \vec{E}$  (por. (79))

a lewa strona (\*) (3) :  $-\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{E} + \vec{\nabla} \times \vec{B}$  (por. str. (79))

Zatem r-nie (\*) są równoważne:

$$\begin{aligned}
 m \frac{d\vec{r}_i}{dt} &= e \vec{E}(\vec{r}_i, t) + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \times \vec{B}(\vec{r}_i, t) \\
 (*) \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{E} &= \sum_{i=1}^N e \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) \\
 \vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} &= \sum_{i=1}^N \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)
 \end{aligned}$$

otacz

$$(**) \begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \end{cases}$$

R-nie (\*) i (\*\*) stanowią komplet r-ń elektrodynamiki klasycznej, gdzie często traktujemy nierelatywistycznie.

### Kwantowanie kanoniczne

Mamy do wyboru kilka strategii:

- 1) Kwantujemy powyższą teorię, tzn. dając f. Lagrange'a ze strony (81).

Otrzymamy u wyniku kwantową teorię pola e.m. i cząsteczek niezrównoważonych, nierelatywistycznych.

- 2) Kwantujemy teorię pola Schrödingera sprzężonego z polem e.m., tzn.:

$$\mathcal{L} = i\hbar \psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\hbar^2}{2m} (\vec{\nabla}\psi) \cdot (\vec{\nabla}\psi^*) - e|\psi|^2 \varphi + \frac{e}{c} \vec{j} \cdot \vec{A} + \frac{1}{2} (\vec{E}^2 - \vec{B}^2)$$

$$\text{gdzie } \vec{j} = \frac{\hbar}{2mi} (\psi^* \vec{\nabla}\psi - \psi \vec{\nabla}\psi^*)$$

Otrzymamy u wyniku kwantową teorię pola cząsteczek niezrównoważonych (fermionów lub bozonów), nierelatywistycznych i pola e.m.



3) Kwantujemy teorię pola Diraca spinowego z polem e.m., tzn:

(84)

$$\mathcal{L} = i\hbar \bar{\psi} \gamma^\mu \partial_\mu \psi - m_0 c \bar{\psi} \psi + e \bar{\psi} \gamma^\mu \psi A_\mu - \frac{1}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$$

gdzie  $\bar{\psi} = \psi^\dagger \gamma^0$  ;  $j^\mu = e \bar{\psi} \gamma^\mu \psi$

$$\psi = \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \psi_2 \\ \psi_3 \\ \psi_4 \end{bmatrix}$$

$$\gamma^\mu \gamma^\nu + \gamma^\nu \gamma^\mu = 2g^{\mu\nu}$$

$$g = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{bmatrix}$$

Otrzymamy w wyniku kwantowania teorię pola fermionów o spinie  $\frac{1}{2}$  sprzężonych z polem e.m.

Jest to pełna wersja QED, która opisuje wzmnie procesy kreacji par elektron-pozyton, które są poza zakresem teorii 1) i 2).

Tym niemniej teorie 1) i 2) działają bardzo dobrze gdy  $\hbar\omega \ll m_0 c^2$  (optyka kwantowa: oddziaływanie światła z atomami)

## Kwantowanie teorii dławej funkcję Lagrange'a:

(85)

$$L = \sum_{i=1}^N \left( \frac{m \dot{\vec{r}}_i^2}{2} - e\varphi(\vec{r}_i, t) + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}(\vec{r}_i, t) \right) + \frac{1}{2} \int d^3r (E^2 - B^2)$$

Problem: W naszej teorii mamy nadmiar zmiennych opisujących pole e.m.

Zauważmy bowiem, że przed kanonicznie sprzężony z polem  $\varphi$  jest wolny term:

$$\pi_\varphi = \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} = 0, \quad \text{bo } \begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \end{cases}$$

Wyrazem tej nadmiarowości jest transformacja cechowania:

$$\begin{cases} \vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla}f \\ \varphi' = \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} L'(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}', \varphi') &= \sum_{i=1}^N \left( \frac{m \dot{\vec{r}}_i^2}{2} - e\varphi + \frac{e}{c} \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A} + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{\nabla}f \right) + \\ &+ \frac{1}{2} \int d^3r (E^2 - B^2) = \\ &= L(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}, \varphi) + \sum_{i=1}^N \frac{e}{c} \left( \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{d\vec{r}_i}{dt} \cdot \vec{\nabla}f \right) = \\ &= L(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}, \varphi) + \sum_{i=1}^N \frac{e}{c} \frac{df}{dt} \end{aligned}$$

czyli

$$L'(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}', \varphi') = L(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}, \varphi) + \frac{d}{dt} \sum_{i=1}^N \frac{e}{c} f(\vec{r}_i, t)$$

Stąd wynika, że  $L'$  i  $L$  są całkowicie równoważne, tzn. dają te same równice Eulera-Lagrange'a (por. (\*) str. 83).



## Dygresja:

Zauważmy, że transformacja cechowania modyfikuje pęd cząstek:

$$\bar{p}_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}_i} = m \dot{\vec{r}}_i + \frac{e}{c} \vec{A}(\vec{r}_i, t)$$

$$(*) \quad \bar{p}'_i = \frac{\partial L'}{\partial \dot{\vec{r}}_i} = m \dot{\vec{r}}_i + \frac{e}{c} \vec{A}'(\vec{r}_i, t) = \bar{p}_i + \frac{e}{c} \vec{\nabla} f(\vec{r}_i, t)$$

Tym niemniej relacje kanoniczne między pędami i współrzędnymi pozostają niezmienione:

$$\text{Jeżeli: } \{(\vec{r}_i)_k, (\bar{p}_j)_l\} = \delta_{ij} \delta_{kl}$$

$$\begin{aligned} \text{to } \{(\vec{r}_i)_k, (\bar{p}'_j)_l\} &= \{(\vec{r}_i)_k, (\bar{p}_j)_l + \frac{e}{c} \frac{\partial}{\partial x_l} f(\vec{r}_i, t)\} = \\ &= \{(\vec{r}_i)_k, (\bar{p}_j)_l\} + \frac{e}{c} \{(\vec{r}_i)_k, \frac{\partial}{\partial x_l} f(\vec{r}_i, t)\} = \delta_{ij} \delta_{kl} \\ &\quad \parallel \\ &\quad 0 \end{aligned}$$

Zatem wykonanie transformacji cechowania dla pol:  $\varphi, \vec{A}$  powoduje wykonanie transformacji kanonicznej postaci (\*) dla cząstek.

Aby porządkować się nadmiarowi stopni swobody w opisie pola e.m. zastosujemy konkretną tr. cechowania prowadzącą do cechowania kulombowskiego:  $\vec{A}_{11} = 0$ .

Uwaga: Elektrodynamiki kwantowe ~~nie~~ w różnych cechowaniach są unitarnie równoważne tzn. istnieje tr. unitarna operatorów pola i stanów. (por. Dygresja)

# Cechowanie kulombowskie (poprzeczne)

$$\vec{A}_{||} = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$$

czyli  $\vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A}_{\perp} = \vec{E}_{||} + \vec{E}_{\perp}$

gdzie 
$$\begin{cases} \vec{E}_{||} = -\vec{\nabla}\varphi \\ \vec{E}_{\perp} = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \vec{A} \end{cases}$$

zatem w cechowaniu kulombowskim podtrzymać składowa pola elektrycznego zależy tylko od  $\varphi$ .

$$L = \sum_{i=1}^N \left( \frac{m \dot{r}_i^2}{2} - e\varphi + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}_{\perp} \right) + \frac{1}{2} \int d^3r (E_{||}^2 + E_{\perp}^2 - \overset{\uparrow}{B}_{\perp}^2)$$

ale  $\int d^3r E_{||}^2 = \int d^3r \vec{\nabla}\varphi \cdot \vec{\nabla}\varphi = \int \vec{\nabla} \cdot (\varphi \vec{\nabla}\varphi) d^3r - \int d^3r \varphi \overset{||}{\nabla^2} \varphi =$   
 $= + \int d^3r \varphi \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_{||} = \int d^3r \varphi(\vec{r}, t) \sum_{i=1}^N e \overset{||}{\delta}(\vec{r} - \vec{r}_i) = \sum_{i=1}^N e\varphi(\vec{r}_i, t)$

Zatem

$$L = \sum_{i=1}^N \frac{m \dot{r}_i^2}{2} - \sum_{i=1}^N \left( e\varphi(\vec{r}_i, t) - \frac{1}{2} e\varphi(\vec{r}_i, t) \right) + \frac{e}{c} \sum_{i=1}^N \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}_{\perp}(\vec{r}_i, t) + \frac{1}{2} \int d^3r (E_{\perp}^2 + B_{\perp}^2)$$

ale ponieważ  $\nabla^2 \varphi = -\sum_{i=1}^N e \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)$

~~$$\varphi(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{e}{|\vec{r} - \vec{r}_i|}$$~~

Więc 
$$\varphi(\vec{r}, t) = \sum_{i=1}^N \frac{e}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}_i|}$$



Czyli

$$L = \sum_{i=1}^N \frac{m \dot{\vec{r}}_i^2}{2} - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^N \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|} + \frac{e}{c} \sum_{i=1}^N \dot{\vec{r}}_i \cdot \vec{A}_\perp + \frac{1}{2} \int d^3r \left[ \frac{1}{c^2} \left( \frac{\partial \vec{A}_\perp}{\partial t} \right)^2 - (\nabla \times \vec{A}_\perp)^2 \right]$$

zatem przybliżony się  $\varphi$  i  $L = L(\vec{r}_i, \dot{\vec{r}}_i, \vec{A}_\perp)$

Człon  $\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^N \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|}$  opisuje oddziaływanie kulombowskie między ładunkami (jest nieskończony dla  $i=j$  co odpowiada samoodziaływaniu cząstek).

### Funkcja Hamiltona

$$\begin{cases} \vec{p}_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{\vec{r}}_i} = m \dot{\vec{r}}_i + \frac{e}{c} \vec{A}_\perp \\ \vec{\pi}_A = \frac{\partial L}{\partial (\dot{\vec{A}}_\perp)} = \frac{\partial}{\partial \dot{\vec{A}}_\perp} \left[ \frac{1}{2c^2} (\dot{\vec{A}}_\perp)^2 + \frac{1}{2} (\nabla \times \vec{A}_\perp)^2 \right] = \frac{1}{c^2} \dot{\vec{A}}_\perp \end{cases}$$

$$\begin{aligned} H &= \sum_{i=1}^N \vec{p}_i \cdot \dot{\vec{r}}_i + \int d^3r \frac{1}{c^2} (\dot{\vec{A}}_\perp)^2 - L = \\ &= \sum_{i=1}^N \vec{p}_i \cdot \left( \frac{\vec{p}_i - \frac{e}{c} \vec{A}_\perp}{m} \right) + c^2 \int d^3r \pi_A^2 - \sum_{i=1}^N \frac{m}{2m} \left( \vec{p}_i - \frac{e}{c} \vec{A}_\perp \right)^2 + \\ &+ \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^N \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|} - \frac{e}{c} \sum_{i=1}^N \left( \frac{\vec{p}_i - \frac{e}{c} \vec{A}_\perp}{m} \right) \cdot \vec{A}_\perp - \frac{1}{2} \int d^3r \left[ c^2 \pi_A^2 - (\nabla \times \vec{A}_\perp)^2 \right] = \\ &= \sum_{i=1}^N \frac{\left( \vec{p}_i - \frac{e}{c} \vec{A}_\perp \right)^2}{2m} + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^N \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|} + \frac{1}{2} \int d^3r \left[ \pi_A^2 + (\nabla \times \vec{A}_\perp)^2 \right] \end{aligned}$$

Zatem

(89)

$$H = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2m} (\vec{p}_i - \frac{e}{c} \vec{A})^2 + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^N \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|} + \frac{1}{2} \int d^3r [\pi_A^2 + (\vec{\nabla} \times \vec{A})^2]$$

przy warunku cechowania kulombowskiego  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$

Warunek cechowania kulombowskiego implikuje, że jedynie 2 z 3 składowych  $\vec{A}$  są niezależne.

Ponadto w nieobecności źródeł  $\vec{A}$  spełnia równanie:

$$\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{A} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}_\perp}{\partial t} = -\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{\nabla} (\underbrace{\vec{\nabla} \cdot \vec{A}}_0) - \nabla^2 \vec{A} = -\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$$

czyli  $\nabla^2 \vec{A} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = 0 \leftarrow$  zatem każda ze składowych  $\vec{A}$  spełnia r-nie K-G z  $m=0$

Ogólne rozwiązanie jest postaci (por. str. 8):

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \int d^3k \frac{1}{(2\pi)^3 2\omega(k)} \left( \vec{a}(\vec{k}) e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} + \vec{a}^*(\vec{k}) e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)} \right)$$

gdzie  $\omega^2(k) = (ck)^2$

Ponadto warunek  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$  oznacza, że:

$$\vec{k} \cdot \vec{a}(\vec{k}) = 0$$

Wprowadzimy dwa wektory jednostkowe  $\vec{\epsilon}_\lambda$ ;  $\lambda = \pm 1$

takie że  $\vec{k} \cdot \vec{\epsilon}_\lambda = 0$  oraz  $\vec{\epsilon}_\lambda \cdot \vec{\epsilon}_{\lambda'}^* = \delta_{\lambda\lambda'}$

↑  
w przypadku polaryzacji  
której  $\vec{\epsilon}_\lambda$  mogą być wspólne  
np.  $\vec{\epsilon}_{+1} = \vec{e}_x + i\vec{e}_y$



Wtedy

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \sum_{\lambda} \int d^3k \sqrt{\frac{\hbar}{2(2\pi)^3 \omega(k)}} \left( \vec{\epsilon}_{\lambda} a_{\lambda}(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + \vec{\epsilon}_{\lambda}^* a_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} \right)$$

$$\begin{aligned} \vec{\Pi}_A(\vec{r}, t) &= \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = \\ &= \sum_{\lambda} \int d^3k \sqrt{\frac{\hbar \omega}{2(2\pi)^3}} \left( -i \vec{\epsilon}_{\lambda} a_{\lambda}(\vec{k}) e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} + i \vec{\epsilon}_{\lambda}^* a_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) e^{-i(\vec{k}\cdot\vec{r} - \omega t)} \right) \end{aligned}$$

po skwantowaniu  $a_{\lambda}(\vec{k}) \rightarrow \hat{a}_{\lambda}(\vec{k})$   
 $a_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) \rightarrow \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k})$

oraz  $[\hat{a}_{\lambda}(\vec{k}), \hat{a}_{\lambda'}^{\dagger}(\vec{k}')] = \delta_{\lambda\lambda'} \delta(\vec{k} - \vec{k}')$

$\lambda$  - oznacza polaryzacj\u0119 fali.

$$\begin{aligned} &\frac{1}{2} \int d^3r \left[ \vec{\Pi}_A^2 + (\vec{\nabla} \times \vec{A})^2 \right] = \\ &= \frac{1}{2} \int d^3r \int d^3k d^3k' \sum_{\lambda, \lambda'} \left( \sqrt{\frac{\hbar^2 \omega(k) \omega(k')}{(2(2\pi)^3)^2}} \left[ \vec{\epsilon}_{\lambda} \cdot \vec{\epsilon}_{\lambda'}^* \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}, t) \hat{a}_{\lambda'}^{\dagger}(\vec{k}', t) e^{i(\vec{k} - \vec{k}') \cdot \vec{r}} + \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + \vec{\epsilon}_{\lambda}^* \cdot \vec{\epsilon}_{\lambda'} \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) \hat{a}_{\lambda'}(\vec{k}', t) e^{-i(\vec{k} - \vec{k}') \cdot \vec{r}} \right] + \right. \\ &\quad \left. + \sqrt{\frac{\hbar \omega(k) \omega(k')}{(2(2\pi)^3)^2}} \left( i \vec{k} \times \vec{\epsilon}_{\lambda} \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}, t) e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} - i \vec{k} \times \vec{\epsilon}_{\lambda}^* \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}} \right) \cdot \right. \\ &\quad \left. \cdot \left( i \vec{k}' \times \vec{\epsilon}_{\lambda'} \hat{a}_{\lambda'}(\vec{k}', t) e^{i\vec{k}' \cdot \vec{r}} - i \vec{k}' \times \vec{\epsilon}_{\lambda'}^* \hat{a}_{\lambda'}^{\dagger}(\vec{k}', t) e^{-i\vec{k}' \cdot \vec{r}} \right) \right) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \int d^3k \sum_{\lambda} \left[ \frac{\hbar \omega}{2} \left( \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}, t) \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) + \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}, t) \right) \right] \\ &+ \frac{1}{2} \int d^3k \sum_{\lambda} \left[ \frac{\hbar \omega}{2} \left( \dot{\hat{a}}_{\lambda}(\vec{k}, t) \dot{\hat{a}}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) + \dot{\hat{a}}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) \dot{\hat{a}}_{\lambda}(\vec{k}, t) \right) \right] \end{aligned}$$

ale  $a_{\lambda}(\vec{k}, t) = a_{\lambda}(\vec{k}) e^{-i\omega t}$  ;

czyli

$$\frac{1}{2} \int d^3r \left( \mathbf{J}_A^2 + (\nabla \times \mathbf{A})^2 \right) = \int d^3k \sum_{\lambda} \frac{\hbar \omega(k)}{2} \left( \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}) \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) + \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}) \right) =$$

$$= \int d^3k \sum_{\lambda} \hbar \omega(\vec{k}) \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}) + \infty$$

Zatem pełny Hamiltonian ma postać:

$$\hat{H} = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2m} \left( \frac{\hbar}{i} \vec{\nabla}_i - \frac{e}{c} \hat{\mathbf{A}} \right)^2 + \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,j=1 \\ i \neq j}}^N \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|} + \int d^3k \sum_{\lambda=\pm 1} \hbar \omega(\vec{k}) \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) \hat{a}_{\lambda}(\vec{k})$$

+ (energia drgań zerowych pola e.m.) + (energia kulombowska sczwodobiatyczenia)

$\hbar \omega(\vec{k}) = \hbar kc \ll mc^2$  - warunek stosowności przybliżenia nierelatywistycznego.

Przestrzeń stanów:

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_N \otimes \mathcal{F}_f$$

gdzie  $\mathcal{H}_N = \mathcal{H}_1 \otimes \mathcal{H}_1 \otimes \dots \otimes \mathcal{H}_1$  - przestrzeń Hilberta N cząstek (nieoddziaływających)

$\mathcal{F}_f = \mathcal{H}_0^f \oplus \mathcal{H}_1^f \oplus \mathcal{H}_2^f \oplus \dots$  - przestrzeń Focka dla fotonów

$\mathcal{H}_M^f$  - przestrzeń stanów M-fotonowych (tylko symetryczne stany)

Zatem w naszej teorii stan  $|\psi(t)\rangle \in \mathcal{H}$  ewoluuje zgodnie z równaniem:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle$$



przy czym

$$|\Psi(t)\rangle = \sum_{\substack{\mu_1, \dots, \mu_N \\ n_{\lambda_i}(\vec{k}_i)}} c_{\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_N, n_{\lambda_1}(\vec{k}_1), n_{\lambda_2}(\vec{k}_2), \dots} (t) |\mu_1\rangle \dots |\mu_N\rangle |n_{\lambda_1}(\vec{k}_1), n_{\lambda_2}(\vec{k}_2), \dots\rangle$$

↑ suma po stanach  $\mu_i$   $i$ -tej cząstki  
 oraz suma po liczbach obsadzeń  $n_{\lambda_i}(\vec{k}_i) = 0, 1, 2, \dots$   
 określających liczbę fotonów o pulsie  $\vec{k}_i$   
 i polaryzacji  $\lambda_i$ .

Jest to obraz Schrödingera.

W obrazie Heisenberga ewolucja pola; np:

$$\hat{A}(\vec{r}, t) = e^{\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{A}(\vec{r}) e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}$$

a stan układu się nie zmienia

W wersji dyskretnej, w której umieszczamy układ  
 w drugim pudle o obj.  $V$  i narzucamy periodyczne  
 warunki brzegowe:

$$\hat{H} = \sum_{i=1}^N \frac{(\hat{p}_i - \frac{e}{c} \hat{A})^2}{2m} + \frac{1}{2} \sum_{i \neq j} \frac{e^2}{4\pi |\vec{r}_i - \vec{r}_j|} + \sum_{\vec{k}, \lambda} \hbar \omega(k) [a_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}) a_{\lambda}(\vec{k}) + \frac{1}{2}]$$

↑  
drżanie  
zerole

$$+ \sum_{i=1}^N \epsilon_i \text{ Coul} \leftarrow \text{energia samoodd. (niebrina)}$$

$$\hat{p}_i = \frac{\hbar}{c} \vec{\nabla}_i$$

$$\hat{A}(\vec{r}, t) = \frac{1}{\sqrt{V}} \sum_{\vec{k}, \lambda} \sqrt{\frac{\hbar}{2\omega(k)}} (\vec{\epsilon}_{\lambda} \hat{a}_{\lambda}(\vec{k}, t) e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}} + \vec{\epsilon}_{\lambda}^* \hat{a}_{\lambda}^{\dagger}(\vec{k}, t) e^{-i\vec{k} \cdot \vec{r}})$$